

представим интеграл, содержащий p_{ik} , в виде

$$-2 \int p_{ik} x_j (dx)^3 = \int \left(x_j x_i \frac{\partial p_{ks}}{\partial x_s} + x_j x_k \frac{\partial p_{is}}{\partial x_s} - x_i x_k \frac{\partial p_{js}}{\partial x_s} \right) (dx)^3. \quad (84.36)$$

Пользуясь уравнениями движения (84.30), можем тогда написать

$$S_{ik}^{(1)} = \frac{\gamma x_j}{2r^3} \int \rho (2x_j v_i v_k + x_j x_i \omega_k + x_j x_k \omega_i - x_i x_k \omega_j) (dx)^3, \quad (84.37)$$

или

$$S_{ik}^{(1)} = \frac{\gamma x_j}{2r^3} \frac{d}{dt} \int \rho (x_j x_i v_k + x_j x_k v_i - x_i x_k v_j) (dx)^3. \quad (84.38)$$

Отсюда по формуле

$$S_{ik} = S_{ik}^{(0)} + S_{ik}^{(1)} + V'_{ik} \quad (84.39)$$

получаем S_{ik} , а подставляя это значение S_{ik} в формулу (84.01), получим следующее окончательное выражение для g^{ik} :

$$g^{ik} = -c\delta_{ik} + \frac{2\gamma}{c^3 r} \frac{d^2}{dt^2} \int \rho x_i x_k (dx)^3 + \\ + \frac{2\gamma x_j}{c^3 r^3} \frac{d}{dt} \int \rho (x_j x_i v_k + x_j x_k v_i - x_i x_k v_j) (dx)^3 + \frac{\gamma^2 M^2 x_i x_k}{c^3 r^4}. \quad (84.40)$$

Мы получили явные выражения для пространственных компонент потенциалов тяготения, справедливые на больших (в указанном выше смысле) расстояниях от системы тел. Здесь среди членов, содержащих c^3 в знаменателе, отброшены те, которые убывают быстрее, чем $\frac{1}{r^2}$.

Заметим, что в случае одной сосредоточенной массы выражение (84.40) приводится к тому, которое соответствует строгому решению уравнений тяготения [формула (58.12)].

§ 85. Потенциалы тяготения на больших расстояниях от системы тел (смешанные и временная компоненты)

Для определения смешанных компонент на больших расстояниях мы вернемся к уравнениям, приведенным в начале § 83. Мы имеем

$$\frac{1}{2c} \Delta g^{0i} - \frac{1}{2c^3} \frac{\partial^2 g^{0i}}{\partial t^2} = \frac{2}{c^6} Q_i - \frac{8\pi\gamma}{c^4} (c^2 + 4U) T^{0i}, \quad (85.01)$$

где

$$Q_i = -3 \frac{\partial U}{\partial t} \frac{\partial U}{\partial x_i} + 4 \left(\frac{\partial U_i}{\partial x_j} - \frac{\partial U_j}{\partial x_i} \right) \frac{\partial U}{\partial x_j} \quad (85.02)$$

и, согласно (66.07),

$$(c^2 + 4U) T^{0i} = \rho v_i \left\{ 1 + \frac{1}{c^2} \left(\frac{1}{2} v^2 + \Pi + 3U \right) \right\} - \frac{1}{c^2} p_{ik} v_k. \quad (85.03)$$

Мы попрежнему полагаем

$$g^{0i} = \frac{4U_i}{c^3} + \frac{4S_i}{c^5} \quad (85.04)$$

и подчиняем U_i и S_i уравнениям

$$\Delta U_i - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 U_i}{\partial t^2} = -4\pi\gamma (c^2 + 4U) T^{0i}, \quad (85.05)$$

$$\Delta S_i - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 S_i}{\partial t^2} = Q_i. \quad (85.06)$$

Вводя, согласно (75.18), величину

$$W = \frac{1}{2} \gamma \int \rho' |\mathbf{r} - \mathbf{r}'| (dx')^3, \quad (85.07)$$

а также

$$W_i = \frac{1}{2} \gamma \int (\rho v_i)' |\mathbf{r} - \mathbf{r}'| (dx')^3, \quad (85.08)$$

