

порождают общее решение (не зависящее от t, x) определяющих уравнений. Формула (20.49) переводит любое решение порядка m в решение порядка $m+1$, так как справедливо соотношение

$$(a_i - a_j) R \left[\begin{smallmatrix} (m+1) \\ f_{ij} \end{smallmatrix} \right] = DR \left[\begin{smallmatrix} (m) \\ f_{ij} \end{smallmatrix} \right],$$

где $R[f_{ij}]$ — левая часть (20.47). ¶

Второй пример — система нелинейных уравнений Шредингера

$$\begin{aligned} \left(i \frac{d}{dt} + D^2 + u \cdot v \right) u_k &= 0, \\ \left(-i \frac{d}{dt} + D^2 + u \cdot v \right) v_k &= 0, \quad k = 1, \dots, n, \end{aligned} \quad (20.50)$$

где $i = \sqrt{-1}$, $u \cdot v = \sum_{k=1}^n u_k v_k$. Определяющие уравнения для операторов Ли—Беклунда $X = f_k \frac{\partial}{\partial u_k} + g_k \frac{\partial}{\partial v_k} + \dots$ имеют вид

$$\begin{aligned} \left(i \frac{d}{dt} + D^2 + u \cdot v \right) f_k + u_k (u \cdot g + v \cdot f) &= 0, \\ \left(-i \frac{d}{dt} + D^2 + u \cdot v \right) g_k + v_k (u \cdot g + v \cdot f) &= 0. \end{aligned}$$

Их общее решение задается рекуррентией

$$\begin{aligned} f_k^{(m+1)} &= -Df_k^{(m)} - \frac{1}{2} u_k D^{-1} \left(u^{(m)} \cdot g + v^{(m)} \cdot f \right) - \frac{1}{2} \sum_{j=1}^n u_j D^{-1} \left(v_j^{(m)} f_k^{(m)} + u_k g_j^{(m)} \right), \\ g_k^{(m+1)} &= Dg_k^{(m)} + \frac{1}{2} v_k D^{-1} \left(u^{(m)} \cdot g + v^{(m)} \cdot f \right) - \frac{1}{2} \sum_{j=1}^n v_j D^{-1} \left(u_j^{(m)} g_k^{(m)} + v_k f_j^{(m)} \right), \\ f_k^{(0)} &= -u_k, \quad g_k^{(0)} = v_k, \quad k = 1, \dots, n; \quad m = 0, 1, \dots, \end{aligned} \quad (20.51)$$

и следующими решениями нулевого порядка: $f_k^{(0)} = u_j$, $g_j^{(0)} = -v_k$, $f_p^{(0)} = 0$, $g_l^{(0)} = 0$, $j, p \neq k$; $l \neq j$, $k = 1, \dots, n$. Приведенные здесь коммутативные алгебры построил Жибер [1].

§ 21. Уравнение $F(x, y, z, p, q, r, s, t) = 0$

21.1. Анализ общего случая. Теория групп Ли—Беклунда позволяет по-новому взглянуть на классическую задачу групповой классификации и интегрирования дифференциальных уравнений второго порядка с двумя независимыми переменными. Остановимся сначала на вопросе о построении допускаемой алгебры, взяв в качестве примера уравнение Монжа—Ампера, являющееся типичным представителем нелинейных уравнений с нетривиальной группой контактных преобразований.

Рассмотрим уравнение *)

$$s^2 - rt = 0. \quad (21.1)$$

Для него определяющее уравнение (17.4),

$$(tD_x^2 - 2sD_x D_y + rD_y^2) f = 0,$$

можно переписать в виде

$$(D_x - \lambda D_y)^2 f = 0, \quad \lambda = \frac{s}{t}, \quad (21.2)$$

так как $(D_x - \lambda D_y) \lambda = 0$ в силу (21.1). Группе контактных преобразований соответствуют решения первого порядка $\dot{f} = f(x, y, z, p, q)$ уравнения (21.2). Для их отыскания заметим, что на дифференциальном многообразии, заданном уравнением (21.1), оператор $(D_x - \lambda D_y)^2$ действует по формуле

$$(D_x - \lambda D_y)^2 = \left[\left(\frac{\partial}{\partial x} + p \frac{\partial}{\partial z} \right) - \lambda \left(\frac{\partial}{\partial y} + q \frac{\partial}{\partial z} \right) \right]^2 + \dots,$$

