

Для среды с потерями, как будет показано в дальнейшем, соблюдаются условия (5.21), (5.22) и теорема единственности также доказываемая.

Можно предложить еще один ход рассуждений, пригодный в том случае, когда электромагнитные процессы рассматриваются в ограниченном, не бесконечно большом интервале времени. При этом поле, распространяющееся в пространстве с ограниченной световой скоростью, за ограниченный интервал времени не сможет достигнуть бесконечно удаленной поверхности  $S_1$ . Таким образом, если время не бесконечно велико,  $\oint_{S_1} [\mathbf{E}_3 \mathbf{H}_3] d\mathbf{S} = 0$ .

## ГЛАВА 6 ВОЛНОВЫЕ УРАВНЕНИЯ И УРАВНЕНИЯ ГЕЛЬМГОЛЬЦА ДЛЯ ВЕКТОРОВ ПОЛЯ

### § 6.1. Постановка вопроса

Электродинамические уравнения Максвелла представляют собой при заданных сторонних токах и параметрах среды систему двух дифференциальных уравнений в частных производных первого порядка с двумя неизвестными векторами  $\mathbf{E}$  и  $\mathbf{H}$ . Эти уравнения можно решать либо путем исключения одного из двух неизвестных векторов поля с последующим решением дифференциального уравнения в частных производных второго порядка, либо непосредственно. Дифференциальное уравнение в частных производных второго порядка, записанное для мгновенных значений какого-либо из векторов поля, называют *волновым уравнением*, а для комплексных амплитуд — уравнением Гельмгольца.

В этой главе рассматривается методика получения волновых уравнений и уравнений Гельмгольца для векторов поля.

### § 6.2. Волновые уравнения для векторов поля

Система уравнений Максвелла для мгновенных значений векторов поля записывается в форме соотношений (2.5), (2.6).

Для исключения какого-либо из векторов поля, например  $\mathbf{E}$ , берут ротор от обеих частей уравнения (2.5), меняя порядок дифференцирования в последнем члене:

$$\text{rot rot } \mathbf{H} = \text{rot } \mathbf{J}_a + \gamma_a \text{ rot } \mathbf{E} + \epsilon_a \frac{\partial}{\partial t} \text{ rot } \mathbf{E}. \quad (6.1)$$

При этом параметры среды полагают постоянными, не зависящими от координат.

В приложении I приводится векторное тождество  $\text{rot rot } \mathbf{a} = = \text{grad div } \mathbf{a} - \nabla^2 \mathbf{a}$ , где  $\nabla^2$  — оператор Лапласа.

Применяя это тождество в уравнении (6.1), получаем

$$\text{grad div } \mathbf{H} - \nabla^2 \mathbf{H} = \text{rot } \mathbf{J}_a + \gamma_a \text{rot } \mathbf{E} + \epsilon_a \frac{\partial}{\partial t} \text{rot } \mathbf{E}.$$

Далее подставляем в это уравнение значение  $\text{rot } \mathbf{E}$  из второго уравнения Максвелла (2.6):

$$\text{grad div } \mathbf{H} - \nabla^2 \mathbf{H} = \text{rot } \mathbf{J}_a + \gamma_a \left( -\mathbf{J}_m - \gamma_m \mathbf{H} - \mu_a \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} \right) + \epsilon_a \frac{\partial}{\partial t} \left( -\mathbf{J}_m - \gamma_m \mathbf{H} - \mu_a \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} \right).$$

Группируя члены, меняя знаки на обратные и раскрывая скобки, находим

$$\begin{aligned} \nabla^2 \mathbf{H} - \gamma_a \gamma_m \mathbf{H} - \gamma_a \mu_a \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} - \gamma_m \epsilon_a \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} - \mu_a \epsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} - \text{grad div } \mathbf{H} = \\ = -\text{rot } \mathbf{J}_a + \gamma_a \mathbf{J}_m + \epsilon_a \frac{\partial \mathbf{J}_m}{\partial t}, \end{aligned}$$