мы можем написать

$$U_i = \gamma \int \left\{ \frac{(c^2 + 4U) T^{0i} \gamma}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} (dx')^3 + \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 W_i}{\partial t^2} \right\}. \quad (85.09)$$

Последний член представляет поправку на запаздывание. Разлагая здесь интеграл в ряд по мультиполям и ограничиваясь первыми двумя членами и приближенным значением третьего члена, получим:

$$U_i = \frac{\gamma}{r} \int (c^2 + 4U) T^{0i} (dx)^3 + \frac{\gamma x_j}{r^3} \int (c^2 + 4U) T^{0i} x_j (dx)^3 + \\ + \frac{\partial^2}{\partial x_j \partial x_k} \frac{\gamma}{2r} \int \rho v_i x_j x_k (dx)^3 + \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 W_i}{\partial t^2}. \quad (85.10)$$

В этом выражении можно выделить члены, содержащие количество движения и момент количества движения системы. Эти константы движения выражаются по формулам (79.19) и (79.34) через функцию G_i , связанную согласно определению (79.18), с величиной (85.03) соотношением

$$(c^2 + 4U) T^{0i} = G_i + \frac{\rho}{c^2} \left(4U_i + \frac{\partial^2 W}{\partial x_i \partial t} \right). \quad (85.11)$$

А именно, мы имеем

$$P_i = \int G_i (dx)^3, \quad (85.12)$$

$$M_{ik} = \int (x_i G_k - x_k G_i) (dx)^3. \quad (85.13)$$

Соответствующее преобразование мы произведем уже после вычисления величины S_i , так как в этой величине ряд членов объединяется с членами из U_i .

В уравнении (85.06) для S_i мы пренебрегаем, как и раньше второй производной по времени и пишем его в виде

$$\Delta S_i = Q_i. \quad (85.14)$$

Величину Q_i можно, подобно (84.09), представить в виде двукратного объемного интеграла

$$Q_i = \gamma^3 \int \int (dx')^3 (dx'')^3 (\rho v_k)' \rho'' \left\{ -\frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2}{\partial x'_i \partial x''_k} + \frac{\partial^2}{\partial x''_k \partial x'_i} \right) + 4\delta_{ik} \frac{\partial^2}{\partial x'_s \partial x''_s} - \frac{7}{2} \left(\frac{\partial^2}{\partial x'_i \partial x''_k} - \frac{\partial^2}{\partial x''_k \partial x'_i} \right) \right\} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'| \cdot |\mathbf{r} - \mathbf{r}''|}, \quad (85.15)$$

откуда сразу получается решение уравнения (85.14) в виде

$$S_i = \gamma^3 \int \int (dx')^3 (dx'')^3 (\rho v_k)' \rho'' \left\{ -\frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 \lg s}{\partial x'_i \partial x''_k} + \frac{\partial^2 \lg s}{\partial x''_k \partial x'_i} \right) + 4\delta_{ik} \frac{\partial^2 \lg s}{\partial x'_l \partial x''_l} - \frac{7}{2} \left(\frac{\partial^2 \lg s}{\partial x'_i \partial x''_k} - \frac{\partial^2 \lg s}{\partial x''_k \partial x'_i} \right) \right\}. \quad (85.16)$$

Мы должны сюда подставить выражения (84.15) и (84.16) и произвести интегрирование по x' и по x'' .

Выделим сперва член, убывающий как $\frac{1}{r}$. Его можно написать в виде

$$S_i^0 = \frac{\gamma}{r} \left\{ -4 \int \rho U_i (dx)^3 + \int \rho v_k \frac{\partial^2 W}{\partial x_i \partial x_k} (dx)^3 \right\}. \quad (85.17)$$

С другой стороны, дифференцируя по времени очевидное равенство

$$\int \rho \frac{\partial W}{\partial x_i} (dx)^3 = 0, \quad (85.18)$$

будем иметь

$$\int \rho \left(\frac{\partial^2 W}{\partial x_i \partial t} + v_k \frac{\partial^2 W}{\partial x_i \partial x_k} \right) (dx)^3 = 0, \quad (85.19)$$

