

§ 5. Деформации биалгебр

1. Деформации и их когомологическое описание.

Определение 2.25. Пусть A есть алгебра над полем k . Ее *деформацией* называется такая $k[[h]]$ -алгебра A_h , что $A_h \cong A \otimes_k k[[h]]$ как векторные пространства над k и $A_h/hA_h \cong A$ как алгебры.

Если продолжить на $A[[h]]$ умножение в A , то мы получим *тривиальную деформацию* алгебры A .

Две деформации A_h и A'_h назовем *эквивалентными*, если существует $k[[h]]$ -изоморфизм φ_h алгебр A_h и A'_h , индуцирующий на A тождественный автоморфизм.

Скажем, что алгебра A является *жесткой*, если всякая ее деформация эквивалентна тривиальной.

Можно представлять себе деформацию алгебры A с умножением m как введение на пространстве $A[[h]]$ умножения m_h , совпадающего в нулевом приближении с умножением m_0 в алгебре A :

$$m_h(a, b) = m_0(a, b) + \sum_{i > 0} m_i(a, b)h^i.$$

Отображение $m_1: A[[h]] \otimes A[[h]] \rightarrow A[[h]]$ называется *инфинитезимальной деформацией*. Требование ассоциативности умножения m_h равносильно выполнению серии равенств ($k = 1, 2, \dots$)

$$\begin{aligned} am_k(b, c) - m_k(ab, c) + m_k(a, bc) - m_k(a, b)c = \\ = \sum_{i+j=k} (m_i(m_j(a, b), c) - m_i(a, m_j(b, c))). \quad (\text{ASS}_k) \end{aligned}$$

В частности, при $k = 1$

$$am_1(b, c) - m_1(ab, c) + m_1(a, bc) - m_1(a, b)c = 0.$$

Это значит, что m_1 есть не что иное, как 2-коцикл Хохшильда: $m_1 \in HH^2(A, A)$.

Хорошо известно, что классы эквивалентности инфинитезимальных деформаций находятся в биективном соответствии с элементами $HH^2(A, A)$; и если $HH^2(A, A) = 0$, то алгебра A является жесткой.

Предположим, что теперь (A, m_0, Δ_0) есть биалгебра, и будем рассматривать ее деформации в классе биалгебр. Это означает, что на пространстве $A[[h]]$ вводится коумножение $\Delta_h = \Delta_0 + \sum \Delta_i h^i$. Нетрудно выписать необходимые и достаточные условия коассоциативности Δ_h в терминах Δ_i . В первом приближении

$$\begin{aligned} (\Delta_1 \otimes 1)\Delta_0(a) + (\Delta_0 \otimes 1)\Delta_1(a) - \\ - (1 \otimes \Delta_0)\Delta_1(a) - (1 \otimes \Delta_1)\Delta_0(a) = 0. \quad (\text{COASS}_1) \end{aligned}$$

Кроме того, нужно учесть, что Δ_h — гомоморфизм алгебр. Оказывается, все эти условия тоже допускают когомологическую интерпретацию.

2. Когомологии Хохшильда. Напомним вкратце определение когомологий Хохшильда для алгебр и для коалгебр. Пусть A есть алгебра над k , а M — A -бимодуль. Пусть $C_H^j(A, M) = \text{Hom}_k(A^{\otimes j}, M)$, а дифференциал $d_H: C_H^j(A, M) \rightarrow C_H^{j+1}(A, M)$ задается формулой

$$(d_H f)(a_1, \dots, a_{j+1}) = a_1 f(a_2, \dots, a_{j+1}) + \\ + \sum_{i=1}^j (-1)^i f(a_1, \dots, a_i a_{i+1}, \dots, a_{j+1}) + (-1)^{j+1} f(a_1, \dots, a_j) a_{j+1}.$$

По определению когомологии Хохшильда алгебры A с коэффициентами в $M = HH^j(A, M)$ — суть когомологии комплекса $C_H^*(A, M)$.

Пример. Если \mathfrak{g} — полупростая алгебра Ли, то $HH^2(U\mathfrak{g}, U\mathfrak{g}) = 0$. Поэтому структура алгебры на $U\mathfrak{g}$ является жесткой. Это означает, что после подходящего выбора образующих коммутационные соотношения в $U_h\mathfrak{g}$ станут классическими.