или

$$\begin{aligned} \nabla^2 \mathbf{H} - \mu_a \epsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} - (\gamma_a \mu_a + \gamma_m \epsilon_a) \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t} - \gamma_a \gamma_m \mathbf{H} - \text{grad div } \mathbf{H} = \\ = -\text{rot } \mathbf{J}_a + \gamma_a \mathbf{J}_m + \epsilon_a \frac{\partial \mathbf{J}_m}{\partial t}. \end{aligned} \quad (6.2)$$

Используя перестановки (2.20), получаем уравнение для вектора  $\mathbf{E}$ :

$$\begin{aligned} \nabla^2 \mathbf{E} - \mu_a \epsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} - (\gamma_a \mu_a + \gamma_m \epsilon_a) \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} - \gamma_a \gamma_m \mathbf{E} - \text{grad div } \mathbf{E} = \\ = \text{rot } \mathbf{J}_m + \gamma_m \mathbf{J}_a + \mu_a \frac{\partial \mathbf{J}_a}{\partial t}. \end{aligned} \quad (6.3)$$

Решение уравнений (6.2) и (6.3) дает возможность при заданных параметрах среды и сторонних токах определить векторы  $\mathbf{H}$  и  $\mathbf{E}$ . Эти уравнения записаны с учетом всех потенциально возможных факторов, определяющих электродинамический процесс. Обращает внимание большая сложность правых частей этих уравнений. В дальнейшем будут показаны пути упрощения правых частей, определяющих возбуждение векторов поля.

Для среды без потерь уравнения существенно упрощаются

$$\nabla^2 \mathbf{H} - \mu_a \epsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} - \text{grad div } \mathbf{H} = -\text{rot } \mathbf{J}_a + \epsilon_a \frac{\partial \mathbf{J}_m}{\partial t}, \quad (6.4)$$

$$\nabla^2 \mathbf{E} - \mu_a \epsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} - \text{grad div } \mathbf{E} = \text{rot } \mathbf{J}_m + \mu_a \frac{\partial \mathbf{J}_a}{\partial t}. \quad (6.5)$$

При отсутствии потерь могут быть легко найдены выражения для  $\text{div } \mathbf{H}$  и  $\text{div } \mathbf{E}$ . При  $\gamma_a = \gamma_m = 0$  соотношения (2.7) и (2.8), с учетом формул (1.19) и (1.79) записываются в виде

$$\begin{aligned} \text{div}(\epsilon_a \mathbf{E}) &= \rho_a, \\ \text{div}(\mu_a \mathbf{H}) &= \rho_m, \end{aligned}$$

или

$$\operatorname{div} \mathbf{E} = \frac{1}{\varepsilon_a} \rho_a, \quad (6.6)$$

$$\operatorname{div} \mathbf{H} = \frac{1}{\mu_a} \rho_m. \quad (6.7)$$

Из уравнений непрерывности (2.10) и (2.11) следует, что

$$\rho_a = - \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{J}_a dt, \quad (6.8)$$

$$\rho_m = - \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{J}_m dt, \quad (6.9)$$

откуда

$$\operatorname{div} \mathbf{E} = - \frac{1}{\varepsilon_a} \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{J}_a dt, \quad (6.10)$$

$$\operatorname{div} \mathbf{H} = - \frac{1}{\mu_a} \int_0^t \operatorname{div} \mathbf{J}_m dt. \quad (6.11)$$

Подставляя значения  $\operatorname{div} \mathbf{H}$  и  $\operatorname{div} \mathbf{E}$  в уравнения (6.4), (6.5), получаем волновые уравнения:

$$\nabla^2 \mathbf{H} - \mu_a \varepsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} = - \frac{1}{\mu_a} \int_0^t \operatorname{grad} \operatorname{div} \mathbf{J}_m dt - \operatorname{rot} \mathbf{J}_a + \varepsilon_a \frac{\partial \mathbf{J}_m}{\partial t}, \quad (6.12)$$

$$\nabla^2 \mathbf{E} - \mu_a \varepsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} = - \frac{1}{\varepsilon_a} \int_0^t \operatorname{grad} \operatorname{div} \mathbf{J}_a dt + \operatorname{rot} \mathbf{J}_m + \mu_a \frac{\partial \mathbf{J}_a}{\partial t}. \quad (6.13)$$

