

### § 73. Внутренняя структура тела. Уравнение Ляпунова

Уравнения поступательного движения в интегральной форме были найдены, во втором приближении, в конце § 70. Выпишем их в развернутом виде. Подставляя значения составляющих тензора массы упругого тела из (70.26) в уравнения движения (70.23), получим

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_{(a)} \left\{ \rho v_i \left[ 1 + \frac{1}{c^2} \left( \frac{1}{2} v^2 + \Pi + 3U \right) - \frac{1}{c^2} p_{ik} v_k \right] \right\} (dx)^3 = \\ = \int_{(a)} \left( \frac{\partial U^*}{\partial x_i} + \frac{4}{c^2} \frac{\partial U_i}{\partial t} \right) \left\{ \rho + \frac{\rho}{c^2} \left( \frac{3}{2} v^2 + \Pi - U \right) - \frac{p_{kk}}{c^2} \right\} (dx)^3 + \\ + \frac{4}{c^2} \int_{(a)} \left( \frac{\partial U_i}{\partial x_k} - \frac{\partial U_k}{\partial x_i} \right) \rho v_k (dx)^3. \end{aligned} \quad (73.01)$$

Здесь величина  $U^*$  удовлетворяет, согласно (68.30), уравнению

$$\Delta U^* - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 U^*}{\partial t^2} = -4\pi\gamma \left\{ \rho + \frac{\rho}{c^2} \left( \frac{3}{2} v^2 + \Pi - U \right) - \frac{p_{kk}}{c^2} \right\}. \quad (73.02)$$

В первом приближении  $U^*$  совпадает с ньютоновым потенциалом  $U$ , но нам нужно знать  $U^*$  во втором приближении, с поправками на запаздывание и с учетом дополнительных членов в правой части (73.02). Величины же  $U_i$ , удовлетворяющие уравнениям

$$\Delta U_i = -4\pi\gamma \rho v_i, \quad (73.03)$$

достаточно знать в первом приближении.

Как мы указывали в § 71, для того чтобы получить из (73.01) релятивистские уравнения движения в явной форме, необходимо рассмотреть в ньютоновом приближении внутреннюю структуру тела и соответствующие уравнения (71.03):

$$\rho \left( \frac{\partial v_i}{\partial t} + v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k} \right) - \rho \frac{\partial U}{\partial x_i} = \frac{\partial p_{ik}}{\partial x_k}. \quad (73.04)$$

Мы ограничимся рассмотрением тех случаев, когда тело вращается как целое, наподобие твердого тела. Тогда распределение скоростей внутри тела имеет вид (см. 71.37):

$$v_i = \dot{a}_i + \omega_{ji} (x_j - a_j) \quad (73.05)$$

[значок  $(a)$  при  $\omega_{ji}$  подразумевается]. Отсюда ускорение частицы внутри тела

$$\omega_i = \frac{\partial v_i}{\partial t} + v_k \frac{\partial v_i}{\partial x_k} \quad (73.06)$$

равно

$$\omega_i = \ddot{a}_i + (\dot{\omega}_{ji} - \omega_{ik}\omega_{jk}) (x_j - a_j). \quad (73.07)$$

Разложим входящий в (73.04) ньютонов потенциал  $U$  на внутренний ( $u_a$ ) и внешний ( $U^{(a)}$ ), причем внешний потенциал заменим первыми членами разложения в ряд Тейлора вблизи точки  $x_j = a_j$ . Вместо ускорения частицы  $\omega_i$  подставим его выражение (73.07). Мы получим тогда

$$\begin{aligned} \rho \ddot{a}_i - \rho \left( \frac{\partial U^{(a)}}{\partial x_i} \right)_a - \rho \frac{\partial u_a}{\partial x_i} + \\ + \rho \left[ \dot{\omega}_{ji} - \omega_{ik} \omega_{jk} - \left( \frac{\partial^2 U^{(a)}}{\partial x_i \partial x_j} \right)_a \right] (x_j - a_j) = \frac{\partial p_{ik}}{\partial x_k}. \end{aligned} \quad (73.08)$$

Оценим здесь порядок величины различных членов и сохраним только главные. Из ньютоновых уравнений движения (71.35) нетрудно заключить, что

$$\ddot{a}_i \sim \frac{q^2}{R}. \quad (73.09)$$

Того же порядка будет входящая во второй член (73.08) величина  $\left( \frac{\partial U^{(a)}}{\partial x_i} \right)_a$ . Но разность этих величин будет мала. Из сопоставления (71.21) с (71.33) следует, что будет

$$\ddot{a}_i - \left( \frac{\partial U^{(a)}}{\partial x_i} \right)_a \sim \frac{q^2}{R} \cdot \frac{L^2}{R^2}. \quad (73.10)$$

(Для почти шаровидных масс эта разность будет еще меньше, так как значение ее обусловлено неравенством моментов инерции, а не самыми моментами инерции.) Поэтому мы можем считать, что первые два члена в (73.08) сокращаются.