Другую важную серию примеров жестких алгебр доставляют *сепарабельные* алгебры (они характеризуются условием $HH^1(A, M) = 0$ для любого модуля M ; эквивалентно, k -алгебра является сепарабельной, если она изоморфна конечному произведению колец матриц над алгебрами с делением, центры которых суть сепарабельные расширения k).

Очевидно, что левая часть уравнения (ASS_k) есть в точности $(d_H m_k)(a, b, c)$. Правая же часть есть некоторый 3-коцикл. Можно показать, что отображение $m = m_0 + m_1 h + \dots + m_{n-1} h^{n-1}$ задает структуру ассоциативной $k[h]/(h^n)$ -алгебры на $A[h]/(h^n)$ тогда и только тогда, когда выполнены уравнения $(\text{ASS}_1), \dots, (\text{ASS}_{n-1})$; в этом случае правая часть (ASS_k) является кограницей в том и только том случае, когда $m(a, b)$ поднимается до структуры ассоциативной $k[h]/(h^{n+1})$ -алгебры на $A[h]/(h^{n+1})$. Подчеркнем, что далеко не всякая инфинитезимальная деформация из $HH^2(A, A)$ поднимается до ассоциативного умножения. Говорят, что уравнения (ASS) являются *препятствием* к такому поднятию.

Определим теперь «ко-Хохшильдов» комплекс, отвечающий за деформации коалгебр. Пусть M есть бикомодуль над коалгеброй A ($\rho: M \rightarrow M \otimes A$, $\lambda: M \rightarrow A \otimes M$ — соответствующие кодействия). Положим $C_C^j(A, M) = \text{Hom}_k(M, A^{\otimes j})$. Не совсем привычная формула для дифференциала списывается с d_H :

$$(d_C f)(x) = (f \otimes 1)\rho(x) + \\ + \sum_{i=1}^j (-1)^i (1 \otimes \dots \otimes \Delta \otimes \dots \otimes 1)f(x) + (-1)^{j+1} (1 \otimes f)\lambda(x)$$

для $f \in C_C^j(A, M)$, $x \in M$, здесь Δ в $1 \otimes \dots \otimes \Delta \otimes \dots \otimes 1$ стоит на i -м месте. Положим $CH^j(A, M) = H^j(C_C^*(A, M))$.

Легко видеть, что левая часть (COASS_1) есть $d_C \Delta_1$. Аналогично случаю алгебр, $CH^2(A, A)$ отвечает за эквивалентные инфинитезимальные деформации, а равенство $CH^2(A, A) = 0$ влечет жесткость коалгебры A .

Пример. Коалгебры $k[G]$ для редуктивной группы G и $k[\text{Mat}(n)]$ являются жесткими.

Можно определить также класс *косепарарабельных* коалгебр.

3. Инфинитезимальные деформации биалгебр. Согласованная деформация алгебраической и коалгебраической структур может быть интерпретирована в терминах некоторого бикомплекса. Отметим сразу же, что деформация алгебры Хопфа как биалгебры снова оказывается алгеброй Хопфа. Положим $C_H^{ij}(A, A) = \text{Hom}_k(A^{\otimes i}, A^{\otimes j})$: Дифференциал в $C_B^j(A, A)$ — это дифференциал Хохшильда d_H в $C_H(A, A^{\otimes j})$; дифференциал в $C_B^i(A, A)$ — это дифференциал «ко-Хохшильда» d_C в $C_C(A, A^{\otimes i})$. Рассмотрим также бикомплекс $\widehat{C}_B(A, A)$, получающийся из бикомплекса $C_B(A, A)$ отбрасыванием нулевого столбца и нулевой строки. Пусть $H^i(A, A) = H^i(\text{tot } C_H(A, A))$ и $\widehat{H}^i(A, A) = H^i(\text{tot } \widehat{C}_B(A, A))$.

Предложение 2.26. 1. Элементы $\widehat{H}^2(A, A)$ находятся во взаимно однозначном соответствии с классами эквивалентности инфинитезимальных деформаций биалгебры A .

2. Если $\widehat{H}^2(A, A) = 0$, то A — жесткая биалгебра.

3. Точная последовательность бикомплексов

$$0 \rightarrow \widehat{C} \rightarrow C \rightarrow C/\widehat{C} \rightarrow 0$$

влечет длинную точную последовательность

$$\dots \rightarrow H^n(A, A) \rightarrow H^n(A, A) \rightarrow HH^{n+1}(A, k) \oplus CH^{n+1}(A, k) \rightarrow \dots$$

Пример. Если G — дискретная группа, то из-за сепарарабельности $k[G]$ групповая алгебра G не допускает нетривиальных деформаций.