вследствие чего можем также написать

$$S_i^0 = \frac{\gamma}{r} \left\{ -4 \int \rho U_i (dx)^3 - \int \rho \frac{\partial^2 W}{\partial x_i \partial t} (dx)^3 \right\}. \quad (85.20)$$

Рассмотрим теперь в (85.16) члены, убывающие как $\frac{1}{r^2}$. В подинтегральной функции среди этих членов есть такие, которые не зависят ни от x' , ни от x'' . Они дают

$$S_i' = \frac{7\gamma^2 M P_i}{4r^2} + \frac{\gamma^2 M P_{kx_i x_k}}{4r^4}. \quad (85.21)$$

Остальные члены порядка $\frac{1}{r^2}$ имеют дипольный характер. Обозначая их через $S_i^{(1)}$, будем иметь:

$$\begin{aligned} S_i^{(1)} = & -\frac{7}{4} \gamma^2 \frac{x_j}{r^3} \int \int (\rho v_i)' \rho'' \frac{(x'_j + x''_j)}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} (dx')^3 (dx'')^3 - \\ & -\frac{1}{4} \gamma^2 \frac{x_j}{r^3} \int \int (\rho v_k)' \rho'' \frac{(x'_j + x''_j)(x'_i - x''_i)(x'_k - x''_k)}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|^3} (dx')^3 (dx'')^3 - \\ & -\frac{7}{4} \gamma^2 \frac{x_j}{r^3} \int \int (\rho v_j)' \rho'' \frac{(x'_i - x''_i)}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} (dx')^3 (dx'')^3 + \\ & +\frac{7}{4} \gamma^2 \frac{x_j}{r^3} \delta_{ij} \int \int (\rho v_k)' \rho'' \frac{(x'_k - x''_k)}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} (dx')^3 (dx'')^3. \end{aligned} \quad (85.22)$$

Напишем это выражение в виде

$$S_i^{(1)} = \frac{\gamma x_j}{r^3} (A_{ji} + B_{ji}), \quad (85.23)$$

где A_{ji} и B_{ji} представляют антисимметричную и симметричную часть соответствующего коэффициента

$$A_{ij} = -A_{ji}; \quad B_{ij} = B_{ji}. \quad (85.24)$$

Мы имеем

$$\begin{aligned} A_{ji} = & -\frac{7}{4} \gamma \int \int (\rho v_i)' \rho'' \frac{x''_j}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} (dx')^3 (dx'')^3 + \\ & +\frac{7}{4} \gamma \int \int (\rho v_j)' \rho'' \frac{x''_i}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} (dx')^3 (dx'')^3 - \\ & -\frac{1}{4} \gamma \int \int (\rho v_k)' \rho'' \frac{(x''_j x'_i - x''_i x'_j)(x'_k - x''_k)}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|^3} (dx')^3 (dx'')^3, \end{aligned} \quad (85.25)$$

$$\begin{aligned} B_{ji} = & -\frac{7}{4} \gamma \int \int (\rho v_i)' \rho'' \frac{x'_j}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} (dx')^3 (dx'')^3 - \\ & -\frac{7}{4} \gamma \int \int (\rho v_j)' \rho'' \frac{x'_i}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} (dx')^3 (dx'')^3 - \\ & -\frac{1}{4} \int \int (\rho v_k)' \rho'' \frac{(x'_i x'_j - x''_i x''_j)(x'_k - x''_k)}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|^3} (dx')^3 (dx'')^3 + \\ & +\frac{7}{4} \gamma \delta_{ij} \int \int (\rho v_k)' \rho'' \frac{x'_k - x''_k}{|\mathbf{r}' - \mathbf{r}''|} (dx')^3 (dx'')^3. \end{aligned} \quad (85.26)$$

Вычисление A_{ji} дает, после некоторых выкладок,

$$\begin{aligned} A_{ji} = & -2 \int \rho (x_j U_i - x_i U_j) (dx)^3 - \\ & -\frac{1}{2} \int \rho \left(x_j \frac{\partial^2 W}{\partial x_i \partial t} - x_i \frac{\partial^2 W}{\partial x_j \partial t} \right) (dx)^3. \end{aligned} \quad (85.27)$$

Здесь мы воспользовались соотношением

$$\frac{\partial W}{\partial t} + \frac{\partial W_k}{\partial x_k} = 0, \quad (85.28)$$

вытекающим из определения (85.07) и (84.08) величин W и W_i и из уравнения неразрывности.