Переходим к оценке членов в квадратных скобках. Здесь главный член есть  $\omega_{ik} \omega_{jk}$ ; он имеет порядок величины квадрата угловой скорости. Мы примем, что угловая скорость будет порядка

$$\omega \sim \frac{q}{L}. \quad (73.11)$$

Порядок величины, производной от угловой скорости по времени, определится из закона изменения момента количества движения. Нетрудно получить оценку

$$\dot{\omega} \sim \frac{q^2}{R^2}. \quad (73.12)$$

Сопоставляя ее с оценкой для  $\omega$ , получаем

$$\dot{\omega} \sim \omega^2 \frac{L^2}{R^2}. \quad (73.13)$$

Далее, вторая производная от внешнего потенциала по координатам будет порядка

$$\left( \frac{\partial^2 U^{(a)}}{\partial x_i \partial x_j} \right)_a \sim \frac{q^2}{R^2}. \quad (73.14)$$

т. е. того же порядка, как  $\dot{\omega}$ . Пренебрегая величинами такого порядка\*), мы сохраним в квадратных скобках только член  $\omega_{ik}\omega_{jk}$ . После этих упрощений мы можем написать „внутренние“ уравнения движения (73.08) в виде

$$\rho \left\{ \frac{\partial u_a}{\partial x_i} + \omega_{ik}\omega_{jk}(x_j - a_j) \right\} + \frac{\partial p_{ik}}{\partial x_k} = 0. \quad (73.15)$$

Положим

$$u_a + \frac{1}{2} \omega_{ik}\omega_{jk}(x_i - a_i)(x_j - a_j) = V_a. \quad (73.16)$$

Это есть потенциал тяготения, сложенный с потенциалом центростремительной силы. Уравнение (73.15) может быть написано в виде

$$\rho \frac{\partial V_a}{\partial x_i} + \frac{\partial p_{ik}}{\partial x_k} = 0. \quad (73.17)$$

Этому уравнению можно удовлетворить, предположив, что тензор напряжений внутри тела  $p_{ik}$  сводится к изотропному давлению  $p$

$$p_{ik} = -p\delta_{ik} \quad (73.18)$$

(такому условию всегда удовлетворяет жидкость). Если бы мы не пренебрегали в (73.08) величинами  $\dot{\omega}_{ji}$ , мы должны были бы рассматривать и не-диагональные элементы тензора напряжений  $p_{ik}$ . В самом деле, очевидно, что изменение угловой скорости вращения упругого тела должно вызывать в нем напряжения, которые не сводятся к изотропному давлению.

При условии (73.18) уравнение (73.17) приводится к следующему:

$$\rho \frac{\partial V_a}{\partial x_i} = \frac{\partial p}{\partial x_i}. \quad (73.19)$$

Вытекающее из него соотношение

$$\frac{\partial \rho}{\partial x_k} \frac{\partial V_a}{\partial x_i} - \frac{\partial \rho}{\partial x_i} \frac{\partial V_a}{\partial x_k} = 0 \quad (73.20)$$

показывает, что  $V_a$  и  $\rho$  должны быть связаны зависимостью, не содержащей координат, так что если  $\rho$  есть функция от одного параметра  $\alpha$ , то и  $V_a$  должно быть функцией от того же параметра

$$\rho = \rho(\alpha); \quad V_a = V_a(\alpha). \quad (73.21)$$

Внутренний потенциал  $u_a$  есть функционал от  $\rho$ ; подставляя в (73.16) его явное выражение, получим

$$\gamma \int_{(a)} \frac{\rho'(dx')^3}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} + \frac{1}{2} \omega_{ik}\omega_{jk}(x_i - a_i)(x_k - a_k) = V_a. \quad (73.22)$$

\*) Такое пренебрежение делается только в уравнениях внутренней задачи [см. (80.13)].

Задача состоит в том, чтобы при заданной плотности  $\rho$  найти форму тела, т. е. форму области интегрирования ( $a$ ). Эта форма должна быть такова, чтобы в любой точке внутри тела выполнялось условие (73.21), т. е. чтобы значение левой части (73.22) само зависело только от плотности (или от того параметра, от которого зависит плотность). В частности, на поверхности тела должно быть  $z = \text{const}$  и  $V_a = \text{const}$ .

Если тело не вращается ( $\omega_{ik} = 0$ ), то всем условиям, очевидно, удовлетворяет сферически-симметричное распределение плотности при сферической форме тела. В случае вращения ( $\omega_{ik} \neq 0$ ) нахождение формы тела представляет чрезвычайно трудную математическую задачу, которой занимались многие математики. Наиболее полные результаты были получены А. И. Ляпуновым, который, для вращающейся неоднородной жидкости, исследовал фигуры равновесия, близкие к эллипсоидам, причем рассматривал также вопрос о их устойчивости [21, 22]. Мы будем поэтому называть уравнение (73.22) уравнением Ляпунова.

Если условие (73.20) или (73.21) выполнено, то давление  $p$  может быть найдено из уравнения

$$dp = \rho dV_a \quad (73.23)$$

или

$$p = \int_0^a \rho(\alpha) \frac{dV_a}{d\alpha} d\alpha. \quad (73.24)$$

Аддитивную постоянную мы определим из условия, чтобы на поверхности тела давление  $p$  обращалось в нуль.

В выражения для тензора массы, а также в уравнения (73.01) и (73.02) входит упругая энергия  $\Pi$  единицы массы, определяемая, согласно (30.11), по формуле

$$\Pi = \int_0^p \frac{dp}{\rho} - \frac{p}{\rho}. \quad (73.25)$$

Вследствие (73.23), входящий сюда интеграл есть как раз  $V_a$  или величина, отличающаяся от  $V_a$  на постоянную. Эту постоянную можно определить так, чтобы было

$$p = \rho(V_a - \Pi). \quad (73.26)$$

Это выражение будет использовано при выводе уравнений движения из интегральных соотношений (73.01).

## § 74. Вычисление некоторых интегралов, характеризующих внутреннюю структуру тела

Для вывода уравнений движения из интегральных соотношений (73.01) необходимо вычислить ряд интегралов, значение которых зависит от распределения плотности внутри тела и вообще от его