Следующая теорема описывает деформационные когомологии для наиболее важных случаев.

Теорема 2.27. 1. Если G есть алгебраическая группа или $\text{Mat}(n)$ с алгеброй Ли \mathfrak{g} , то для когомологий G с полиномиальными коэффициентами имеем

$$\begin{aligned} H^n(k[G], k[G]) &= \\ &= CH^{n+1}(k, k[G]) \oplus CH^n(\mathfrak{g}^*, k[G]) \oplus \dots \oplus CH^0(\Lambda^{n+1}\mathfrak{g}^*, k[G]) = \\ &= H_{\text{alg}}^{n+1}(G, k) \oplus H_{\text{alg}}^n(G, \mathfrak{g}) \oplus \dots \oplus H_{\text{alg}}^0(G, \Lambda^{n+1}\mathfrak{g}), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \widehat{H}^n(k[G], k[G]) &= \\ &= CH^n(\mathfrak{g}^*, k[G]) \oplus \dots \oplus CH^2(\Lambda^{n-1}\mathfrak{g}^*, k[G]) \oplus Z^1(\Lambda^n\mathfrak{g}^*, k[G]) = \\ &= H_{\text{alg}}^n(G, \mathfrak{g}) \oplus \dots \oplus H_{\text{alg}}^2(G, \Lambda^{n-1}\mathfrak{g}) \oplus Z_{\text{alg}}^1(G, \Lambda^n\mathfrak{g}). \end{aligned}$$

При этом $H_{\text{alg}}^i(G, \Lambda^i\mathfrak{g}) \cong CH^i(\Lambda^i\mathfrak{g}^*, k[G])$. В частности,

$$\widehat{H}^2(k[G], k[G]) = H_{\text{alg}}^2(G, \mathfrak{g}) \oplus Z_{\text{alg}}^1(G, \Lambda^2\mathfrak{g}).$$

2) Если \mathfrak{g} — некоторая алгебра Ли, то для когомологий Шевалле–Эйленберга алгебры Ли \mathfrak{g} имеем

$$\begin{aligned} H^n(U\mathfrak{g}, U\mathfrak{g}) &= H_{\text{CE}}^{n+1}(\mathfrak{g}, k) \oplus H_{\text{CE}}^n(\mathfrak{g}, \mathfrak{g}) \oplus \dots \oplus H_{\text{CE}}^0(\mathfrak{g}, \Lambda^{n+1}\mathfrak{g}), \\ \widehat{H}^n(U\mathfrak{g}, U\mathfrak{g}) &= H_{\text{CE}}^n(\mathfrak{g}, \mathfrak{g}) \oplus \dots \oplus H_{\text{CE}}^2(\mathfrak{g}, \Lambda^{n-1}\mathfrak{g}) \oplus Z_{\text{CE}}^1(\mathfrak{g}, \Lambda^n\mathfrak{g}). \end{aligned}$$

В частности, $\widehat{H}^2(U\mathfrak{g}, U\mathfrak{g}) = H_{\text{CE}}^2(\mathfrak{g}, \mathfrak{g}) \oplus Z_{\text{CE}}^1(\mathfrak{g}, \Lambda^2\mathfrak{g})$.

Доказательство этой теоремы основано на рассмотрении подходящей спектральной последовательности и теореме Хохшильда–Константа–Розенберга. Её можно найти в [85].

Если G есть редуктивная алгебраическая группа или $G = \text{Mat}(n)$, то $k[G]$ — косепара贝尔льная коалгебра и $\widehat{H}^2(k[G], k[G]) = Z_{\text{alg}}^1(G, \Lambda^2\mathfrak{g})$. Использование лемм Уайтхеда для полупростой алгебры Ли \mathfrak{g} приводит к равенству $\widehat{H}^2(U\mathfrak{g}, U\mathfrak{g}) = Z_{\text{CE}}^1(\mathfrak{g}, \Lambda^2\mathfrak{g})$.

Итак, нами дано описание пространств инфинитезимальных деформаций. Отметим, что оно полностью соответствует описанию структур группы Пуассона–Ли на группе G (см. п. 1.2.1): если бивекторное поле η задает скобку Пуассона на G , согласованную с групповым умножением, то $\eta \in Z^1(G, \Lambda^2\mathfrak{g})$. Тождество Якоби накладывает на η дополнительные соотношения. На языке теории деформаций эти дополнительные соотношения отвечают препятствию.

