

§ 110. Матричные элементы для аксиально-симметричных систем

Основой для вычисления матричных элементов величин, характеризующих системы типа симметричного волчка, служит выражение интеграла от произведения трех D -функций.

Для вывода этой формулы вернемся к разложению (106,11)

$$\Psi_{j_1 m_1} \Psi_{j_2 m_2} = \sum_j \langle jm | m_1 m_2 \rangle \Psi_{jm}, \quad m = m_1 + m_2$$

и преобразуем обе стороны равенства конечным поворотом системы координат. Каждая из Ψ -функций преобразуется согласно (58,7), так что получим

$$\sum_{m'_1 m'_2} D_{m'_1 m_1}^{(j_1)} D_{m'_2 m_2}^{(j_2)} \Psi_{j_1 m'_1} \Psi_{j_2 m'_2} = \sum_j \sum_{m'} \langle jm | m_1 m_2 \rangle D_{m' m}^{(j)} \Psi_{j m'}.$$

Выразив теперь функции Ψ_{jm} в правой стороне равенства в виде разложения (106,9) и сравнив коэффициенты при одинаковых произведениях $\Psi_{j_1 m_1} \Psi_{j_2 m_2}$, получим соотношения

$$D_{m'_1 m_1}^{(j_1)}(\omega) D_{m'_2 m_2}^{(j_2)}(\omega) = \sum_j \langle m'_1 m'_2 | jm' \rangle D_{m' m}^{(j)}(\omega) \langle m_1 m_2 | jm \rangle \quad (110,1)$$

(причем $m = m_1 + m_2$, $m' = m'_1 + m'_2$, а ω обозначает совокупность трех эйлеровых углов α, β, γ . Выраженная через $3j$ -символы, эта формула принимает вид

$$D_{m'_1 m_1}^{(j_1)}(\omega) D_{m'_2 m_2}^{(j_2)}(\omega) = \sum_j (2j+1) \begin{pmatrix} j_1 & j_2 & j \\ m'_1 & m'_2 & -m' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} j_1 & j_2 & j \\ m_1 & m_2 & -m \end{pmatrix} D_{-m', -m}^{(j)*}(\omega) \quad (110,2)$$

(здесь использовано также свойство D -функций (58,19)).

Умножив равенство (110,2) с обеих сторон на $D_{-m', -m}^{(j)}(\omega)$ и проинтегрировав его по $d\omega$ с помощью соотношения ортогональности (58,20), получим

$$\int D_{m'_1 m_1}^{(j_1)}(\omega) D_{m'_2 m_2}^{(j_2)}(\omega) D_{m'_3 m_3}^{(j_3)}(\omega) \frac{d\omega}{8\pi^2} = \begin{pmatrix} j_1 & j_2 & j_3 \\ m'_1 & m'_2 & m'_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} j_1 & j_2 & j_3 \\ m_1 & m_2 & m_3 \end{pmatrix} \quad (110,3)$$

(для большей симметрии здесь произведено очевидное изменение обозначений индексов). Это и есть искомая формула¹⁾.

Пусть f_{kq} — сферический тензор ранга k , характеризующий волчок в связанных с ним координатных осях $x'y'z' \equiv \xi\eta\zeta$

¹⁾ При целых значениях $j_1 = l_1, j_2 = l_2, j_3 = l_3$ и $m'_1 = m'_2 = m'_3 = 0$ функции $D_{0m}^{(j)}$ сводятся, согласно (58,25), к шаровым функциям, и формула (110,3) дает выражение для интеграла от произведения трех шаровых функций (107,14).

(ось ζ — по оси волчка); это может быть, например, тензор мультипольного электрического или магнитного момента. Пусть f_{kq} — компоненты того же тензора относительно неподвижных осей координат *хуз*. Связь между теми и другими определяется матрицей конечных вращений согласно

$$f_{kq} = \sum_{q'} D_{q'q}^{(k)}(\omega) f_{kq'}. \quad (110,4)$$

Волновые функции, описывающие вращение системы как целого, отличаются от *D*-функций лишь нормировкой:

$$\psi_{jm\mu} = i^j \sqrt{\frac{2j+1}{8\pi^2}} D_{\mu m}^{(j)}(\omega), \quad (110,5)$$