Уравнения (6.2), (6.3), (6.12), (6.13) используют в случаях, когда задана система токов и требуется определить векторы поля. Если исследуются процессы распространения электромагнитных волн в среде с заданными параметрами и сторонние токи, возбуждающие поле, находятся за пределами анализируемой части пространства, то правые части указанных уравнений обращаются в нуль.

Уравнения (6.12) и (6.13) при этом записываются в форме известных простейших волновых уравнений:

$$\nabla^2 \mathbf{H} - \mu_a \varepsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{H}}{\partial t^2} = 0, \quad (6.14)$$

$$\nabla^2 \mathbf{E} - \mu_a \varepsilon_a \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2} = 0. \quad (6.15)$$

В случае статического поля ( $\partial/\partial t = 0$ ) волновые уравнения переходят в уравнения Лапласа:

$$\nabla^2 \mathbf{H} = 0, \quad (6.16)$$

$$\nabla^2 \mathbf{E} = 0. \quad (6.17)$$

Представленные уравнения записаны в общей форме, пригодной для любой системы координат. В конкретной системе координат оператор Лапласа, приложенный к вектору  $\mathbf{a}$ , определяют с помощью тождества  $\nabla^2 \mathbf{a} = \text{grad div } \mathbf{a} - \text{rot rot } \mathbf{a}$ .

В конкретной системе координат вычисляют операторы  $\text{grad div } \mathbf{a}$  и  $\text{rot rot } \mathbf{a}$ , что позволяет найти  $\nabla^2 \mathbf{a}$ . В приложении I дана формула для  $\nabla^2 \mathbf{a}$ , записанная в криволинейной ортогональной обобщенной системе координат. Подставляя значение коэффициентов Лямэ, можно получить выражения для  $\nabla^2 \mathbf{a}$  в любой из конкретных систем координат.

### § 6.3. Уравнения Гельмгольца для векторов поля

Система уравнений Максвелла для комплексных амплитуд векторов поля записывается в виде соотношений (2.12), (2.13).

Подвергая первое уравнение операции ротора, находим

$$\text{rot rot } \dot{\mathbf{H}} = \text{rot } \dot{\mathbf{J}}_a + j\omega \tilde{\epsilon}_a \text{rot } \dot{\mathbf{E}}.$$

Подставляя значение  $\text{rot } \dot{\mathbf{E}}$  из второго уравнения, получаем

$$\text{rot rot } \dot{\mathbf{H}} = \text{rot } \dot{\mathbf{J}}_a + j\omega \tilde{\epsilon}_a (-\dot{\mathbf{J}}_m - j\omega \tilde{\mu}_a \dot{\mathbf{H}}),$$

или

$$\text{rot rot } \dot{\mathbf{H}} = \text{rot } \dot{\mathbf{J}}_a - j\omega \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{J}}_m + \omega^2 \tilde{\mu}_a \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{H}}.$$

Используя тождество  $\nabla^2 \mathbf{a} = \text{grad div } \mathbf{a} - \text{rot rot } \mathbf{a}$ , получаем

$$\text{grad div } \dot{\mathbf{H}} - \nabla^2 \dot{\mathbf{H}} = \text{rot } \dot{\mathbf{J}}_a - j\omega \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{J}}_m + \omega^2 \tilde{\mu}_a \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{H}},$$

или после группировки членов

$$\nabla^2 \dot{\mathbf{H}} + \omega^2 \tilde{\mu}_a \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{H}} - \text{grad div } \dot{\mathbf{H}} = -\text{rot } \dot{\mathbf{J}}_a + j\omega \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{J}}_m. \quad (6.18)$$

