

4) В начале и в конце провода включены разделительные конденсаторы емкостью  $C_0$  и  $C_l$ .

Граничные условия:

$$v|_{x=0} = E - \frac{1}{C_0} \int i_0 dt, \quad i|_{x=l} = C_l \frac{dv_l}{dt},$$

где  $v_l$  — напряжение на конце провода.

## Глава VIII

### ВОЛНОВОЕ УРАВНЕНИЕ

#### § 1. Формула Пуассона

Рассмотрим волновое уравнение

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) \quad (1)$$

и будем искать его решение, удовлетворяющее начальным условиям

$$u|_{t=0} = \varphi_0(x, y, z), \quad \frac{\partial u}{\partial t} \Big|_{t=0} = \varphi_1(x, y, z). \quad (2)$$

Будем предполагать, что  $\varphi_0(x, y, z)$  непрерывна вместе со своими производными до третьего порядка, а  $\varphi_1(x, y, z)$  — до второго порядка включительно во всем пространстве.

Покажем сначала, что интеграл

$$u(x, y, z, t) = \frac{1}{4\pi a} \iint_{S_{at}} \frac{\varphi(\xi, \eta, \zeta)}{r} d\sigma_r, \quad (3)$$

взятый по поверхности сферы  $S_{at}$  радиуса  $r = at$  с центром в точке  $M(x, y, z)$ , является решением волнового уравнения (1); здесь  $\varphi(\xi, \eta, \zeta)$  — произвольная функция.

Заметим, что координаты точек сферы  $S_{at}$  могут быть выражены по формулам:

$$\xi = x + \alpha at, \quad \eta = y + \beta at, \quad \zeta = z + \gamma at,$$

где  $\alpha, \beta, \gamma$  — направляющие косинусы радиусов сферы  $S_{at}$ .

Мы их можем записать в виде:

$$\alpha = \sin \theta \cos \psi, \quad \beta = \sin \theta \sin \psi, \quad \gamma = \cos \theta,$$

где угол  $\theta$  меняется от 0 до  $\pi$  и угол  $\psi$  от 0 до  $2\pi$ . Когда точка  $(\xi, \eta, \zeta)$  описывает сферу  $S_{at}$ , точка  $(\alpha, \beta, \gamma)$  описывает сферу  $S_1$  радиуса, равного единице, с центром в начале координат, а между соответствующими элементами площади  $d\sigma_r$  и  $d\sigma_1$  обеих сфер

имеется соотношение

$$d\sigma_r = r^2 d\sigma_1 = a^2 t^2 d\sigma_1 = a^2 t^2 \sin \theta d\theta d\psi.$$

Тогда интеграл (3) приводится к виду

$$u(x, y, z, t) = \frac{1}{4\pi} \iint_{S_1} \varphi(x + \alpha at, y + \beta at, z + \gamma at) d\sigma_1. \quad (4)$$

Отсюда легко заметить, что функция  $u(x, y, z, t)$  имеет непрерывные производные до  $k$ -го порядка, если функция  $\varphi(\xi, \eta, \zeta)$  непрерывна вместе со своими производными до  $k$ -го порядка.

Из формулы (4) находим

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{t}{4\pi} \iint_{S_1} \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \zeta^2} \right) d\sigma_1$$

или, возвращаясь к первоначальной области интегрирования

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{1}{4\pi a^2 t} \iint_{S_{at}} \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \zeta^2} \right) d\sigma_r. \quad (5)$$

Дифференцируя теперь выражение (4) по  $t$ , получим

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} &= \frac{1}{4\pi} \iint_{S_1} \varphi(x + \alpha at, y + \beta at, z + \gamma at) d\sigma_1 + \\ &+ \frac{at}{4\pi} \iint_{S_1} \left( \alpha \frac{\partial \varphi}{\partial \xi} + \beta \frac{\partial \varphi}{\partial \eta} + \gamma \frac{\partial \varphi}{\partial \zeta} \right) d\sigma_1. \end{aligned} \quad (6)$$

Чтобы вычислить  $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$ , перепишем (6) в виде

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{u}{t} + \frac{1}{4\pi a t} \iint_{S_{at}} \left( \alpha \frac{\partial \varphi}{\partial \xi} + \beta \frac{\partial \varphi}{\partial \eta} + \gamma \frac{\partial \varphi}{\partial \zeta} \right) d\sigma_r,$$

и, применив формулу Остроградского, получим

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{u}{t} + \frac{1}{4\pi a t} \iiint_{D_{at}} \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \zeta^2} \right) d\xi d\eta d\zeta,$$

где  $D_{at}$  — шар радиуса  $r = at$  с центром в точке  $M(x, y, z)$ .  
Полагая

$$I = \iiint_{D_{at}} \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \zeta^2} \right) d\xi d\eta d\zeta,$$

будем иметь

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{u}{t} + \frac{I}{4\pi a t}.$$

Дифференцируя это выражение по  $t$ , получим

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = -\frac{u}{t^2} + \frac{1}{t} \left( \frac{u}{t} + \frac{I}{4\pi a t} \right) - \frac{I}{4\pi a t^2} + \frac{1}{4\pi a t} \frac{\partial I}{\partial t} = \frac{1}{4\pi a t} \frac{\partial I}{\partial t}.$$

Нетрудно видеть, что

$$\frac{\partial I}{\partial t} = a \iint_{S_{at}} \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \zeta^2} \right) d\sigma_r. \quad (8)$$

В самом деле, переходя в интеграле  $I$  к сферическим координатам  $(\rho, \theta, \psi)$  с центром в точке  $M(x, y, z)$ , имеем

$$I = \int_0^{at} \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \zeta^2} \right) \rho^2 \sin \theta d\theta d\psi d\rho.$$

