

движется с постоянной скоростью v , равной

$$v = \frac{\sum c^2 \rho_i}{\sum E_i}. \quad (48)$$

Точка x есть релятивистский аналог центра масс. Если скорости частиц малы по сравнению с c , то можно приближенно положить $E_i \approx m_i c^2$, и формула (47) переходит в классическую формулу

$$x = \frac{\sum m_i x_i}{\sum m_i}.$$

Заметим, что релятивистский центр масс не инвариантен относительно выбора системы отсчета.

§ 33. Гамильтонов формализм

1. Преобразование Лежандра. Напомним, что мы ввели энергию и импульсы для лагранжиана $L(x, \dot{x})$, положив

$$E = \dot{x}^\alpha \frac{\partial L}{\partial \dot{x}^\alpha} - L, \quad p_\alpha = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}^\alpha}. \quad (1)$$

Определение 1. Лагранжиан L называется невырожденным, если

$$\det \left(\frac{\partial^2 L}{\partial \dot{x}^\alpha \partial \dot{x}^\beta} \right) \neq 0, \quad (2)$$

и называется сильно невырожденным, если уравнения $p_\alpha = \frac{\partial L(x, \dot{x})}{\partial \dot{x}^\alpha}$ можно гладко и взаимно однозначно решить в виде $\dot{x}^\alpha = v^\alpha(x, p)$ для всех x, \dot{x} .

Определение 2. Гамильтонианом $H(x, p)$ называется энергия E , выраженная через x и p (для сильно невырожденных лагранжианов).

Пространство с координатами (x, p) называется фазовым пространством. Переход от координат (x, \dot{x}) к координатам (x, p) для сильно невырожденных лагранжианов обратим. Это и есть преобразование Лежандра от $L(x, v)$ к $H(x, p)$. При этом уравнения Эйлера — Лагранжа переходят в уравнения Гамильтона.

Теорема 1. Пусть $L(x, \dot{x})$ — сильно невырожденный лагранжиан и $H(x, p)$ — гамильтониан, $p = \frac{\partial L(x, \dot{x})}{\partial \dot{x}^\alpha}$, $\dot{x}^\alpha = v^\alpha(x, p)$. Уравнения Эйлера — Лагранжа

$$\frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \right) = 0 \quad (3)$$

эквивалентны уравнениям Гамильтона, в которых x и p считаются независимыми переменными:

$$\dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial x}, \quad \dot{x} = \frac{\partial H}{\partial p} \quad (4)$$

в фазовом пространстве (x, p) .

Доказательство. Пусть $L = L(x, v)$, где $v = \dot{x}$,

$$H = pv - L, \quad v = v(x, p) \text{ и } p = \left. \frac{\partial L}{\partial v} \right|_{x=\text{const}}.$$

Докажем следующие равенства:

$$\text{а) } \dot{x} = v = \left. \frac{\partial H}{\partial p} \right|_{x=\text{const}};$$

$$\text{б) } \dot{p} = -\left. \frac{\partial H}{\partial x} \right|_{p=\text{const}} = -\left. \frac{\partial L}{\partial x} \right|_{v=\text{const}};$$

где $H = H(x, p)$, $L = L(x, v)$.

Доказательство равенства а):

$$\frac{\partial H}{\partial p} = \frac{\partial}{\partial p}(pv - L) = v + p \frac{\partial v}{\partial p} - \frac{\partial L}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial p} = v,$$

так как $p = \frac{\partial L}{\partial v}$.

Доказательство равенства б):

$$-\frac{\partial H}{\partial x} = -\frac{\partial}{\partial x}(pv - L) = -p \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial L}{\partial x} + \frac{\partial L}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial L}{\partial x} = \dot{p}.$$

Теорема доказана.

Заметим, что $L = pv - H$, где $v = \frac{\partial H}{\partial p}$, или $L = px - H$. Действие $S = \int L dt$ для $L(x, \dot{x})$ записывается в виде

$$S = \int L dt = \int [px - H(x, p)] dt. \quad (5)$$

Если кривая γ имеет вид $x(t)$ и $p(t) = \frac{\partial L}{\partial x}(x, \dot{x})$, то вдоль этой кривой выполнены «условия интегрируемости»

$$v(t) = \frac{dx}{dt}, \quad \text{где } v = \frac{\partial H}{\partial p}. \quad (6)$$

Рассмотрим в фазовом пространстве (x, p) лагранжиан $L = px - H(x, p)$ на всех кривых $x(t)$, $p(t)$ без условий интегрируемости $\frac{dx}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p}$.