где опущенные слагаемые не содержат дифференцирований по p и q . Поэтому в случае решений первого порядка уравнение (21.2) распадается на систему трех уравнений

$$\left(\frac{\partial}{\partial x} + p \frac{\partial}{\partial z} \right)^2 f = 0, \quad \left(\frac{\partial}{\partial y} + q \frac{\partial}{\partial z} \right) \left(\frac{\partial}{\partial x} + p \frac{\partial}{\partial z} \right) f = 0, \quad \left(\frac{\partial}{\partial y} + q \frac{\partial}{\partial z} \right)^2 f = 0.$$

Отсюда

$$\dot{f} = x\xi(p, q, z - xp - yq) + y\eta(p, q, z - xp - yq) + \zeta(p, q, z - xp - yq)$$

с произвольными функциями ξ, η, ζ . В этой формуле содержатся, в частности, функции $f =$

$$1, x, y, z, p, q, xp, yp, zp, xq, yq, zq, \\ x(z + xp + yq), y(z + xp + yq), z(z + xp + yq),$$

порождающие максимальную (15-параметрическую) группу точечных преобразований, допускаемую уравнением (21.1). Общее решение определяющего уравнения (21.2) дается формулой (см. Чупахин [2] и Хабиров [2])

$$\dot{f} = \sum_{i=0}^n R^{i-1}(y) \varphi_i(p, q, \omega, Rq, R\omega, \dots, R^{n-1}q, R^{n-1}\omega), \quad (21.3)$$

где

$$\omega = z - xp - yq, \quad R = (rt)^{-1/2} D_y, \quad R^{-1}(y) \stackrel{\text{def}}{=} 1, \quad n = 2, 3, \dots,$$

дифференцирование D_u производится с учетом уравнения (21.1).

*) Используются стандартные обозначения Монжа: $p = z_x, q = z_y, s = z_{xx}, t = z_{yy}$.

Для общего уравнения

$$F(x, y, z, p, q, r, s, t)=0 \quad (21.4)$$

построение алгебры Ли—Беклунда сводится к решению уравнения

$$F_* f = 0, \quad (21.5)$$

где

$$F_* = F_z + F_p D_x + F_q D_y + F_r D_x^2 + F_s D_y D_x + F_t D_y^2.$$

Равенство (21.5) должно выполняться на дифференциальном многообразии $[F]$, заданном уравнением (21.4) (см. § 17.1). Анализ определяющего уравнения упрощается, если $[F]$ можно записать в разрешенном виде (15.19). Предположим, например, что $F_s \neq 0$, и потребуем, чтобы $[F]$ можно было разрешить относительно всех смешанных производных. Для разрешимости уравнений $D_x F = 0$, $D_y F = 0$ относительно переменных z_{xxy} , z_{xyy} нужно, чтобы был отличен от нуля определитель

$$\begin{vmatrix} F_s & F_r \\ F_t & F_s \end{vmatrix} = (F_s)^2 (1 - \tau), \quad \text{где } \tau = \frac{F_r F_t}{(F_s)^2}.$$

Продолжение этого процесса приводит к условию, чтобы $P_n(\tau)$, определенные рекуррентно по формуле

$$P_1 = 1, \quad P_2 = 1 - \tau, \quad P_n = P_{n-1} - \tau P_{n-2}, \quad (21.6)$$

были отличны от нуля. Вопрос о нулях решает следующее утверждение (Хабиров [2]).

Теорема. Полиномы (21.6) представимы в виде

$$P_n(\tau) = \frac{(1+a)^{n+1} - (1-a)^{n+1}}{2^{n+1} a}, \quad a = \sqrt{1-4\tau},$$

и имеют корни

$$\tau_{nk} = \frac{1}{4} \left(1 + \operatorname{tg}^2 \frac{\pi k}{n+1} \right), \quad k = 1, \dots, \left[\frac{n}{2} \right]. \quad (21.7)$$

Согласно формуле (21.7) все корни полиномов $P_n(\tau)$ строго больше $1/4$, причем $\tau = 1/4$ является точкой сгущения минимальных корней. К особому случаю $\tau = 1/4$ относится, в частности, уравнение минимальных поверхностей

$$2s = \frac{q}{ip_i} r + \frac{p}{iq} t. \quad (21.8)$$

Для него общее решение порядка $n \geq 1$ определяющего уравнения (21.5) дается формулой

$$f^{(n)} = \sum_{i=0}^n T^{i-1}(a) \varphi_i(z, \rho, \omega, \dots, R^{n-1}\rho, R^{n-1}\omega), \quad (21.9)$$

где

$$a = \sqrt{pq}, \quad \rho = qp^{-1}, \quad \omega = x + y\rho,$$

$$T = q^{-1}D_y - p^{-1}D_x, \quad R = q^{-1}D_y, \quad R^{-1}(a) \stackrel{\text{def}}{=} 1.$$

Вывод этой формулы, а также более подробный анализ определяющего уравнения в общем случае имеются в цитированной выше работе Хабирова.

