

Обратное к (Д,12) преобразование имеет вид

$$\phi_{JM}(\dots x_i \dots) = \sum_K D_{KM}^J(R) \phi_{JK}(\dots q_i \dots). \quad (\text{Д,13})$$

Это преобразование позволяет выделить вращение системы как целого при рассмотрении произвольного движения многих взаимодействующих частиц в системе координат, связанной с центром инерции всех частиц.

§ E. Некоторые преобразования сферических функций Лапласа

В связи с тем, что сферические функции Лапласа образуют полную ортогональную систему функций, произведение любого числа сферических функций от одних и тех же угловых переменных можно выразить через линейную комбинацию сферических функций тех же переменных. В частности, произведение двух сферических функций можно представить в виде

$$Y_{j_1 m_1}(\theta, \varphi) Y_{j_2 m_2}(\theta, \varphi) = \sum_{j=|j_1-j_2|}^{j_1+j_2} A_{j, m_1+m_2}(j_1 m_1 j_2 m_2) Y_{j, m_1+m_2}(\theta, \varphi). \quad (\text{E,1})$$

Коэффициенты линейной комбинации (E,1) выражаются через коэффициенты векторного сложения

$$A_{jm}(j_1 m_1 j_2 m_2) \equiv \left\{ \frac{(2j_1+1)(2j_2+1)}{4\pi(2j+1)} \right\}^{1/2} (j_1 j_2 00 | j0) (j_1 j_2 m_1 m_2 | jm). \quad (\text{E,2})$$

Применяя несколько раз формулу (E,1), можно представить в виде линейной комбинации сферических функций произведение любого числа сферических функций.

Пользуясь (E,1), можно, например, показать, что

$$\int Y_{l'm'}(\theta, \varphi) P_k(\cos \theta) Y_{lm}(\theta, \varphi) d\Omega = C_k(lm, l'm'), \quad (\text{E,3})$$

где коэффициенты $C_k(lm, l'm')$ выражаются через коэффициенты векторного сложения

$$C_k(lm, l'm') = (-1)^m \frac{\sqrt{(2l+1)(2l'+1)}}{2k+1} (ll'00 | k0) (ll', m, -m' | k, m - m'). \quad (\text{E,3a})$$

Аналогичным образом, с учетом ортогональности сферических функций можно доказать, что

$$\int Y_{lm}^* Y_{j_1 m_1} Y_{j_2 m_2} d\Omega = \left\{ \frac{(2j_1+1)(2j_2+1)}{4\pi(2j+1)} \right\}^{1/2} (j_1 j_2 00 | j0) (j_1 j_2 m_1 m_2 | jm). \quad (\text{E,4})$$

Из свойств коэффициентов векторного сложения следует, что выражение (E,4) отлично от нуля только при выполнении «условия треугольника» $\Delta(j_1, j_2, j)$ и условия $j_1 + j_2 + j =$ четному числу. Первое из этих условий выражает закон сохранения момента количества движения, второе — закон сохранения чётности.

Функции Вигнера D_{MK}^L позволяют производить преобразование сферических функций Лапласа из одной системы координат в другую с помощью соотношения

$$Y_{LM}(\theta, \varphi) = \sum_K D_{MK}^L(\alpha, \beta, \gamma) Y_{LK}(\theta', \varphi'), \quad (\text{E},5)$$

где θ, φ — полярные углы в системе координат xuz , а θ', φ' — углы в системе $\xi\eta\zeta$.

Положение системы координат $\xi\eta\zeta$ относительно системы xuz характеризуется углами Эйлера α, β, γ . Обратное к (E,5) преобразование имеет вид

$$Y_{LK}(\theta', \varphi') = \sum_M D_{MK}^L(\alpha, \beta, \gamma) Y_{LM}(\theta, \varphi). \quad (\text{E},6)$$

Полагая $K=0$ и учитывая (Д,7), получим теорему сложения сферических функций:

$$Y_{L0}(\theta') = \sqrt{\frac{4\pi}{2L+1}} \sum_M Y_{LM}^*(\alpha, \beta) Y_{LM}(\theta, \varphi), \quad (\text{E},7)$$

или

$$P_L(nn') = \frac{4\pi}{2L+1} \sum_M Y_{LM}(n) Y_{LM}(n'), \quad (\text{E},8)$$

где единичные векторы n и n' определяются соответственно полярными углами α, β и θ, φ .