Лемма 2.28. Пусть G есть редуктивная алгебраическая группа или $G = \text{Mat}(n)$ и $\mathfrak{g} = \text{Lie } G$. Тогда

$$H^n(k[G], k[G]) \cong (\Lambda^{n+1}\mathfrak{g})^\theta, \quad H^n(k[G], k[G]) \cong \Lambda^n\mathfrak{g}/(\Lambda^n\mathfrak{g})^\theta.$$

В условиях леммы $(\Lambda^2\mathfrak{g})^\theta = 0$, поэтому $\widehat{H}^2(k[G], k[G]) \cong \Lambda^2\mathfrak{g}$. Можно показать, что элемент $\widehat{H}^3(k[G], k[G]) \cong \Lambda^3\mathfrak{g}/(\Lambda^3\mathfrak{g})^\theta$, являющийся препятствием для инфинитезимальной деформации γ , есть не что иное, как $[\gamma, \gamma]/2$, т. е. половина квадрата Схоутена. Напомним, что $y\mathfrak{b}(\gamma) = [\gamma, \gamma]/2$. Поэтому данные квантования в смысле гл. 1 — элемент $\mathfrak{g} \otimes \mathfrak{g}$, являющийся решением (модифицированного) СУВЕ, — находятся в биекции с данными квантования в смысле теории деформаций — инфинитезимальной деформацией с нулевым препятствием.

4. Глобальные деформации $GL(2)$ и $SL(2)$. Пространство инфинитезимальных деформаций $\widehat{H}^2(k[G], k[G])$ естественно представлять себе как касательное пространство к некоему «глобальному» пространству деформаций $\mathcal{M}(G)$ (пространству модулей деформаций) заданной группы, в то время как инфинитезимальные деформации, выделяемые условием равенства нулю препятствия, естественно отождествить с касательным конусом к этому «глобальному» пространству. Заведомое несовпадение указанных множеств инфинитезимальных деформаций указывает, что пространство $\mathcal{M}(G)$ будет иметь особенности.

Описание желаемого «глобального» пространства деформаций для произвольно заданной группы G неизвестно. Задача значительным образом зависит от априорных требований, предъявляемых к «глобальному» пространству, хотя бы потому, что существенно разные (особые) многообразия могут иметь в заданной точке совпадающие касательное пространство и *касательный конус*. Мы опишем решение задачи для случаев $GL(2)$ и $SL(2)$.

Пусть $G = GL(2)$ или $SL(2)$. Рассмотрим особое многообразие $\mathcal{M}(G)$, точки которого задают некоторые алгебры Хопфа H_Q . Назовем $\mathcal{M}(G)$ глобальным пространством деформаций для G , если

- 1) для некоторой точки Q_0 имеем $H_{Q_0} \cong k[G]$;
- 2) для всех Q из $\mathcal{M}(G)$ имеем $\dim H_Q = \dim k[G]$ (имеется в виду стандартность размерности градуировочных компонент соответствующей деформации $Mat(2)$);
- 3) алгебра H_Q для почти всех Q является слабой R -матричной с полупростой матрицей R ;
- 4) если $G = SL(2)$, то H_Q есть деформация $GL(2)$, содержащая центральный мультиликативный элемент степени 2 (квантовый детерминант).

Будет установлено, что касательное пространство $T_{Q_0}\mathcal{M}(G)$ совпадает с $Z^1(G, \Lambda^2\mathfrak{g})$, а касательный конус $C_{Q_0}\mathcal{M}(G)$ — с

$$Z^1(G, \Lambda^2\mathfrak{g}) \cap \{r \in \Lambda^2\mathfrak{g} \mid yb(r) \in (\Lambda^3\mathfrak{g})^{\mathfrak{g}}\} = Zyb(G).$$

Поясним, что касательный конус $C_Q\mathcal{M}$ к (особому) многообразию \mathcal{M} в точке Q — это множество классов эквивалентности путей в \mathcal{M} , проходящих через точку Q . Поскольку вместе с касательным вектором v вектор λv также лежит в $C_Q\mathcal{M}$, множество $C_Q\mathcal{M}$ называется конусом. Оно не обязательно является линейным пространством (пример: \mathcal{M} — кривая $y^2 = x^2(x+1)$, в точке $Q = (0, 0)$ она имеет касательный конус, состоящий из двух прямых $x = \pm y$; в неособой точке Q $\dim T_Q\mathcal{M} = 1$, но $\dim T_{(0,0)}\mathcal{M} = 2$).