Для симметричной части B_{ji} дипольного коэффициента получаем

$$B_{ji} = -\frac{7}{4} \int \rho (x_j v_i + x_i v_j) U (dx)^3 + \\ + \frac{1}{4} \int \rho x_i x_j \left(v_k \frac{\partial U}{\partial x_k} - \frac{\partial U}{\partial t} \right) (dx)^3 + \frac{7}{2} \delta_{ij} \int \rho \frac{\partial W}{\partial t} (dx)^3. \quad (85.29)$$

Здесь мы воспользовались соотношением (85.28) и аналогичным соотношением для потенциалов U , U_k . Нам остается составить сумму $U_i + \frac{1}{c^2} S_i$ и произвести в ней приведение подобных членов. Обозначив через U_i^0 первый член в формуле (85.10) и пользуясь (85.20), получим

$$U_i^0 + \frac{1}{c^2} S_i^0 = \frac{\gamma}{r} \int \left\{ (c^2 + 4U) T^{0i} - \frac{\rho}{c^2} \left(4U_i + \frac{\partial^2 W}{\partial x_i \partial t} \right) \right\} (dx)^3. \quad (85.30)$$

Но в силу (85.11) и (85.12) это выражение равно

$$U_i^0 + \frac{1}{c^2} S_i^0 = \frac{\gamma P_i}{r}, \quad (85.31)$$

где P_i — полное количество движения системы, включая поправки порядка $\frac{1}{c^2}$. Рассмотрим теперь ту часть дипольных членов, которая имеет антисимметричные коэффициенты. Вследствие (85.27), (85.11) и (85.13) эта часть равна

$$\frac{\gamma x_j}{r^3} \left\{ \frac{1}{2} \int (c^2 + 4U) (x_j T^{0i} - x_i T^{0j}) (dx)^3 + \frac{1}{c^2} A_{ji} \right\} = \frac{\gamma x_j}{2r^3} M_{ji}, \quad (85.32)$$

где M_{ji} — полный момент количества движения системы, включая релятивистские поправки.

Всю совокупность дипольных членов мы можем написать в виде

$$U_i^{(1)} + \frac{1}{c^2} S_i^{(1)} = \frac{\gamma x_j}{2r^3} (M_{ji} + \dot{D}_{ji}), \quad (85.33)$$

где \dot{D}_{ji} — симметричная часть коэффициента. Обозначение (точка сверху) оправдывается тем, что эта величина может быть представлена в виде производной по времени от некоторой величины D_{ji} , имеющей простой физический смысл. Сравнивая последнюю формулу

с (85.10) и (85.23), получаем для \dot{D}_{ji} выражение

$$\dot{D}_{ji} = \int (c^2 + 4U)(T^{0i}x_j + T^{0j}x_i)(dx)^3 + \frac{2}{c^2}B_{ji}. \quad (85.34)$$

Подставляя сюда значение T^{0i} из (85.03) и значение B_{ji} из (85.29), будем иметь:

$$\begin{aligned} \dot{D}_{ji} = & \int \rho(v_i x_j + v_j x_i)(dx)^3 + \\ & + \frac{1}{c^2} \int \rho \left(\frac{1}{2} v^2 + \Pi - \frac{1}{2} U \right) (v_i x_j + v_j x_i)(dx)^3 - \\ & - \frac{1}{c^2} \int (p_{ik} v_k x_j + p_{jk} v_k x_i)(dx)^3 + \frac{1}{2c^2} \int \rho x_i x_j \left(v_k \frac{\partial U}{\partial x_k} - \frac{\partial U}{\partial t} \right) (dx)^3 + \\ & + \frac{7}{c^2} \delta_{ij} \int \rho \frac{\partial W}{\partial t} (dx)^3. \end{aligned} \quad (85.35)$$