Лемма 1. Уравнения Эйлера — Лагранжа для функционала $\int [px - H(x, p)] dt$ в $2n$ -мерном пространстве (x, p) совпадают

с уравнениями Гамильтона и автоматически влекут условие интегрируемости $v = \frac{\partial H}{\partial p} = \frac{dx}{dt}$.

Доказательство. Пусть $\tilde{L}(y, \dot{y}) = p\dot{x} - H(x, p)$, где y — это координаты (x, p) . Мы имеем

$$\left(\frac{\partial \tilde{L}}{\partial \dot{x}^i}\right)^{\cdot} = \frac{\partial \tilde{L}}{\partial x^i}, \quad \text{или} \quad \dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial x^i},$$

$$0 = \left(\frac{\partial \tilde{L}}{\partial p_i}\right)^{\cdot} = \frac{\partial \tilde{L}}{\partial p_i} = \dot{x}^i - \frac{\partial H}{\partial p_i}.$$

Лемма доказана.

Замечание. Мы выводили выше уравнения Эйлера — Лагранжа для кривых, являющихся экстремалами в классе кривых с закрепленными концами. В фазовом (x, p) -пространстве этому соответствует класс вариаций, где фиксированы лишь x -координаты концов (рис. 34).

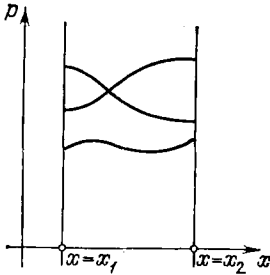


Рис. 34

2. Движущиеся системы координат. Рассмотрим теперь ситуацию, когда в \mathbb{R}^n задан лагранжиан, меняющийся с течением времени: $L = L(x, \dot{x}, t)$. Выведем закон преобразования различных величин при заменах $x = x(x', t)$, $t = t'$.

Во-первых, по самому определению при таких преобразованиях величина $S = \int L dt$ не меняется, и L также не меняется (с точностью до полных производных). Поэтому имеем

$$L(x, \dot{x}, t) \rightarrow L(x(x', t), \dot{x}, t) + \frac{df(x, t)}{dt}. \quad (7)$$

Рассмотрим два случая:

- 1) замена не содержит времени: $x = x(x')$;
- 2) замена содержит время.

В первом случае

$$\dot{x}^i = \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}} \dot{x}^{i'} \quad \text{или} \quad v^i = \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}} v^{i'}. \quad (8)$$

Вывод. Скорость есть вектор.

Далее, $\tilde{L}(x', \dot{x}', t) = L(x, \dot{x}, t)$. Поэтому

$$\tilde{L}(x', \dot{x}', t) = L\left(x(x'), \frac{\partial x}{\partial x^{i'}} v^{i'}, t\right),$$

$$p_{i'} = \frac{\partial \tilde{L}}{\partial v^{i'}} = \frac{\partial L}{\partial v^i} \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}} = p_i \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}}. \quad (9)$$

т. е. импульс есть ковектор. Для энергии имеем $E = p_i v^i - L = = p_i v^i - \tilde{L} = E'$. Поэтому энергия есть скаляр (не изменяется).

Перейдем теперь к заменам, содержащим время:

$$x = x(x', t), \quad t = t'. \quad (10)$$

В этом случае

$$\dot{x}^i = \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}} \dot{x}^{i'} + \frac{\partial x^i}{\partial t} = \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}} \dot{x}^{i'} + a^i(x', t). \quad (11)$$

Будем считать, что в данный момент времени $t = t_0$ произведена замена (не зависящая от времени) такая, что $x = x'$ при $t = t_0$. Тогда

$$v^i = v^{i'} + \frac{\partial x^i}{\partial t} = v^{i'} + a^i(x', t_0), \quad t_0 = t. \quad (12)$$

Такую систему координат назовем мгновенной. В результате перехода к движущейся системе координат получим

$$L \rightarrow L' = L, \quad L(x, v, t) = L(x', v' + a, t);$$

$$v \rightarrow v' = v - a(x', t);$$

$$p \rightarrow p' = p, \quad \text{так как} \quad \frac{\partial L}{\partial v} = \frac{\partial L'}{\partial v'};$$

$$E \rightarrow E' = p' v' - L' = p_i (v^i - a^i) - L = E - p_i a^i(x', t).$$

Таким образом, импульс не меняется, а энергия сдвигается на величину, равную $-p_i a^i = (p, v' - v)$. Итак,

$$E = H(x, p) \rightarrow E' = H(x', p') - p'_i a^i(x', t) = H'(x', p', t), \quad (13)$$

