

нечно малых смещениях, есть контравариантный антисимметричный тензор  $dS^{im}$ ; дуальный ему вектор получается при умножении на тензор  $\sqrt{-g} e_{iklm}$ , т. е. равен

$$\sqrt{-g} dS_i = -\frac{1}{6} e_{iklm} dS^{klm} \sqrt{-g}. \quad (83,15)$$

Аналогично, если  $df^{ik}$  есть элемент поверхности (двухмерной), построенный на двух бесконечно малых смещениях, то дуальный ему тензор определяется как<sup>1)</sup>

$$\sqrt{-g} df_{ik} = \frac{1}{2} \sqrt{-g} e_{iklm} df^{lm}. \quad (83,16)$$

Мы оставляем здесь обозначения  $dS_i$  и  $df_{ik}$ , как и прежде, соответственно для  $\frac{1}{6} e_{iklm} dS^{klm}$  и  $\frac{1}{2} e_{iklm} df^{lm}$  (а не для их произведений на  $\sqrt{-g}$ ); правила (6,14—19) для преобразования различных интегралов друг в друга остаются тогда теми же самыми, поскольку их вывод имеет формальный характер, не связанный с тензорными свойствами соответствующих величин. Из них нам в особенности понадобится правило преобразования интеграла по гиперповерхности в интеграл по 4-объему (теорема Гаусса), осуществляющегося заменой

$$dS_i \rightarrow d\Omega \frac{\partial}{\partial x^i}. \quad (83,17)$$

### § 84. Расстояния и промежутки времени

Мы уже говорили, что в общей теории относительности выбор системы отсчета ничем не ограничен; тремя пространственными координатами  $x^1, x^2, x^3$  могут являться любые величины, определяющие расположение тел в пространстве, а временная координата  $x^0$  может определяться произвольно идущими часами. Возникает вопрос о том, каким образом по значениям величин  $x^0, x^1, x^2, x^3$  можно определить истинные расстояния и промежутки времени.

Определим сначала связь истинного времени, которое мы будем ниже обозначать посредством  $t$ , с координатой  $x^0$ . Для

<sup>1)</sup> Подразумевается, что элементы  $dS^{klm}$  и  $df^{ik}$  построены по бесконечно малым смещениям  $dx^i, dx^j, dx^k$  таким же образом, как они были определены в § 6, каков бы ни был геометрический смысл координат  $x^i$ . Тогда остается в силе и прежний формальный смысл элементов  $dS_i, df_{ik}$ . В частности, по-прежнему,  $dS_0 = dx^1 dx^2 dx^3 = dV$ . Мы сохраним в дальнейшем прежнее обозначение  $dV$  для произведения дифференциалов трех пространственных координат; надо, однако, помнить, что элемент геометрического пространственного объема дается в криволинейных координатах не самим  $dV$ , а произведением  $\sqrt{\gamma} dV$ , где  $\gamma$  — определитель пространственного метрического тензора (который будет найден в следующем параграфе).

этого рассмотрим два бесконечно близких события, происходящих в одной и той же точке пространства. Тогда интеграл  $ds^2$  между этими двумя событиями есть не что иное, как  $c d\tau$ , где  $d\tau$  — промежуток времени (истинного) между обеими событиями. Полагая  $dx^1 = dx^2 = dx^3 = 0$  в общем выражении  $ds^2 = g_{ik} dx^i dx^k$ , находим, следовательно,

$$ds^2 = c^2 d\tau^2 = g_{00} (dx^0)^2,$$

откуда

$$d\tau = \frac{1}{c} \sqrt{g_{00}} dx^0, \quad (84,1)$$

или для времени между любыми двумя событиями в одной и той же точке пространства

$$\tau = \frac{1}{c} \int \sqrt{g_{00}} dx^0. \quad (84,2)$$

Эти соотношения и определяют промежутки истинного времени (или, как говорят, *собственного времени* для данной точки пространства) по изменению координаты  $x^0$ . Заметим также, что величина  $g_{00}$ , как видно из приведенных формул, положительна:

$$g_{00} > 0. \quad (84,3)$$

Необходимо подчеркнуть разницу между смыслом условия (84,3) и смыслом условия об определенной сигнатуре (знаках главных значений) тензора  $g_{ik}$  (§ 82). Тензор  $g_{ik}$ , не удовлетворяющий второму из этих условий, вообще не может соответствовать какому бы то ни было реальному гравитационному полю, т. е. метрике реального пространства-времени. Невыполнение же условия (84,3) означало бы лишь, что соответствующая система отсчета не может быть осуществлена реальными телами; если условие о главных значениях при этом выполняется, то надлежащим преобразованием координат можно добиться того, что  $g_{00}$  станет положительным (пример подобной системы представляет собой вращающаяся система координат — см. § 89).