Прибавляя сюда выражение

$$\frac{1}{c^2} \int x_i x_j v_k \left(\rho w_k - \rho \frac{\partial U}{\partial x_k} - \frac{\partial p_{ks}}{\partial x_s} \right) (dx)^3 = 0, \quad (85.36)$$

которое равно нулю в силу внутренних уравнений движения, и используя равенство

$$\int \rho \frac{\partial W}{\partial t} (dx)^3 = \frac{d}{dt} \frac{1}{2} \int \rho W (dx)^3, \quad (85.37)$$

а также формулу (79.04) для полной производной по времени от упругой энергии Π , мы можем написать величину \dot{D}_{ji} в виде

$$\dot{D}_{ji} = \frac{dD_{jt}}{dt}, \quad (85.38)$$

где

$$\begin{aligned} D_{ji} = & \int \rho x_i x_j \left\{ 1 + \frac{1}{c^2} \left(\frac{1}{2} v^2 + \Pi - \frac{1}{2} U \right) \right\} (dx)^3 + \\ & + \frac{7}{2c^2} \delta_{ij} \int \rho W (dx)^3. \end{aligned} \quad (85.39)$$

Первый член в этом выражении есть момент инерции системы тел, вычисленный с учетом весомости кинетической и потенциальной энергии.

Теперь мы можем написать полное выражение для $U_i + \frac{1}{c^2} S_i$. Согласно (85.10), (85.21), (85.31) и (85.33), мы будем иметь:

$$\begin{aligned} U_i + \frac{1}{c^2} S_i = & \frac{\gamma}{r} P_i + \frac{\gamma x_j}{2r^3} M_{ji} + \frac{\gamma x_j}{2r^3} \frac{dD_{jt}}{dt} + \\ & + \frac{\partial^2}{\partial x_j \partial x_k} \frac{\gamma}{2r} \int \rho v_i x_j x_k (dx)^3 + \frac{7\gamma^2 M P_i}{4c^2 r^2} + \\ & + \frac{\gamma^2 M P_k x_i x_k}{4c^2 r^4} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 W_i}{\partial t^2} \end{aligned} \quad (85.40)$$

и, следовательно,

$$\begin{aligned} g^{0i} = & \frac{4\gamma}{c^3 r} P_i + \frac{2\gamma x_j}{c^3 r^3} M_{ji} - \frac{\partial^2}{\partial x_j \partial t} \frac{2\gamma}{c^3 r} D_{ji} + \\ & + \frac{\partial^2}{\partial x_j \partial x_k} \frac{2\gamma}{c^3 r} \int \rho v_i x_j x_k (dx)^3 + \frac{7\gamma^2 M P_i}{c^5 r^2} + \\ & + \frac{\gamma^2 M P_k x_i x_k}{c^5 r^4} + \frac{4}{c^5} \frac{\partial^2 W_i}{\partial t^2}. \end{aligned} \quad (85.41)$$

Нам остается найти временную компоненту g^{00} , которая выражается через обобщенный ньютонов потенциал \bar{U} по формуле (83.29). Согласно (83.30) и (83.31), мы имеем

$$\begin{aligned} \bar{U} = & \frac{\gamma M}{r} + \frac{\gamma x_j}{r^3} M X_j + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial x_j \partial x_k} \frac{\gamma}{r} D_{jk} - \\ & - \frac{1}{6} \frac{\partial^3}{\partial x_j \partial x_k \partial x_i} \frac{\gamma}{r} \int \rho x_j x_k x_i (dx)^3 + \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 W}{\partial t^2}. \end{aligned} \quad (85.42)$$

Здесь M есть полная масса

$$M = \int \rho \left[1 + \frac{1}{c^2} \left(\frac{1}{2} v^2 + \Pi - \frac{1}{2} U \right) \right] (dx)^3, \quad (85.43)$$

которая в силу (79.45) постоянна, а X_j — координаты центра тяжести

$$M X_j = \int x_j \rho \left[1 + \frac{1}{c^2} \left(\frac{1}{2} v^2 + \Pi - \frac{1}{2} U \right) \right] (dx)^3, \quad (85.44)$$

которые, согласно (79.59), являются линейными функциями от времени. Величины D_{ij} определяются формулой (85.39); последний член в этой формуле, пропорциональный δ_{ij} , из выражения (85.42) выпадает. В оккупольных моментах мы отбросили релятивистские поправки. Последний член в (85.42) представляет поправку на запаздывание.