21.2. Классификация уравнений $s = F(z)$. В настоящее время имеется групповая классификация уравнений второго порядка вида

$$s = F(z). \quad (21.10)$$

Lie [3] провел классификацию таких уравнений на основе контактных преобразований, чтобы выяснить, какие из них допускают интегрирование методом Дарбу. Выяснилось, что для уравнений вида (21.10) допускаемая группа контактных преобразований сводится к точечным преобразованиям вида (с точностью до несущественной замены $x \mapsto y, y \mapsto x$)

$$\bar{x} = X(x), \quad \bar{y} = Y(y), \quad \bar{z} = Z(x, y, z), \quad (21.11)$$

а единственным нелинейным уравнением, интегрируемым методом Дарбу, является уравнение Лиувилля

$$s = e^z. \quad (21.12)$$

Ли выделил также уравнение Бонне

$$s = \sin z, \quad (21.13)$$

чтобы подчеркнуть геометрическое значение результата групповой классификации. Для (21.12) преобразование (21.11) имеет вид

$$\bar{x} = X(x), \quad \bar{y} = Y(y), \quad \bar{z} = z - \ln X'(x) - \ln Y'(y), \quad (21.14)$$

и Ли констатирует, что уравнение Лиувилля, как и линейные уравнения, инвариантно относительно бесконечной группы, содержащей две произвольные функции, но не линеаризуется. Последнее утверждение верно, однако, только по отношению к точечным преобразованиям: как указывалось в примере 14.4.6, уравнение Лиувилля можно линеаризовать преобразованием Ли — Беклунда. Итак, первым дополнением к классификации Ли является

Л е м м а. Уравнение Лиувилля (21.12) эквивалентно волновому уравнению

$$s' = 0 \quad (21.15)$$

и приводится к нему одним из следующих преобразований Ли — Беклунда:

$$z = \ln \left(2 \frac{p'q'}{z'^2} \right), \quad (21.16)$$

$$z = \ln [2(1 + \operatorname{tg}^2 z') p' q']. \quad (21.16')$$

З а м е ч а н и е 1. Пусть даны два уравнения: (21.10) и $s' = G(z')$. Прямой подстановкой функции $z = \Phi(z', p', q')$ во второе уравнение с учетом первого из них доказывается несколько

более общее утверждение. Преобразование Ли—Беклунда первого порядка существует только между уравнениями (21.12) и (21.15) (за исключением тривиальных точечных замен и случаев линейных уравнений), а само преобразование дается либо формулой (21.16), либо формулой (21.16').

Замечание 2. Класс эквивалентных уравнений не удается увеличить за счет преобразований Ли—Беклунда второго порядка $z = \Phi(z', p', q', r', t')$: если такое преобразование переводит (21.10) в уравнение $s' = G(z')$, то, за исключением тривиальных случаев линейных уравнений, $F = Ce^{kz}$, $G = 0$, $C, k = \text{const.}$

При переходе от классификации по группам контактных преобразований к рассмотрению уравнений с нетривиальной группой Ли—Беклунда получается следующий классификационный результат (Жибер, Шабат [1], см. также Жибер, Ибрагимов, Шабат [1, 2]).

Теорема. Пусть для уравнения (21.10) определяющее уравнение

$$(D_y D_x - F'(z)) f = 0 \quad (21.17)$$

имеет решение $\overset{(n)}{f} = f(z_1, z_2, \dots, z_n)$ порядка $n \geq 3$

$$\overset{(n)}{f} = f(z_1, z_2, \dots, z_n), \quad z_i = D_x^i(z). \quad (21.18)$$

Тогда с помощью точечных преобразований уравнения (21.10) функцию F можно привести к одному из стандартных видов:

$$0, \quad e^z, \quad \sin z, \quad e^z + e^{-2z}, \quad (21.19)$$

причем случаи $s = e^z$ и $s = 0$ эквивалентны относительно преобразований Ли—Беклунда.

Доказательство. Сначала следует заметить, что подстановка произвольной дифференциальной функции порядка n в равенство (21.17) приводит к разложению (18.45), составляющие g и h которого должны быть решениями уравнения (21.17), причем для нелинейных уравнений (21.10) $c = 0$. Ограничившись рассмотрением функций, не зависящих от x и y , легко показать, что определяющее уравнение не имеет решений порядка 2. Таким образом, формулой (21.18) представлен общий вид решения (не зависящего от x и y) определяющего уравнения.