Для некоторых приложений удобно записать сферическую функцию в виде произведения

$$Y_{lm}(\theta, \varphi) = \bar{P}_{lm}(\cos \theta) \frac{e^{im\varphi}}{\sqrt{2\pi}}, \quad (\text{E},9)$$

где $\bar{P}_{lm}(\cos \theta)$ — нормированная присоединенная функция Лежандра первого рода:

$$\int_{-1}^1 \bar{P}_{lm}(x) \bar{P}_{l'm'}(x) dx = 1, \quad \bar{P}_{lm}(-x) = (-1)^{l-m} \bar{P}_{l, m}(x).$$

Приведем еще несколько соотношений, полезных при вычислениях со

сферическими функциями:

$$\left. \begin{aligned} \cos \theta \cdot \bar{P}_{lm} &= \sqrt{\frac{(l+m)(l-m+1)}{(2l+1)(2l+3)}} \bar{P}_{l+1, m} + \\ &\quad + \sqrt{\frac{(l+m)(l-m)}{(2l+1)(2l-1)}} \bar{P}_{l-1, m}, \\ \sin \theta \cdot \bar{P}_{lm} &= \sqrt{\frac{(l+m+1)(l+m+2)}{(2l+1)(2l+3)}} \bar{P}_{l+1, m+1} - \\ &\quad - \sqrt{\frac{(l-m)(l-m-1)}{(2l+1)(2l-1)}} \bar{P}_{l-1, m-1}, \\ \sin \theta \cdot \bar{P}_{lm} &= -\sqrt{\frac{(l-m+1)(l-m+2)}{(2l+1)(2l+3)}} \bar{P}_{l+1, m-1} + \\ &\quad + \sqrt{\frac{(l+m)(l+m-1)}{(2l+1)(2l-1)}} \bar{P}_{l-1, m+1}. \end{aligned} \right\} (E,10)$$

Производные функций \bar{P}_{lm} по углу θ можно выразить равенством

$$\frac{d\bar{P}_{lm}}{d\theta} = \mp \sqrt{(l \pm m + 1)(l \mp m)} \bar{P}_{l, m \pm 1} \pm m \operatorname{ctg} \theta \bar{P}_{l, m}, \quad (E,11)$$

из которого следуют два полезных соотношения:

$$\left. \begin{aligned} 2 \frac{d\bar{P}_{lm}}{d\theta} &= \sqrt{(l+m+1)(l-m)} \bar{P}_{l, m+1} - \sqrt{(l-m+1)(l+m)} \bar{P}_{l, m-1}, \\ 2m \operatorname{ctg} \theta \bar{P}_{lm} &= \sqrt{(l+m+1)(l-m)} \bar{P}_{l, m+1} + \sqrt{(l-m+1)(l+m)} \bar{P}_{l, m-1}. \end{aligned} \right\}$$

§ Ж. Матричные элементы от тензорных операторов. Инвариантные операторы Тамма

Соотношения типа (A,13) имеют место не только для сферических функций, но и для любых других функций, являющихся собственными функциями операторов полного момента количества движения любой системы частиц. Эти соотношения позволяют вычислять матричные элементы от операторов соответствующих физических величин.

Пусть операторы $F_{\lambda\mu}$ образуют совокупность $(2\lambda+1)$ величин, преобразующихся при вращении системы координат друг через друга так же, как компоненты волновой функции, соответствующей моменту λ . Другими словами, величины $F_{\lambda\mu}$ удовлетворяют тем же перестановочным соотношениям по отношению к операторам полного момента (A,12), как и собственные функции этих операторов (когда последние рассматриваются как операторы), т. е.

$$\left. \begin{aligned} [(\hat{J}_x \pm i\hat{J}_y), F_{\lambda\mu}] &= \mp \sqrt{(\lambda \mp \mu)(\lambda \pm \mu + 1)} F_{\lambda, \mu \pm 1}, \\ [\hat{J}_z, F_{\lambda\mu}] &= \mu F_{\lambda\mu}, \\ F_{\lambda\mu}^\dagger &= (-1)^\mu F_{\lambda, -\mu}. \end{aligned} \right\} (\text{Ж},1)$$

Тензорные операторы $F_{\lambda\mu}$ зависят от переменных, на которые