Подставляя найденное значение \bar{U} в формулу

$$g^{00} = \frac{1}{c} + \frac{4\bar{U}}{c^3} + \frac{7\bar{U}^2}{c^5}, \quad (85.45)$$

получаем g^{00} , а именно

$$\begin{aligned} g^{00} = & \frac{1}{c} + \frac{4\gamma M}{c^3 r} + \frac{4\gamma x_j}{c^3 r^3} M X_j + \\ & + \frac{\partial^2}{\partial x_j \partial x_k} \frac{2\gamma}{c^3 r} D_{jk} - \frac{\partial^3}{\partial x_i \partial x_j \partial x_k} \frac{2\gamma}{3c^3 r} \int \rho x_i x_j x_k (dx)^3 + \\ & + \frac{7\gamma^2 M^2}{c^5 r^2} + \frac{14\gamma^2 M^2 X_j X_j}{c^5 r^4} + \frac{4}{c^5} \frac{\partial^2 W}{\partial t^2}. \end{aligned} \quad (85.46)$$

Легко проверить прямой подстановкой, что это выражение вместе с найденным выше выражением (85.41) для g^{0i} в точности удовле-

сводится к соотношению

$$\frac{\partial g^{00}}{\partial t} + \frac{\partial g^{0i}}{\partial x_i} = 0. \quad (85.47)$$

В формуле (84.40) для пространственных компонент, которую можно написать в виде

$$g^{ik} = -c\delta_{ik} + \frac{\partial^2 2\gamma}{\partial t^2 c^3 r} \int \rho x_i x_k (dx)^3 - \\ - \frac{\partial^2 2\gamma}{\partial x_j \partial t c^3 r} \int \rho (x_j x_i v_k + x_j x_k v_i - x_i x_k v_j) (dx)^3 + \frac{\gamma^2 M^2 x_i x_k}{c^4 r^4}, \quad (85.48)$$

оставлены члены порядка $\frac{1}{c^3}$ (точнее, порядка $\frac{q^4}{c^3}$) и отброшены члены более высокого порядка. Если написать с той же точностью и величину g^{0i} , то, как нетрудно проверить, будет выполняться и соотношение

$$\frac{\partial g^{0i}}{\partial t} + \frac{\partial g^{ik}}{\partial x_k} = 0. \quad (85.49)$$

§ 86. Решения волнового уравнения в волновой зоне

Предыдущие выражения для потенциалов тяготения применимы на „умеренно-больших“ расстояниях от системы тел. Как уже было объяснено в начале § 84, под этим разумеются расстояния, большие по сравнению с размерами системы тел, но малые по сравнению с длиной испускаемых системой волн. Если же расстояния велики даже по сравнению с длиной испускаемых системой волн, то мы имеем дело с „волновой зоной“. В волновой зоне уже недопустимо рассматривать в волновом уравнении член со второй производной по времени как поправочный, и решение должно строиться иначе.

В случае Солнечной системы „умеренно-большими“ являются расстояния вплоть до ближайших звезд, т. е. вплоть до областей пространства, где систему нельзя считать изолированной. Поэтому, практически, при изучении Солнечной системы за пределы умеренно-больших расстояний выходить не приходится. Однако в некоторых теоретических вопросах, например, в вопросе об излучении гравитационных волн, или в вопросе об однозначности решений уравнений тяготения, приходится рассматривать расстояния, попадающие в волновую зону и сколь угодно большие в математическом смысле.

Прежде чем переходить к решению уравнений Эйнштейна на сколь угодно больших расстояниях, разясним понятия „умеренно-больших расстояний“ и „волновой зоны“ на примере простого волнового уравнения со свободным членом

$$\Delta \psi - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = -4\pi\sigma. \quad (86.01)$$

В теории тяготения аналогом ψ является разность между $g^{\mu\nu}$ и его предельным значением на бесконечности.