Подстановка (21.18) в левую часть (21.17) дает

$$(D_y D_x - F'(z)) \overset{(n)}{f} = z_{n+1} D_y \left(\frac{\partial f}{\partial z_n} \right) + \dots,$$

и из определяющего уравнения получается первое условие

$$D_y \left(\frac{\partial f}{\partial z_n} \right) = \sum_{i=1}^n D_x^{i-1}(F) \frac{\partial^2 f}{\partial z_i \partial z_n} = 0. \quad (21.20)$$

Отсюда в случае $(F'/F)' \neq 0$ следует представление^{*} решения:
 $\overset{(n)}{f} = z_n + cz_{n-1} + g(z_1, \dots, z_{n-2})$. Повторением процедуры находится следующее необходимое условие нетривиальности алгебры (детали доказательства см. Жибер, Шабат [1]):

$$F'' = \alpha F + \beta F', \quad (21.21)$$

где α, β —комплексные числа, удовлетворяющие условию

$$\beta(\alpha - 2\beta^2) = 0. \quad (21.22)$$

Общее решение уравнений (21.21), (21.22) и $(F'/F)' = 0$ представлено в каноническом виде таблицей (21.19).

Остается проверить, что уравнения (21.13) и

$$s = e^z + e^{-z} \quad (21.23)$$

имеют нетривиальную алгебру. В случае (21.13) определяющее уравнение имеет нетривиальное решение третьего порядка

$$\overset{(3)}{f} = z_3 + \frac{1}{2}z_1^3, \quad (21.24)$$

а в случае (21.23)—нетривиальное решение пятого порядка

$$\overset{(5)}{f} = z_5 + 5(z_2z_3 - z_1^2z_3 - z_1z_2^2) + z_1^5. \quad (21.25)$$

Лемма завершает доказательство теоремы.

Следствие. Уравнения (21.13) и (21.23) допускают бесконечную коммутативную алгебру элементов вида (21.18).

Доказательство. Коммутативность вытекает из представления решения f в случае $(F'/F)' \neq 0$. В силу коммутативности алгебра, допускаемая уравнением (21.13), совпадает с централизатором функции (21.24), т. е. с бесконечной алгеброй Ли—Беклунда модифицированного уравнения Кортевега—де Фриза $z_t = z_3 + \frac{1}{2}z_1^3$. Аналогично алгебра, допускаемая уравнением (21.23), совпадает с алгеброй Ли—Беклунда эволюционного уравнения

$$z_t = z_5 + 5(z_2z_3 - z_1^2z_3 - z_1z_2^2) + z_1^5. \quad (21.25')$$

В этом случае вопрос решают замена*)

$$u = -(z_2 + z_1^2), \quad (21.26)$$

переводящая (21.25') в уравнение (18.39), рекуррентия (18.41) и теорема 19.4.

*) Эту замену нашли Ибрагимов, Шабат (см. Соколов, Шабат [1]) и Fordy & Gibbons [1].

Замечание 3. Для уравнения Лиувилля (21.12) алгебра некоммутативна и состоит из элементов

$$f = (D_x + z_1) \varphi(x, w, w_1, w_2, \dots), \quad (21.27)$$

где $w = z_2 - \frac{1}{2}z_1^2$, $w_i = D_x^i w$.

21.3. Система двух нелинейных уравнений. Аналогично предыдущему исследуются системы

$$u_{xy} = A(u, v), \quad v_{xy} = B(u, v). \quad (21.28)$$

Как и в случае скалярного уравнения, достаточно рассматривать операторы Ли—Беклунда $X = f \frac{\partial}{\partial u} + g \frac{\partial}{\partial v} + \dots$ с координатами f и g , зависящими от переменных $u_i = D_x^i(u)$, $v_i = D_x^i(v)$, $i = 1, \dots, n$. Условие (21.20) заменяется уравнением

$$\sum_{i=1}^n \left(D_x^{i-1}(A) \frac{\partial w}{\partial u_i} + D_x^{i-1}(B) \frac{\partial w}{\partial v_i} \right) = 0, \quad (21.29)$$

которому должны удовлетворять производные функций f и g по переменным u_n, v_n . В уравнении (21.29) присутствуют «лишние» переменные u, v , и поэтому оно представляет собой переопределенную систему: это можно выразить явно, добавив к (21.29) уравнения $\partial w / \partial u = 0$, $\partial w / \partial v = 0$. Исследование разрешимости уравнения (21.29) занимает центральное место при групповой классификации. В следующей теореме перечислены все системы (21.28) (с точностью до линейных преобразований функций u, v), для которых уравнение (21.29) имеет нетривиальное решение w второго порядка (Жибер, Ибрагимов, Шабат [2]).