Заметим, что $\mathcal{M}(G)$ является подмножеством в $\text{Gr}(6, (V \otimes V^*)^{\otimes 2})$, где V — тавтологическое двумерное представление G . Действительно, алгебра M_Q задается подпространством квадратичных соотношений в $(V \otimes V^*)^{\otimes 2}$; а размерность $(M_Q)_2$ должна равняться 10. Каждое

такое подпространство в $(V \otimes V^*)^{\otimes 2}$ взаимно однозначно отвечает точке $(v, \varphi) \in \mathbb{P}(V^{\otimes 2}) \times \mathbb{P}(V^{*\otimes 2})$ с условием $\varphi(v) \neq 0$. На этом многообразии действует группа $\mathrm{PGL}(2)$ следующим образом:

$$g.(v_1 \otimes v_2, \varphi_1 \otimes \varphi_2) = (v_1 \otimes gv_2, \varphi_1 \otimes (g^*)^{-1}\varphi_2).$$

Многообразие $\mathcal{M}(G)$ описывается в терминах орбит этого действия.

Лемма 2.29. Группа $\mathrm{PGL}(2)$ имеет на $\mathbb{P}(V^{\otimes 2})$ две орбиты: замкнутую, состоящую из разложимых тензоров, и открытую Ω , являющуюся дополнением к первой.

Пусть Ω^* — аналогичная $\mathrm{PGL}(2)$ -орбита в $\mathbb{P}(V^{*\otimes 2})$. Отождествим Ω и Ω^* с $\mathrm{PGL}(2)$, выбрав канонических представителей в них — $\Lambda^2 V$ и $\Lambda^2 V^*$ соответственно. Поэтому $\mathcal{M}(G) \subset \Omega \times \Omega^* \cong \mathrm{PGL}(2) \times \mathrm{PGL}(2)$.

Теорема 2.30.

1. $\mathcal{M}(\mathrm{GL}(2)) = \{(g_1, g_2) \in \mathrm{PGL}(2) \times \mathrm{PGL}(2) \mid \mathrm{tr}(g_1 g_2^{-1}) \neq 0, g_1 g_2 = g_2 g_1\}$. Это многообразие четырехмерно и имеет единственную особую точку (e, e) .

2. $\mathcal{M}(\mathrm{SL}(2)) = \{(g_1, g_2) \in \mathrm{PGL}(2) \times \mathrm{PGL}(2) \mid \mathrm{tr}(g_1 g_2^{-1}) \neq 0, g_1 g_2 = e\}$. Это многообразие трехмерно и неособо.

3. Точки (g_1, g_2) и (g'_1, g'_2) многообразий $\mathcal{M}(\mathrm{GL}(2))$ и $\mathcal{M}(\mathrm{SL}(2))$ задают изоморфные биалгебры тогда и только тогда, когда $t g_i t^{-1} = g'_i$ для некоторого $t \in \mathrm{PGL}(2)$.

В доказательстве этой теоремы участвуют соображения в духе леммы о слиянии.

Заключительный шаг основан на следующей интерпретации элементов $\mathrm{Zyb}(G)$. Если $G = \mathrm{SL}(2)$, то $Z^1(G, \Lambda^2 \mathfrak{g}) = \mathrm{Zyb}(G) = \Lambda^2 \mathrm{sl}(2)$. Если $G = \mathrm{GL}(2)$, то имеют место изоморфизмы $\mathrm{sl}(2)$ -модулей $\mathrm{gl}(2) \cong \mathrm{sl}(2) \oplus \langle z \rangle$ и $\Lambda^2 \mathrm{gl}(2) \cong \mathrm{sl}(2) \oplus \mathrm{sl}(2)$, где первая компонента отождествляется с $\Lambda^2 \mathrm{sl}(2)$, а вторая — с антисимметрической частью $\mathrm{sl}(2) \otimes \langle z \rangle \oplus \mathrm{sl}(2) \otimes \otimes \langle z \rangle$. Фиксируем изоморфизм $\psi: \mathrm{sl}(2) \rightarrow \mathrm{sl}(2)$ между подпредставлениями в разложении $\Lambda^2 \mathrm{gl}(2)$. Оказывается, что элемент $r \in \Lambda^2 \mathrm{gl}(2)$ задает структуру группы Пуассона–Ли на $\mathrm{GL}(2)$ тогда и только тогда, когда $r = \lambda x + \mu \psi(x)$, $\lambda, \mu \in k$. Далее, непосредственным вычислением получается