Определим теперь элемент  $dl$  пространственного расстояния. В специальной теории относительности можно определять  $dl$  как интервал между двумя бесконечно близкими событиями, происходящими в один и тот же момент времени. В общей теории относительности этого, вообще говоря, уже нельзя сделать, т. е. нельзя определить  $dl$ , просто положив  $dx^0 = 0$  в  $ds$ . Это связано с тем, что в гравитационном поле собственное время в разных точках пространства различным образом связано с координатой  $x^0$ .

Для определения  $dl$  погуляем теперь следующим образом.

Пусть из некоторой точки  $B$  пространства (с координатами  $x^a + dx^a$ ) отправляется световой сигнал в бесконечно близкую к ней точку  $A$  (с координатами  $x^a$ ), а затем сразу обратно по

тому же пути. Необходимое для этого время (отсчитываемое в одной и той же точке  $B$ ), умноженное на  $c$ , есть, очевидно, удвоенное расстояние между обеими точками.

Напишем интервал, выделив пространственные и временную координаты:

$$ds^2 = g_{\alpha\beta} dx^\alpha dx^\beta + 2g_{0\alpha} dx^0 dx^\alpha + g_{00} (dx^0)^2, \quad (84,4)$$

где, как обычно, по дважды повторяющимся греческим индексам подразумевается суммирование по значениям 1, 2, 3. Интервал между событиями, являющимися уходом и приходом сигнала из одной точки в другую, равен нулю. Решая уравнение  $ds^2 = 0$  относительно  $dx^0$ , найдем два корня:

$$\begin{aligned} dx^{0(1)} &= \frac{1}{g_{00}} (-g_{0\alpha} dx^\alpha - \sqrt{(g_{0\alpha} g_{0\beta} - g_{\alpha\beta} g_{00}) dx^\alpha dx^\beta}), \\ dx^{0(2)} &= \frac{1}{g_{00}} (-g_{0\alpha} dx^\alpha + \sqrt{(g_{0\alpha} g_{0\beta} - g_{\alpha\beta} g_{00}) dx^\alpha dx^\beta}), \end{aligned} \quad (84,5)$$

отвечающих распространению сигнала в двух направлениях между  $A$  и  $B$ . Если  $x^0$  есть момент прибытия сигнала в  $A$ , то

моменты его отправления из  $B$  и обратного возвращения в  $B$  будут соответственно  $x^0 + dx^{0(1)}$  и  $x^0 + dx^{0(2)}$ . На схематическом рис. 18 сплошные прямые — мировые линии, соответствующие заданным координатам  $x^\alpha$  и  $x^\alpha + dx^\alpha$ , а штриховые — мировые линии сигналов<sup>1)</sup>. Ясно, что полный промежуток «времени» между отправлением и возвращением сигнала в ту же точку равен

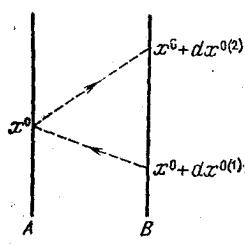


Рис. 18

$$dx^{0(2)} - dx^{0(1)} = \frac{2}{g_{00}} \sqrt{(g_{0\alpha} g_{0\beta} - g_{\alpha\beta} g_{00}) dx^\alpha dx^\beta}.$$

Соответствующий промежуток истинного времени получается отсюда согласно (84,1) умножением на  $\sqrt{g_{00}}/c$ , а расстояние  $dl$  между обеими точками — еще умножением на  $c/2$ . В результате находим:

$$dl^2 = \left( -g_{\alpha\beta} + \frac{g_{0\alpha} g_{0\beta}}{g_{00}} \right) dx^\alpha dx^\beta.$$

Это и есть искомое выражение, определяющее расстояние через элементы пространственных координат. Перепишем его в виде

$$dl^2 = \gamma_{\alpha\beta} dx^\alpha dx^\beta, \quad (84,6)$$

<sup>1)</sup> На рис. 18 предположено, что  $dx^{0(2)} > 0$ ,  $dx^{0(1)} < 0$ , что, однако, не обязательно:  $dx^{0(1)}$  и  $dx^{0(2)}$  могут оказаться и одного знака. Тот факт, что в таком случае значение  $x^0(A)$  в момент прихода сигнала в  $A$  могло бы оказаться меньшим значения  $x^0(B)$  в момент его выхода из  $B$ , не заключает в себе никакого противоречия, поскольку ход часов в различных точках пространства не предполагается каким-либо способом синхронизированным.