С помощью выражения (2.15) можно раскрыть вид  $\text{div } \dot{\mathbf{H}}$ :

$$\text{div } \dot{\mathbf{H}} = \frac{1}{\mu_a} \dot{\rho}_m, \quad (6.19)$$

а из уравнения непрерывности (2.18) найти  $\dot{\rho}_m$ :

$$\dot{\rho}_m = \frac{j}{\omega} \text{div } \dot{\mathbf{J}}_m.$$

После подстановки  $\dot{\rho}_m$  в выражение (6.19) получаем

$$\text{div } \dot{\mathbf{H}} = \frac{j}{\omega \mu_a} \text{div } \dot{\mathbf{J}}_m. \quad (6.20)$$

Подставляя значение  $\text{div } \dot{\mathbf{H}}$  в уравнение (6.18) и группируя члены, получаем уравнение Гельмгольца для вектора  $\dot{\mathbf{H}}$  в окончательной форме:

$$\nabla^2 \dot{\mathbf{H}} + \omega^2 \tilde{\mu}_a \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{H}} = \frac{j}{\omega \mu_a} \text{grad div } \dot{\mathbf{J}}_m - \text{rot } \dot{\mathbf{J}}_a + j\omega \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{J}}_m. \quad (6.21)$$

Уравнение для вектора  $\dot{\mathbf{E}}$  можно получить с помощью перестановок (2.19):

$$\nabla^2 \dot{\mathbf{E}} + \omega^2 \tilde{\mu}_a \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{E}} = \frac{j}{\omega \epsilon_a} \text{grad div } \dot{\mathbf{J}}_a + \text{rot } \dot{\mathbf{J}}_m + j\omega \tilde{\mu}_a \dot{\mathbf{J}}_a. \quad (6.22)$$

Уравнения (6.21), (6.22) представляют собой уравнения Гельмгольца и являются неоднородными дифференциальными уравнениями в частных производных второго порядка со сложной правой частью.

В случаях, когда исследуются процессы распространения электромагнитных волн и сторонние токи  $\dot{\mathbf{J}}_a$  и  $\dot{\mathbf{J}}_m$ , возбуждающие поле, находятся за пределами анализируемой части пространства, неоднородные уравнения Гельмгольца переходят в однородные уравнения вида

$$\nabla^2 \dot{\mathbf{H}} + \omega^2 \tilde{\mu}_a \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{H}} = 0, \quad (6.23)$$

$$\nabla^2 \dot{\mathbf{E}} + \omega^2 \tilde{\mu}_a \tilde{\epsilon}_a \dot{\mathbf{E}} = 0. \quad (6.24)$$

## ГЛАВА 7

### РЕШЕНИЕ ОДНОРОДНЫХ УРАВНЕНИЙ ГЕЛЬМГОЛЬЦА В ПРОСТЕЙШЕМ СЛУЧАЕ ОДНОРОДНОЙ ИЗОТРОПНОЙ СРЕДЫ. ПЛОСКИЕ ВОЛНЫ

#### § 7.1. Постановка вопроса

Однородные уравнения Гельмгольца (6.23) и (6.24) выведены в предположении, что среда, в которой распространяются электромагнитные волны, однородна, линейна и изотропна. Эти уравнения записаны в общей векторной форме и их решение можно проводить в любой системе координат. Для этого следует раскрыть оператор Лапласа  $\nabla^2$  в конкретной системе координат и представить векторные уравнения Гельмгольца системой скалярных уравнений. Наиболее простой вид оператор Лапласа имеет в декартовой системе координат, что определяет простоту скалярных уравнений, соответствующих уравнению Гельмгольца. Поэтому изучение методов решения уравнений Гельмгольца целесообразно начать, используя декартову систему координат.

#### § 7.2. Определение вида скалярных уравнений, соответствующих уравнениям Гельмгольца в декартовой системе координат

В приложении I показан вид операции  $\nabla^2 a$  в криволинейной системе координат. Подставляя коэффициенты Лямэ, соответствующие декартовой системе координат, получаем выражение для