Теорема 2.31. Имеют место следующие отождествления:

$$\begin{aligned} 1) \quad & T_{(e, e)} \mathcal{M}(\mathrm{GL}(2)) = Z^1(\mathrm{GL}(2), \Lambda^2 \mathrm{gl}(2)), \quad C_{(e, e)} \mathcal{M}(\mathrm{GL}(2)) = \mathrm{Zyb}(\mathrm{GL}(2)). \\ 2) \quad & T_{(e, e)} \mathcal{M}(\mathrm{SL}(2)) = C_{(e, e)} \mathcal{M}(\mathrm{SL}(2)) = Z^1(\mathrm{SL}(2), \Lambda^2 \mathrm{sl}(2)) = \mathrm{Zyb}(\mathrm{GL}(2)). \end{aligned}$$

Теперь можно ответить на вопрос, сколько же существует неизоморфных деформаций $\mathrm{GL}(2)$ и $\mathrm{SL}(2)$. Действуя на $\mathcal{M}(G)$ сопряжениями из $\mathrm{PGL}(2)$, приведем пару (g_1, g_2) к одному из следующих канонических видов.

Для $G = \mathrm{GL}(2)$

$$g_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & q \end{pmatrix}, \quad g_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & p \end{pmatrix} \quad \text{или} \quad g_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad g_2 = \begin{pmatrix} 1 & h \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Для $G = \mathrm{SL}(2)$

$$g_1 = g_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & q \end{pmatrix} \quad \text{или} \quad g_1 = g_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & h \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Получающиеся отсюда деформации $k[\mathrm{Mat}(2)]$ суть соответственно $M_{p,q}(2)$, $M_{q,h}(2)$, $M_q(2)$, $M_{q,h}(2)$. Это тот же результат, что был извлечен ранее из других соображений.

5. Эвристические подходы к квантованию. Здесь мы вкратце наметим два подхода, которые гипотетически (возможно, при некоторых дополнительных условиях) приводят к деформации $\mathrm{Mat}(n)$, являющейся квантованием заданной скобки Пуассона.

A. Экспоненты. Идея состоит в том, что слабую R -матрицу надо брать в виде $\exp(hr)$, где $r \in \Lambda^2 \mathfrak{g}$ задает кограницнюю скобку Пуассона на G .

Пример. Пусть $G = \mathrm{GL}(2)$, $r = r_{\mathrm{st}} = 1/2(e_{12} \otimes e_{21} - e_{21} \otimes e_{12})$. Имеем

$$\exp(hr) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(h/2) & \sin(h/2) & 0 \\ 0 & -\sin(h/2) & \cos(h/2) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Чтобы получить решение уравнения кос, рассмотрим сначала оператор $S = \exp(-hr^{21})P \exp(hr^{12}) = e^{hr}Pe^{hr} = e^{2hr}P$. Элементарное вычисление показывает, что $(S - \sin(h))/(1 - \sin(h))$ совпадает со стандартным решением уравнения кос при $q = \cos(h)/(1 - \sin(h))$. Поэтому $M_S = M_q(2)$.

Пример. $G = \mathrm{GL}(2)$, $r = r_J = \frac{1}{2}(e_{11} - e_{22}) \wedge e_{12}$. Тогда матрица $R_J = e^{hr}Pe^{hr}$ также совпадает с известным ранее решением уравнения кос, задающим жорданову деформацию $\mathrm{GL}(2)$.

Можно показать, что если $r \in \Lambda^2 \mathfrak{g}$, $\mathrm{yb}(r) = 0$ и $r^3 = 0$ (имеется в виду матричное представление r), то $e^{2hr}P$ есть решение уравнения кос.

B. Универсальное кодействие. Если пуассонова структура на G такова, что матричные элементы представления ρ , стоящие в первой строке и первом столбце матрицы Z_ρ , образуют две пуассоновы подалгебры A и B в $k[Z_\rho]$, и если известны их квантования \tilde{A} и \tilde{B} , то квантование всей алгебры $k[Z_\rho]$ можно получить универсальным кодействием слева на \tilde{B} и справа на \tilde{A} . Именно такая ситуация возникает для r_{st} , r_S и некоторых других. Заметим, что этот рецепт отдаленно напоминает квантовый дубль.