где $x = x'$ при $t = t_0$, $p = p'$, $a = \frac{\partial x}{\partial t} \Big|_{t=t_0}$. Выясним, как изменяются уравнения Гамильтона. Прежде мы имели $\dot{x} = \frac{\partial H}{\partial p}$, $\dot{p} = -\frac{\partial H}{\partial x}$.

Теперь имеем $\dot{x}' = \frac{\partial H'}{\partial p'}$, $\dot{p}' = \frac{\partial H'}{\partial x'}$ (при $t = t_0$). Так как $x' = x$, $p' = p$, получаем

$$\begin{aligned} \dot{x}' &= \frac{\partial H'}{\partial p'} = \frac{\partial H}{\partial p} - a = \dot{x} - a, \\ \dot{p}' &= -\frac{\partial H'}{\partial x'} = -\frac{\partial H}{\partial x} = \dot{p}. \end{aligned} \quad (14)$$

Таким образом, изменение уравнений Гамильтона весьма просто. Мы доказали такое утверждение.

Теорема 2. При переходе в движущуюся систему координат (мгновенную) координата и импульс не меняются, а энергия (гамильтониан) изменяется на величину $-(p, a)$, где

$$a = \frac{\partial x}{\partial t} \Big|_{t=t_0}, \quad H \rightarrow H' - (p, a), \quad a = a(x', t).$$

Рассмотрим три важных примера.

Пример 1. Поступательное движение системы координат, при котором $a = a(t)$ не зависит от x' , $L = \frac{m\dot{x}^2}{2} - U(x)$.

В этом случае

$$p = mv, \quad p' = \dot{p} = m\dot{v} = m(v' + a) = mv' + ma, \\ H' = H - (p', a).$$

Для уравнений Ньютона

$$(mv)' = f = m\dot{v}' + m\dot{a}$$

или

$$m\dot{v}' = f - m\dot{a} = f'. \quad (15)$$

Таким образом, сила f приобретает инерционный добавок $-m\dot{a}$.

Пример 2. Вращение системы координат в \mathbb{R}^3 , где $a = [\Omega, x']$, Ω — угловая скорость (постоянный вектор);

$$H' = H - (p', a) = H - (p', [\Omega, x']), \\ p' = \dot{p}, \quad x' = x \quad \text{при } t = t_0.$$

Уравнения имеют вид

$$\dot{p}' = -\frac{\partial H'}{\partial x'} = -\frac{\partial H}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial x} (p', [\Omega, x]) = -\frac{\partial H}{\partial x} + [p', \Omega], \\ \dot{x}' = \frac{\partial H'}{\partial p'} = \frac{\partial H}{\partial p} - \frac{\partial}{\partial p'} (p', [\Omega, x]) = \frac{\partial H}{\partial p} - [\Omega, x'].$$

Если лагранжиан имеет вид $L = \frac{m\dot{x}^2}{2} - U(x)$, то

$$p = p' = m\dot{x} = m(\dot{x}' + [\Omega, x']) = m\dot{x}' + ma.$$

Имеем

$$\dot{p}' = m\dot{x}' + m[\Omega, x'] = -\frac{\partial H}{\partial x} + [(m\dot{x}' + ma), \Omega].$$

Окончательно получаем: если $\dot{\Omega} = 0$ (вращение постоянно), то

$$m\ddot{x} = 2m[\dot{x}', \Omega] + f_{\text{старое}} + m[[\Omega, x], \Omega]. \quad (16)$$

Последнее слагаемое есть малая сила, если скорость Ω мала, $|x|$ невелико. Сила $2m[\dot{x}', \Omega]$ называется *силой Кориолиса*. Получаем

$$m\dot{v}' = 2m[v', \Omega] + f_{\text{старое}} + O(\Omega^2). \quad (17)$$

Замечание. Если $L = \frac{m\dot{x}^2}{2} - U(x)$, то переход в движущуюся систему координат имеет вид

$$H \rightarrow H - p_i a^i, \quad p_i = mv^i = p'_i = m(v^i + a^i), \quad (18)$$

где

$$H = \frac{p^2}{2m} + U(x), \quad (19)$$

$$H' = \frac{p'^2}{2m} + U(x) - pa = \frac{(p' - ma)^2}{2m} + U(x) - \frac{ma^2}{2}.$$

Таким образом, переход в движущуюся систему координат равносителен двум операциям:

а) сдвигу импульса $p \rightarrow p' - ma$,

б) замене потенциала $U \rightarrow U_{\text{эфф}} = U(x) - \frac{ma^2}{2}$.