где

$$\gamma_{\alpha\beta} = -g_{\alpha\beta} + \frac{g_{0\alpha}g_{0\beta}}{g_{00}} \quad (84.7)$$

есть трехмерный метрический тензор, определяющий метрику, т. е. геометрические свойства пространства. Соотношениями (84.7) устанавливается связь между метрикой реального пространства и метрикой четырехмерного пространства-времени<sup>1)</sup>.

Необходимо, однако, помнить, что  $g_{ik}$  зависят, вообще говоря, от  $x^0$ , так что и пространственная метрика (84.6) меняется со временем. По этой причине не имеет смысла интегрировать  $dl$  — такой интеграл зависел бы от того, по какой мировой линии между двумя заданными пространственными точками он брался. Таким образом, в общей теории относительности теряет, вообще говоря, смысл понятие об определенном расстоянии между телами, остающееся в силе лишь в бесконечно малом. Единственным случаем, когда расстояние может быть определено и в конечных областях пространства, являются такие системы отсчета, в которых  $g_{ik}$  не зависят от времени, и потому интеграл  $\int dl$  вдоль пространственной кривой имеет определенный смысл.

Полезно заметить, что тензор  $\gamma_{\alpha\beta}$  является тензором, обратным контравариантному трехмерному тензору  $g^{\alpha\beta}$ . Действительно, расписав в компонентах равенство  $g^{ik}g_{kl} = \delta_l^k$ , имеем:

$$\begin{aligned} g^{\alpha\beta}\gamma_{\beta\gamma} + g^{a0}\gamma_{0\gamma} &= \delta_\gamma^a, \\ g^{\alpha\beta}\gamma_{\beta 0} + g^{a0}\gamma_{00} &= 0, \\ g^{0\beta}\gamma_{\beta 0} + g^{00}\gamma_{00} &= 1. \end{aligned} \quad (84.8)$$

Определив  $g^{a0}$  из второго равенства и подставив в первое, получим:

$$-g^{\alpha\beta}\gamma_{\beta\gamma} = \delta_\gamma^a,$$

<sup>1)</sup> Квадратичная форма (84.6) должна быть существенно положительной. Для этого ее коэффициенты должны, как известно, удовлетворять условиям

$$\gamma_{11} > 0, \quad \begin{vmatrix} \gamma_{11} & \gamma_{12} \\ \gamma_{21} & \gamma_{22} \end{vmatrix} > 0, \quad \begin{vmatrix} \gamma_{11} & \gamma_{12} & \gamma_{13} \\ \gamma_{21} & \gamma_{22} & \gamma_{23} \\ \gamma_{31} & \gamma_{32} & \gamma_{33} \end{vmatrix} > 0.$$

Выражая  $\gamma_{ik}$  через  $g_{ik}$  легко найдем, что эти условия принимают вид

$$\begin{vmatrix} g_{00} & g_{01} \\ g_{10} & g_{11} \end{vmatrix} < 0, \quad \begin{vmatrix} g_{00} & g_{01} & g_{02} \\ g_{10} & g_{11} & g_{12} \\ g_{20} & g_{21} & g_{22} \end{vmatrix} > 0, \quad g < 0.$$

Этим условиям вместе с условием (84.3) должны удовлетворять компоненты метрического тензора во всякой системе отсчета, которая может быть осуществлена с помощью реальных тел.

что и требовалось доказать. Этот результат можно сформулировать иначе, сказав, что величины  $-g^{\alpha\beta}$  составляют контравариантный трехмерный метрический тензор, отвечающий метрике (84,6):

$$\gamma^{\alpha\beta} = -g^{\alpha\beta}. \quad (84,9)$$

Укажем также, что определители  $g$  и  $\gamma$ , составленные соответственно из величин  $g_{ik}$  и  $\gamma_{ab}$ , связаны друг с другом простым соотношением:

$$-g = g_{00}\gamma. \quad (84,10)$$

В ряде дальнейших применений нам будет удобно вводить трехмерный вектор  $g$ , ковариантные компоненты которого определяются как

$$g_\alpha = -\frac{g_{0\alpha}}{g_{00}}. \quad (84,11)$$

Рассматривая  $g$  как вектор в пространстве с метрикой (84,6), мы должны определить его контравариантные компоненты как  $g^a = \gamma^{ab}g_b$ . С помощью (84,9) и второго из равенств (84,8) легко видеть, что

$$g^a = \gamma^{ab}g_b = -g^{0a}. \quad (84,12)$$

Отметим также формулу

$$g^{00} = \frac{1}{g_{00}} - g_\alpha g^\alpha, \quad (84,13)$$

следующую из третьего из равенств (84,8).

