

ввиду эрмитовости оператора \hat{H} . Правая же сторона дает искомое равенство.

В современной литературе широко применяется система обозначений (введенная Дираком), в которой матричные элементы f_{nm} записываются как ¹⁾

$$\langle n | f | m \rangle. \quad (11,17)$$

Этот символ построен так, что его можно рассматривать как «составленный» из обозначения величины f и символов $|m\rangle$ и $|n\rangle$, обозначающих соответственно начальное и конечное состояния как таковые (вне зависимости от того, в каком представлении используются волновые функции состояний). С помощью этих же символов «составляются» обозначения для коэффициентов разложения волновых функций: если мы имеем полный набор волновых функций, отвечающих состояниям $|n_1\rangle, |n_2\rangle, \dots$, то коэффициенты разложения по ним волновой функции некоторого состояния $|m\rangle$ обозначаются как $\langle n_i | m \rangle$:

$$\langle n_i | m \rangle = \int \psi_{n_i}^* \psi_m dq. \quad (11,18)$$

§ 12. Преобразование матриц

Матричные элементы одной и той же физической величины могут определяться по отношению к различным совокупностям волновых функций. Это могут быть, например, волновые функции стационарных состояний, описывающихся различными наборами физических величин, или волновые функции стационарных состояний одной и той же системы, находящейся в различных внешних полях. В связи с этим возникает вопрос о преобразовании матриц от одного представления к другому.

Пусть $\psi_n(q)$ и $\psi'_n(q)$ ($n = 1, 2, \dots$) — две полные системы ортонормированных функций. Они связаны друг с другом некоторым линейным преобразованием

$$\psi'_n = \sum_m S_{mn} \psi_m, \quad (12,1)$$

представляющим собой просто разложение функций ψ'_n по полной системе функций ψ_n . Это преобразование можно записать в операторном виде

$$\psi'_n = \hat{S} \psi_n. \quad (12,2)$$

Оператор \hat{S} должен удовлетворять определенному условию для того, чтобы обеспечить ортонормированность функций ψ'_n ,

¹⁾ Мы будем пользоваться в этой книге обоими способами обозначения матричных элементов. Обозначение (11,17) в особенности удобно, когда каждый из индексов надо писать в виде совокупности нескольких букв.

если таковыми являются функции ψ_n . Действительно, подставив (12,2) в условие $\int \psi_m^* \psi_n dq = \delta_{mn}$ и учитывая определение транспонированного оператора (3,14), получим

$$\int (\widehat{S}\psi_n) \widehat{S}^* \psi_m^* dq = \int \psi_m^* \widetilde{S}^* \widehat{S} \psi_n dq = \delta_{mn}.$$

Для того чтобы это равенство имело место при всех m, n , должно быть $\widetilde{S}^* \widehat{S} = 1$, или

$$\widetilde{S}^* \equiv \widehat{S}^+ = \widehat{S}^{-1}, \quad (12,3)$$

т. е. обратный оператор совпадает с сопряженным. Операторы, обладающие таким свойством, называют *унитарными*. В силу этого свойства преобразование $\psi_n = \widehat{S}^{-1} \psi'_n$, обратное преобразованию (12,1), дается формулой

$$\psi_n = \sum_m S_{nm}^* \psi'_m. \quad (12,4)$$

Написав равенства $\widehat{S}^+ \widehat{S} = 1$ или $\widehat{S} \widehat{S}^+ = 1$ в матричном виде, получим условия унитарности в виде

$$\sum_l S_{lm}^* S_{ln} = \delta_{mn} \quad (12,5)$$

или

$$\sum_l S_{ml}^* S_{nl} = \delta_{mn}. \quad (12,6)$$

Рассмотрим теперь какую-либо физическую величину f и напишем ее матричные элементы в «новом» представлении, т. е. по отношению к функциям ψ'_n . Они даются интегралами

$$\int \psi_m^* \widehat{f} \psi_n dq = \int (\widehat{S}^* \psi_m^*) (\widehat{f} \widehat{S} \psi_n) dq = \int \psi_m^* \widetilde{S}^* \widehat{f} \widehat{S} \psi_n dq = \int \psi_m^* \widehat{S}^{-1} \widehat{f} \widehat{S} \psi_n dq.$$

Отсюда видно, что матрица оператора \widehat{f} в новом представлении совпадает с матрицей оператора

$$\widehat{f}' = \widehat{S}^{-1} \widehat{f} \widehat{S} \quad (12,7)$$

в старом представлении ¹⁾.