Пример 3 (включение электромагнитного поля). Пусть $L(x, \dot{x})$ — лагранжиан. Определим новый лагранжиан формулой $\tilde{L} = L + \frac{e}{c} A_i \dot{x}^i$, где A_i — вектор-потенциал электромагнитного поля, e — заряд, $S = \int L dt$, $\tilde{S} = \int \left(L dt + \frac{e}{c} A_i dx^i \right)$. Операцию добавления к лагранжиану слагаемого $\frac{e}{c} A_i \dot{x}^i$ называют «включением поля».

Если $H(x, p) = pv - L$ и $\tilde{H}(x, \tilde{p}) = \tilde{p}v - \tilde{L}$, где $p = \frac{\partial L}{\partial v}$, $\tilde{p} = \frac{\partial \tilde{L}}{\partial v}$, то

$$\begin{aligned} \tilde{p}_i &= p_i + \frac{e}{c} A_i, & p_i &= \tilde{p}_i - \frac{e}{c} A_i, \\ \tilde{H}(x, \tilde{p}) &= H\left(x, \tilde{p} - \frac{e}{c} A\right). \end{aligned} \quad (20)$$

Таким образом, включение поля равносильно сдвигу импульса в гамильтониане и этим похоже на переход к движущейся системе координат (без замены потенциала).

Заметим, что уравнения Эйлера — Лагранжа имеют вид

$$\dot{p}_i = f_i = \frac{\partial L}{\partial x^i} \quad (\text{без поля}),$$

$$\dot{p}_i = f_i + \frac{e}{c} F_{ij} \dot{x}^j \quad (\text{с полем}), \quad p = \tilde{p} - \frac{e}{c} A.$$

Здесь $F_{ij} = \frac{\partial A_j}{\partial x^i} - \frac{\partial A_i}{\partial x^j}$ — тензор электромагнитного поля. В силу косои симметричности тензора F_{ij} выражение $F_{ij} \dot{x}^i \dot{x}^j$ есть тождественный нуль, поэтому

$$\dot{p}_i \dot{x}^i = \dot{p}_i v^i = f_i v^i, \quad (21)$$

где f — сила в отсутствие поля, $f = \frac{\partial L}{\partial x}$.

З а м е ч а н и е. В трехмерном формализме компонента $A_0 = \text{сф}$ есть электрический потенциал, и (A_1, A_2, A_3) — вектор-потенциал. В этой записи добавок к лагранжиану имеет вид $e\varphi + \frac{e}{c} A_\alpha \dot{x}^\alpha$, где $x^0 = ct$, $\alpha = 1, 2, 3$.

3. Принципы Мопертюи и Ферма. Приложения. Разберем теперь вариационные принципы Мопертюи и Ферма.

Т е о р е м а 3 (принцип Мопертюи). *Если гамильтониан $H(x, p)$ не зависит от времени и фиксирован уровень энергии, то на траекториях движения величина $S_0 = \int p dx$ имеет экстремум среди всех кривых $x(t)$ с данной энергией E . При этом считается, что форма $p dx$ выражена через x^α, dx^α .*

Д о к а з а т е л ь с т в о. Очевидно, на поверхности $H(x, p) = E$ исходный функционал $S = \int (p dx - H dt)$ достигает экстремума на всех исходных экстремальных (решениях гамильтоновой системы), поскольку мы рассматриваем экстремальную задачу в более узком, чем прежде, классе кривых: кривых, лежащих на поверхности $H(x, p) = E$. На этой поверхности $S = \int (p dx - E dt) = \int (p dx - d(Et))$. Поэтому в координатах z^1, \dots, z^{2n-1} на этой поверхности (размерности $2n - 1$) лагранжианы $p\dot{x} = \tilde{L}(z, \dot{z})$ и $\tilde{L}(z, \dot{z}) - \frac{d}{dt}(Et)$ имеют одинаковые уравнения экстремалей. Следовательно, все экстремали исходного функционала в (x, p) -пространстве являются и экстремальными нового (укороченного) действия $S_0 = \int p dx$ на поверхности $H = E$. Теорема доказана.