Дифференцируя по  $t$ , получим

$$\begin{aligned} \frac{\partial I}{\partial t} &= a \int_0^{at} \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \zeta^2} \right)_{\rho=at} a^2 t^2 \sin \theta d\theta d\psi = \\ &= a \iint_{S_{at}} \left( \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \eta^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial \zeta^2} \right) d\sigma_r. \end{aligned}$$

Сравнивая равенства (5), (7) и (8), мы видим, что функция  $u(x, y, z, t)$ , определяемая формулой (3), удовлетворяет волновому уравнению (1), какова бы ни была функция  $\varphi(x, y, z)$ , имеющая непрерывные производные до второго порядка. Из формул (4) и (6) непосредственно следует, что функция  $u$  удовлетворяет начальным условиям

$$u|_{t=0} = 0, \quad \frac{\partial u}{\partial t}|_{t=0} = \varphi(x, y, z). \quad (9)$$

Если  $u$  есть решение волнового уравнения (1) с начальными данными (9), то легко видеть, что функция

$$v(x, y, z, t) = \frac{\partial u}{\partial t}$$

будет также решением уравнения (1), удовлетворяющим начальным условиям

$$\begin{aligned} v|_{t=0} &= \varphi(x, y, z), \\ \frac{\partial v}{\partial t}|_{t=0} &= \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}|_{t=0} = a^2 \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right)|_{t=0} = 0. \end{aligned} \quad (10)$$

Взяв теперь в случае начальных условий (9) за  $\varphi(x, y, z)$  функцию  $\varphi_1(x, y, z)$ , а в случае начальных условий (10)—функцию  $\varphi_0(x, y, z)$  и сложив построенные таким образом решения, получим решение уравнения (1), удовлетворяющее начальным условиям (2).

Таким образом, решение волнового уравнения (1), удовлетворяющее начальным условиям (2), запишется в виде

$$u(x, y, z, t) = \frac{1}{4\pi a} \frac{\partial}{\partial t} \iint_{S_{at}} \frac{\varphi_0(\xi, \eta, \zeta)}{r} d\sigma_r + \frac{1}{4\pi a} \iint_{S_{at}} \frac{\varphi_1(\xi, \eta, \zeta)}{r} d\sigma_r. \quad (11)$$

Эта формула называется *формулой Пуассона*.

Чтобы яснее представить физическую картину распространения волн в трехмерном пространстве, описываемую формулой Пуассона (11), положим, что начальное возмущение сосредоточено в некоторой ограниченной области  $\Omega$  с границей  $S$ , т. е. что функции  $\varphi_0$  и  $\varphi_1$  равны нулю вне области  $\Omega$ . Пусть точка  $M(x, y, z)$  находится вне области  $\Omega$ . Обозначим через  $d$  и  $D$  соответственно наименьшее и наибольшее расстояния от  $M$  до точек поверхности  $S$  (рис. 16). При  $t < \frac{d}{a}$  сфера  $S_{at}$  находится вне  $\Omega$ , обе функции  $\varphi_0$  и  $\varphi_1$  равны нулю на сфере  $S_{at}$  и из формулы (11) имеем  $u(M, t) = 0$ , т. е. начальные возмущения еще не успели дойти до точки  $M$ . В момент  $t = \frac{d}{a}$  сфера  $S_{at}$  коснется поверхности  $S$  и передний фронт волны пройдет через точку  $M$ . Начиная с момента времени  $t = \frac{d}{a}$  до момента времени  $t = \frac{D}{a}$ , сфера  $S_{at}$  будет пересекать область  $\Omega$  и формула (11) даст  $u(M, t) \neq 0$ . Наконец, при  $t > \frac{D}{a}$  сфера  $S_{at}$  не будет иметь общих точек с поверхностью  $S$  (вся область  $\Omega$  будет лежать внутри сферы  $S_{at}$ ) и из формулы (11) будем иметь  $u(M, t) = 0$ , т. е. начальные возмущения уже прошли через точку  $M$ . Моменту  $t = \frac{D}{a}$  соответствует прохождение заднего фронта волны через точку  $M$ . *Передний фронт волны* в заданный момент времени  $t$  представляет собой поверхность, отделяющую точки, которые еще не начали колебаться, от точек, которые уже колеблются. Из предыдущего вытекает, что все точки этой поверхности имеют кратчайшее расстояние от  $S$ , равное  $at$ . Передний фронт волны есть огибающая для семейства сфер, имеющих центры на поверхности  $S$  и радиус  $at$ . *Задний фронт волны* в заданный момент  $t$  представляет собой поверхность, отделяющую точки, которые еще колеблются, от точек, в которых колебание прекратилось. Постоянная  $a$  является скоростью распространения фронта волны.

Таким образом, начальное возмущение, локализованное в пространстве, вызывает в каждой точке  $M$  пространства действие, локализованное во времени; при этом имеет место распространение волны с передним и задним фронтами волны (принцип Гюйгенса).

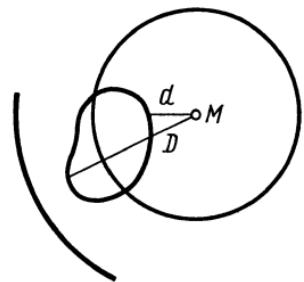


Рис. 16

## § 2. Цилиндрические волны

Рассмотрим частный случай, когда функции  $\varphi_0$  и  $\varphi_1$  зависят только от  $x$  и  $y$ , т. е. сохраняют постоянное значение на всякой прямой, параллельной оси  $Oz$ . Если передвигать точку  $M(x, y, z)$