Перейдем теперь к определению понятия одновременности в общей теории относительности. Другими словами, выясним вопрос о возможности синхронизации часов, находящихся в разных точках пространства, т. е. приведения в соответствие друг с другом показаний этих часов.

Такая синхронизация должна быть, очевидно, осуществлена с помощью обмена световыми сигналами между обеими точками. Рассмотрим снова процесс распространения сигналов между двумя бесконечно близкими точками  $A$  и  $B$ , изображенный на рис. 18. Одновременным с моментом  $x^0$  в точке  $A$  следует считать показание часов в точке  $B$ , лежащее посередине между моментами отправления и обратного прибытия сигнала в эту точку, т. е. момент

$$x^0 + \Delta x^0 = x^0 + \frac{1}{2}(dx^{0(2)} + dx^{0(1)}).$$

Подставляя сюда (84,5), находим разность значений «времени»  $x^0$  для двух одновременных событий, происходящих в бесконечно близких точках, в виде

$$\Delta x^0 = -\frac{g_{0\alpha} dx^\alpha}{g_{00}} = g_\alpha dx^\alpha. \quad (84,14)$$

Это соотношение дает возможность синхронизовать часы в любом бесконечно малом объеме пространства. Продолжая подобную синхронизацию из точки *A* дальше, можно синхронизовать часы, т. е. определить одновременность событий вдоль любой незамкнутой линии<sup>1)</sup>.

Синхронизация же часов вдоль замкнутого контура оказывается, вообще говоря, невозможной. Действительно, обойдя вдоль контура и вернувшись в исходную точку, мы получили бы для  $\Delta x^0$  отличное от нуля значение. Тем более оказывается невозможной однозначная синхронизация часов во всем пространстве. Исключение составляют лишь такие системы отсчета, в которых все компоненты  $g_{0a}$  равны нулю<sup>2)</sup>.

Следует подчеркнуть, что невозможность синхронизации всех часов является свойством именно произвольной системы отсчета, а не пространства-времени как такового. В любом гравитационном поле всегда можно выбрать (и даже бесчисленным числом способов) систему отсчета таким образом, чтобы обратить три величины  $g_{0a}$  тождественно в нуль и, тем самым, сделать возможной полную синхронизацию часов (см. § 97).

Уже в специальной теории относительности течение истинного времени различно для движущихся друг относительно друга часов. В общей же теории относительности истинное время течет различным образом и в разных точках пространства в одной и той же системе отсчета. Это значит, что интервал собственного времени между двумя событиями, происходящими в некоторой точке пространства, и интервал времени между одновременными с ними событиями в другой точке пространства, вообще говоря, отличны друг от друга.

### § 85. Ковариантное дифференцирование

В галилеевых координатах<sup>3)</sup> дифференциалы  $dA_i$  вектора  $A_i$  образуют вектор, а производные  $dA_i/dx^k$  от компонент вектора по координатам образуют тензор. В криволинейных же координатах это не имеет места;  $dA_i$  не есть вектор, а  $dA_i/dx^k$  не есть тензор. Это связано с тем, что  $dA_i$  есть разность векторов, находящихся в разных (бесконечно близких) точках пространства; в разных же точках пространства векторы преобразуются раз-

<sup>1)</sup> Умножив равенство (84,14) на  $g_{00}$  и перенеся оба члена в одну сторону, можно представить условие синхронизации в виде  $dx_0 = g_{0a}dx^a = 0$ : должен быть равен нулю «ковариантный дифференциал»  $dx_0$  между двумя бесконечно близкими одновременными событиями.

<sup>2)</sup> Сюда же следует причислить случаи, когда  $g_{0a}$  могут быть обращены в нуль простым преобразованием временной координаты, не затрагивающим выбора системы объектов, служащих для определения пространственных координат.

<sup>3)</sup> Вообще всегда, когда величины  $g_{ik}$  постоянны.