

### § 28. Собственные функции момента

Заданием значений  $l$  и  $m$  волновая функция частицы не определяется полностью. Это видно уже из того, что выражения для операторов этих величин в сферических координатах содержат только углы  $\theta$  и  $\varphi$ , так что их собственные функции могут содержать произвольный, зависящий от  $r$  множитель. Мы будем рассматривать здесь только характерную для собственных функций момента угловую часть волновой функции. Обозначим ее как  $Y_{lm}(\theta, \varphi)$  и нормируем условием

$$\int |Y_{lm}|^2 d\sigma = 1$$

( $d\sigma = \sin \theta d\theta d\varphi$  — элемент телесного угла).

Как показывают дальнейшие вычисления, задача об определении общих собственных функций операторов  $\hat{l}^2$  и  $\hat{l}_z$  допускает разделение переменных  $\theta$  и  $\varphi$ , и эти функции можно искать в виде

$$Y_{lm} = \Phi_m(\varphi) \Theta_{lm}(\theta), \quad (28.1)$$

где  $\Phi_m(\varphi)$  — собственные функции оператора  $\hat{l}_z$ , определяемые формулой (27,3). Поскольку функции  $\Phi_m$  уже нормированы условием (27,4), то  $\Theta_{lm}$  должны быть нормированы согласно условию

$$\int_0^\pi |\Theta_{lm}|^2 \sin \theta d\theta = 1. \quad (28.2)$$

Функции  $Y_{lm}$  с различными  $l$  или  $m$  автоматически оказываются взаимно ортогональными:

$$\int_0^{2\pi} \int_0^\pi Y_{l'm'}^* Y_{lm} \sin \theta d\theta d\varphi = \delta_{ll'} \delta_{mm'}, \quad (28.3)$$

как собственные функции операторов момента, соответствующие различным собственным значениям. В отдельности ортогональны также и функции  $\Phi_m(\varphi)$  (см. (27,4)) как собственные функции оператора  $\hat{l}_z$ , соответствующие различным его собственным значениям  $m$ . Функции же  $\Theta_{lm}(\theta)$  сами по себе не являются собственными функциями какого-либо из операторов момента; они взаимно ортогональны при различных  $l$ , но не при различных  $m$ .

Наиболее прямой способ вычисления искомых функций есть непосредственное решение задачи об отыскании собственных функций оператора  $\hat{l}^2$ , написанного в сферических координатах (формула (26,16)). Уравнение  $\hat{l}^2 \psi = l^2 \psi$  гласит:

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \varphi^2} + l(l+1)\psi = 0.$$

Подставив в это уравнение  $\psi$  в виде (28,1), получим для функции  $\Theta_{lm}$  уравнение

$$\frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} \left( \sin \theta \frac{d\Theta_{lm}}{d\theta} \right) - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \Theta_{lm} + l(l+1)\Theta_{lm} = 0. \quad (28,4)$$

Это уравнение хорошо известно из теории шаровых функций. Оно имеет решения, удовлетворяющие условиям конечности и однозначности, при целых положительных значениях  $l \geq |m|$ , в согласии с полученными выше матричным методом собственными значениями момента. Соответствующие решения представляют собой так называемые присоединенные полиномы Лежандра  $P_l^m(\cos \theta)$  (см. § с математических дополнений). Нормируя решение условием (28,2), получим<sup>1)</sup>

$$\Theta_{lm} = (-1)^m i^l \sqrt{\frac{(2l+1)}{2} \frac{(l-m)!}{(l+m)!}} P_l^m(\cos \theta). \quad (28,5)$$

Здесь предполагается, что  $m \geq 0$ . Для отрицательных  $m$  определим  $\Theta_{lm}$  соотношением

$$\Theta_{l, -|m|} = (-1)^m \Theta_{l, |m|}, \quad (28,6)$$

т. е.  $\Theta_{lm}$  с  $m < 0$  дается формулой (28,5), в которой надо написать  $|m|$  вместо  $m$  и опустить множитель  $(-1)^m$ .

Таким образом, собственные функции момента оказываются, с математической точки зрения, определенным образом нормированными сферическими функциями. Выпишем, для удобства дальнейших ссылок, полное их выражение, учитывающее все указанные определения:

$$Y_{lm}(\theta, \Phi) = (-1)^{\frac{m+|m|}{2}} i^l \left[ \frac{2l+1}{4\pi} \frac{(l-|m|)!}{(l+|m|)!} \right]^{1/2} P_l^{|m|}(\cos \theta) e^{im\Phi}. \quad (28,7)$$

В частности,

$$Y_{l0} = i^l \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} P_l(\cos \theta). \quad (28,8)$$

Очевидно, что функции, отличающиеся знаком  $m$ , связаны друг с другом соотношениями

$$(-1)^{l-m} Y_{l, -m} = Y_{lm}^*. \quad (28,9)$$

<sup>1)</sup> Выбор фазового множителя, разумеется, не определяется условием нормировки. Определение, которым мы будем пользоваться в этой книге, наиболее естественно с точки зрения общей теории сложения моментов; оно отличается от обычно применяемого множителем  $i^l$ . Преимущества такого выбора будут очевидны из примечаний на стр. 270, 508, 515.