Теорема. Системы (21.28), для которых существует решение $w(u_1, v_1, u_2, v_2) \neq \text{const}$ уравнения (21.29), имеют вид

$$u_{xy} = \Phi(au + bv) e^{av}, \quad v_{xy} = \Phi'(au + bv) e^{av}, \quad (21.30)$$

где Φ —произвольная функция, Φ' —ее производная, a и b —комплексные параметры. При этом

$$w = u_2 - au_1v_1 - \frac{b}{2}v_1^2, \quad (21.31)$$

а формулы

$$f = \left(-\frac{b}{a^2} D_x + u_1 \right) \varphi(w, D_x w, \dots), \quad g = \left(\frac{1}{a} D_x + v_1 \right) \varphi(w, D_x w, \dots) \quad (21.32)$$

задают бесконечную алгебру, допускаемую системой (21.30).

Замечание. Кроме общего случая (21.30) уравнение (21.29) имеет нетривиальное решение $w = u_2 - \frac{1}{2}u_1^2$ для вырожденной системы

$$u_{xy} = e^u, \quad v_{xy} = B(u, v) \quad (21.33)$$

с произвольной функцией B .

Доказательство. При $n=2$ уравнение (21.29) может иметь одно, два или три функционально независимых решения. Оставляя в стороне специальные случаи, когда число независимых решений равно двум или трем, предположим, что имеется только одно функционально независимое решение $w_0 = w_0(u_1, v_1, u_2, v_2)$. Так как коэффициенты уравнения (21.29) при $n=2$ не зависят от u_2, v_2 , то вместе с функцией w_0 решениями являются также ее производные по u_2 и v_2 , так что

$$\frac{\partial w_0}{\partial u_2} = \varphi(w_0), \quad \frac{\partial w_0}{\partial v_2} = \psi(w_0).$$

Поэтому $\alpha \frac{\partial w_0}{\partial u_2} + \beta \frac{\partial w_0}{\partial v_2} = 0$ с некоторыми постоянными α, β , откуда $w_0 = w_0(u_1, v_1, p)$ с $p = \beta u_2 - \alpha v_2$. Так как $\frac{\partial w_0}{\partial p}$ — снова решение, то $\frac{\partial w_0}{\partial p} = \varphi(w_0)$. Положив $w = \psi(w_0)$, где $\psi'(w_0) = \varphi^{-1}(w_0)$, получим линейное по p решение w . Подстановка этой функции w в уравнение (21.29) дает общий возможный вид решения:

$$w = \beta u_2 - \alpha v_2 + c_{11}u_1^2 + 2c_{12}u_1v_1 + c_{22}v_1^2, \quad c_{ij} = \text{const.}$$

Отсюда линейной заменой переменных u, v в общем случае получается формула (21.31), а в вырожденном случае — указанная в замечании функция w . Из уравнения (21.29) после подстановки туда значения w находятся функции $A(u, v)$ и $B(u, v)$. Элементы алгебры строятся однозначно и даются формулами (21.32).

В случае линейной функции Φ , т. е. для системы

$$u_{xy} = (u + bv)e^v, \quad v_{xy} = e^v, \quad ; 21.34$$

и только в этом случае уравнение (21.29) имеет два независимых решения порядка 2; три независимых решения порядка 2 оно имеет при $\Phi = \text{const.}$ Система (21.34) допускает полное интегрирование путем сведения к волновому уравнению с помощью преобразования Ли—Беклунда первого порядка вида

$$u = \varphi(z, z', p, p', q, q'), \quad v = \psi(z, z', p, p', q, q'). \quad ; 21.35$$

Подстановкой (21.35) в (21.34) находится преобразование

$$u + bv = \frac{1}{2} \left(\frac{p}{p'} + \frac{q}{q'} \right) - \frac{z}{z'}, \quad v = \ln \left(2 \frac{p'q'}{z'^2} \right), \quad ; 21.36$$

которое два произвольных решения $z(x, y)$ и $z'(x, y)$ волнового уравнения $s=0$ переводит в решение системы (21.34); формула (21.36) задает представление общего решения этой системы.

Выше рассматривались только те системы, для которых уравнение (21.29) имеет решение порядка 2. Недавно получены (см. Лезнов, Смирнов, Шабат [1], Шабат, Ямилов [1], Лезнов, Савельев [1]) общие классификационные результаты для систем с экспоненциальными правыми частями и найдены алгебраические критерии интегрируемости этих систем.