¹⁾ Если $\{f, g\} = -i\hbar c$ есть правило коммутации двух операторов f и g , то после преобразования (12,7) получим $\{f', g'\} = -i\hbar c'$, т. е. правило остается прежним. В примечании на стр. 44 было отмечено, что c есть квантовый аналог классической скобки Пуассона $[f, g]$. Но в классической механике скобки Пуассона инвариантны по отношению к каноническим преобразованиям переменных (обобщенных координат и импульсов) — см. I, § 45. В этом смысле можно сказать, что унитарные преобразования в квантовой механике играют роль, аналогичную роли канонических преобразований в классической механике.

Сумму диагональных элементов матрицы называют ее *следом* и обозначают как $\text{Sp } f$ ¹⁾:

$$\text{Sp } f = \sum_n f_{nn}. \quad (12,8)$$

Отметим прежде всего, что след произведения двух матриц не зависит от порядка множителей

$$\text{Sp } (fg) = \text{Sp } (gf). \quad (12,9)$$

Действительно, по правилу умножения матриц имеем

$$\text{Sp } (fg) = \sum_n \sum_k f_{nk} g_{kn} = \sum_k \sum_n g_{kn} f_{nk} = \text{Sp } (gf).$$

Аналогичным образом легко убедиться в том, что для произведения нескольких матриц след не меняется при циклической перестановке множителей; так,

$$\text{Sp } (fgh) = \text{Sp } (hfg) = \text{Sp } (ghf). \quad (12,10)$$

Важнейшим свойством следа является его независимость от выбора системы функций, по отношению к которым определяются матричные элементы. Действительно,

$$\text{Sp } f' = \text{Sp } (S^{-1}fS) = \text{Sp } (SS^{-1}f) = \text{Sp } f. \quad (12,11)$$

Отметим также, что унитарное преобразование оставляет инвариантной сумму квадратов модулей преобразуемых функций. Действительно, учитывая (12,6), имеем

$$\sum_i |\psi'_i|^2 = \sum_{k, l, i} S_{ki} \psi_k S_{li}^* \psi_l^* = \sum_{k, l} \psi_k \psi_l^* \delta_{kl} = \sum_k |\psi_k|^2. \quad (12,12)$$

Всякий унитарный оператор можно представить в виде

$$\hat{S} = e^{i\hat{R}}, \quad (12,13)$$

где \hat{R} — эрмитов оператор; действительно, из $\hat{R}^+ = \hat{R}$ следует, что

$$\hat{S}^+ = e^{-i\hat{R}^+} = e^{-i\hat{R}} = \hat{S}^{-1}.$$

Отметим разложение

$$\hat{f}' = \hat{S}^{-1} \hat{f} \hat{S} = \hat{f} + \{\hat{f}, i\hat{R}\} + \frac{1}{2} \{\{\hat{f}, i\hat{R}\}, i\hat{R}\} + \dots, \quad (12,14)$$

в котором легко убедиться прямой проверкой путем разложения множителей $\exp(\pm i\hat{R})$ по степеням оператора \hat{R} . Это разложение может оказаться полезным, когда \hat{R} пропорционален малому параметру, так что (12,14) становится разложением по степеням этого параметра.

¹⁾ От немецкого слова Spure — след. Используется также обозначение Tr от английского trace. Разумеется, рассмотрение следа матрицы предполагает сходимость суммы по n .