Рассмотрим теперь важные примеры.

Пример 1. $L = \frac{m\dot{x}^2}{2} - U(x)$; $H(x, p) = \frac{p^2}{2m} + U(x)$. Вдоль экстремалей выполняется уравнение

$$\dot{x} = \frac{\partial H}{\partial p} = \frac{p}{m}.$$

Сузим функционал укороченного действия $S_0 = \int p dx$ на еще меньшее множество кривых на поверхности $H = E$, потребовав, чтобы вдоль этих кривых выполнялось соотношение $\dot{x} = p/m$. Тогда

- а) $|p| = \sqrt{2m(E - U(x))}$ из условия $H(x, p) = E$;
 б) $(p, \dot{x}) = p_\alpha \dot{x}^\alpha = |p| \cdot |\dot{x}|$ из условия $\dot{x} = p/m$.

Отсюда получаем

$$\begin{aligned} S_0 &= \int p dx = \int (p, \dot{x}) dt = \int |p| |\dot{x}| dt = \int |p| |dx| = \\ &= \int \sqrt{2m(E - U(x))} |dx|. \end{aligned}$$

Итак, доказана

Теорема 4. Кривые $x(t)$, отвечающие решениям гамильтоновой системы с $H = p^2/2m + U(x) = E$ при фиксированной энергии E , являются (непараметризованными) геодезическими новой метрики

$$g_{ij} = 2m(E - U(x))\delta_{ij}. \quad (22)$$

Пример 2. Пусть $H = c(x) \cdot |p|$; этот гамильтониан описывает траектории света в изотропной среде с переменной скоростью света $c(x)$.

Рассмотрим укороченное действие $S_0 = \int p dx$ на множестве кривых таких, что

а) $H(x, p) = E,$

б) $\dot{x} = \frac{\partial H}{\partial p} = c(x) \frac{p}{|p|}$ (очевидно, $|\dot{x}| = c(x)$).

Так как $c(x)|p| = E$, то $|p| = E/c(x)$. Так как $\dot{x} = c(x)p/|p|$, то $\langle p, dx \rangle = |p| \cdot |dx|$. Поэтому

$$\int \langle p, dx \rangle = \int |p| \cdot |dx| = \int \frac{E}{c(x)} |dx| = E \int \frac{|dx|}{c(x)} = E \int \sqrt{\frac{dx^2}{c^2(x)}}.$$

Заметим, что интеграл $\int_{\gamma} \frac{|dx|}{c(x)}$ равен времени движения света вдоль пути γ . Итак, доказана

Теорема 5 (принцип Ферма). Свет движется вдоль такой кривой, вдоль которой время движения имеет экстремум среди всех гладких кривых, соединяющих заданные точки P и Q . Эти кривые являются геодезическими новой метрики

$$g_{ij} = \frac{1}{c^2(x)} \delta_{ij}.$$

Замечание. Обычно геодезические получаются из лагранжиана $L = g_{ij}v^i v^j$ или гамильтониана $H = g^{ij}p_i p_j$. Если взять гамильтониан $H'(x, p) = \sqrt{H} = \sqrt{g^{ij}p_i p_j}$, то он будет давать те же траектории движения, поскольку на постоянном уровне энергии $H = \text{const}$ соответствующие векторные поля гамильтонианов H и \sqrt{H} будут пропорциональны с постоянным множителем, равным $\frac{1}{2\sqrt{H}} = \frac{1}{2\sqrt{E}} = \text{const}$. Действительно, $\left(\dot{p} = \frac{\partial H}{\partial x}, \dot{x} = -\frac{\partial H}{\partial p} \right) \leftrightarrow \left(\dot{p} = \frac{\partial \sqrt{H}}{\partial x}, \dot{x} = -\frac{\partial \sqrt{H}}{\partial p} \right)$.

В нашем случае $H' = c(x)|p|$ или $H' = \sqrt{c^2(x)|p|^2}$. Поэтому сразу можно сказать, что метрика имеет вид $g^{ij} = c^2(x)\delta^{ij}$ или $g_{ij} = \frac{1}{c^2(x)} \delta_{ij}$.

В анизотропной среде тензор g_{ij} (или g^{ij}), определяющий скорость, не будет иметь конформно евклидовой формы.