При  $l = 0$  (так что и  $m = 0$ ) шаровая функция сводится к постоянной. Другими словами, волновые функции состояний частицы с равным нулю моментом зависят только от  $r$ , т. е. обладают полной шаровой симметрией — в соответствии со сделанным в § 27 общим утверждением.

При заданном  $m$  значения  $l$ , начинаящиеся с  $|m|$ , нумеруют последовательные собственные значения величины  $l^2$  в порядке их возрастания. Поэтому на основании общей теоремы о нулях собственных функций (§ 21) мы можем заключить, что функция  $\Theta_{lm}$  обращается в нуль при  $l - |m|$  различных значениях угла  $\theta$ ; другими словами, она имеет в качестве узловых линий  $l - |m|$  «кругов широт» шара. Что касается полных угловых функций, то, если выбрать их с вещественными множителями  $\cos m\varphi$  или  $\sin m\varphi$  вместо  $e^{\pm i|m|\varphi^1}$ , они будут иметь в качестве узловых линий еще  $|m|$  «меридиановых кругов»; общее число узловых линий будет, таким образом, равно  $l$ .

Наконец, покажем, каким образом можно вычислить функции  $\Theta_{lm}$  матричным методом. Это дается аналогично тому, как были вычислены в § 23 волновые функции осциллятора. Исходим из равенства (27,8)  $\hat{l}_+ Y_{ll} = 0$ . Воспользовавшись выражением (26,15) для оператора  $\hat{l}_+$  и подставляя

$$Y_{ll} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{il\varphi} \Theta_{ll}(\theta),$$

получаем для  $\Theta_{ll}$  уравнение

$$\frac{d\Theta_{ll}}{d\theta} - l \operatorname{ctg} \theta \cdot \Theta_{ll} = 0,$$

откуда  $\Theta_{ll} = \text{const} \cdot \sin^l \theta$ . Определив постоянную из условия нормировки, получим

$$\Theta_{ll} = (-i)^l \sqrt{\frac{(2l+1)!}{2}} \frac{1}{2^l l!} \sin^l \theta. \quad (28,10)$$

Далее, используя (27,12), пишем

$$\hat{l}_- Y_{l-m+1} = (l_-)_{m,m+1} Y_{lm} = \sqrt{(l-m)(l+m+1)} Y_{lm}.$$

Повторное применение этой формулы дает:

$$\sqrt{\frac{(l-m)!}{(l+m)!}} Y_{lm} = \frac{1}{\sqrt{(2l)!}} \hat{l}_-^{l-m} Y_{ll}.$$

<sup>1)</sup> Каждая такая функция соответствует состоянию, в котором  $l_z$  не имеет определенного значения, а может иметь, с равной вероятностью, значения  $\pm m$ .

Вычисление правой части равенства легко производится с помощью выражения (26,15) для оператора  $\hat{l}_-$ , согласно которому

$$\hat{l}_-[f(\theta)e^{im\phi}] = e^{i(m-1)\phi} \sin^{1-m}\theta \frac{d}{d\cos\theta} (f \sin^m\theta).$$

Повторное применение этой формулы дает

$$\hat{l}_-^{l-m} e^{il\phi} \Theta_{ll} = e^{im\phi} \sin^{-m}\theta \frac{d^{l-m}}{(d\cos\theta)^{l-m}} (\sin^l\theta \cdot \Theta_{ll}).$$

Наконец, используя эти соотношения и выражение (28,10) для  $\Theta_{ll}$ , получим формулу

$$\Theta_{lm}(\theta) = (-i)^l \sqrt{\frac{2l+1}{2} \frac{(l+m)!}{(l-m)!}} \frac{1}{2^l l! \sin^m\theta} \frac{d^{l-m}}{(d\cos\theta)^{l-m}} \sin^{2l}\theta, \quad (28,11)$$

совпадающую с (28,5).

## § 29. Матричные элементы векторов

Рассмотрим снова замкнутую систему частиц<sup>1)</sup>, и пусть  $f$  есть любая характеризующая ее скалярная физическая величина, а  $\hat{f}$  — соответствующий этой величине оператор. Всякий скаляр инвариантен по отношению к повороту системы координат. Поэтому скалярный оператор  $\hat{f}$  не меняется под влиянием операции поворота, т. е. коммутирует с оператором поворота. Но мы знаем, что оператор бесконечно малого поворота с точностью до постоянного множителя совпадает с оператором момента, так что

$$\{\hat{f}, \hat{L}\} = 0. \quad (29,1)$$

Из коммутативности  $\hat{f}$  с оператором момента следует, что матрица величины  $\hat{f}$  по отношению к переходам между состояниями с определенными значениями  $L$  и  $M$  диагональна по этим индексам. Более того, поскольку задание числа  $M$  определяет лишь ориентацию системы по отношению к координатным осям, а значение скалярной величины от этой ориентации вообще не зависит, то можно утверждать, что матричные элементы  $\langle n'L M | f | nLM \rangle$  не зависят от значения  $M$  (буквой  $n$  условно обозначена совокупность всех остальных, помимо  $L$  и  $M$ , квантовых чисел, определяющих состояние системы). Формальное доказательство этого

<sup>1)</sup> Все результаты этого параграфа справедливы и для частицы в центрально-симметричном поле (вообще всегда, когда имеет место сохранение полного момента системы).