где j — полный момент системы; m — его проекция на неподвижную ось z ; μ — проекция на ось системы; фазовый множитель выбран так, чтобы при целочисленном j и $\mu = 0$ функция (110,5) переходила в собственную функцию свободного момента (ср. (103,8)). Вычисляя по этим функциям матричный элемент величины (110,4) с помощью формулы (110,3) (причем комплексно сопряженная *D*-функция выражается согласно (58,19)), получим

$$\begin{aligned} \langle j' \mu' m' | f_{kq} | j \mu m \rangle &= i^{j'-j} (-1)^{\mu'-m'} \sqrt{(2j+1)(2j'+1)} \times \\ &\times \begin{pmatrix} j' & k & j \\ -\mu' & q & \mu \end{pmatrix} \begin{pmatrix} j' & k & j \\ -m' & q & m \end{pmatrix} \langle \mu' | f_{kq'} | \mu \rangle \end{aligned} \quad (110,6)$$

(причем $q' = \mu' - \mu$, $q = m' - m$).

Эта формула решает поставленную задачу. Она определяет зависимость матричных элементов от моментов j , j' и их проекций m , m' . Что касается зависимости от квантовых чисел μ , μ' , то она остается, разумеется, неопределенной: значения этих чисел зависят от «внутренних» состояний системы, между которыми берется «внутренний» матричный элемент $\langle \mu' | f_{kq'} | \mu \rangle$.

Зависимость матричных элементов (110,6) от чисел m , m' , естественно, такая же, как для всякой системы с заданным полным моментом. Отделив эту зависимость введением приведенных матричных элементов согласно (107,6), получим для последних выражение

$$\begin{aligned} \langle j' \mu' | f_k | j \mu \rangle &= i^{j'-j-k} (-1)^{j_{\max}-\mu'} \sqrt{(2j+1)(2j'+1)} \times \\ &\times \begin{pmatrix} j' & k & j \\ -\mu' & q' & \mu \end{pmatrix} \langle \mu' | f_{kq'} | \mu \rangle. \end{aligned} \quad (110,7)$$

Квадрат модуля матричного элемента (110,6), просуммированный по всем значениям конечного числа m' (и по $q = m' - m$)

при заданном m , не зависит от значения m и равен, по общему правилу (107,11):

$$\sum_{qm'} |\langle j' \mu' m' | f_{kq} | j \mu m \rangle|^2 = \frac{1}{2j+1} |\langle j' \mu' \| f_k \| j \mu \rangle|^2 = \\ = (2j'+1) \begin{pmatrix} j' & k & j \\ -\mu' & q & \mu \end{pmatrix}^2 |\langle \mu' | f_{kq} | \mu \rangle|^2. \quad (110,8)$$

Соотношения эрмитовости (107,9) для приведенных матричных элементов в координатах xyz (110,7), как и следовало, накладываются в согласии с соотношениями (107,8)

$$\langle \mu' | f_{kq} | \mu \rangle = (-1)^{k-q} \langle \mu | f_{k, -q} | \mu' \rangle^*$$

для матричных элементов в координатах $\xi\eta\zeta$.

Вращение таких аксиально-симметричных систем, как двухатомная молекула (или аксиальное ядро), описывается всего двумя углами ($\alpha \equiv \varphi$, $\beta \equiv \theta$), определяющими направление оси системы. Вращательная волновая функция отличается в этом случае от (110,5) отсутствием множителя $e^{i\mu\gamma}/\sqrt{2\pi}$ (ср. примечание на стр. 376). Это изменение, однако, не отражается на матричных элементах: поскольку зависимость функций $D_{m'm}^{(l)}$ (α , β , γ) от γ сводится к множителю $e^{im'\gamma}$, то формулу (110,3) можно переписать в виде

$$\delta_{m'0} \int D_{m'_1 m_1}^{(l_1)}(\alpha, \beta, 0) D_{m'_2 m_2}^{(l_2)}(\alpha, \beta, 0) D_{m'_3 m_3}^{(l_3)}(\alpha, \beta, 0) \frac{\sin \alpha \, d\alpha \, d\beta}{4\pi} = \\ = \begin{pmatrix} l_1 & l_2 & l_3 \\ m_1 & m_2 & m_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} l_1 & l_2 & l_3 \\ m'_1 & m'_2 & m'_3 \end{pmatrix}$$

(где $m' = m'_1 + m'_2 + m'_3$) и результат вычисления интеграла не меняется. При этом правило отбора по проекции момента на ось системы соблюдается в прежнем виде ($\mu' - \mu = q'$), возникая (как следствие симметрии молекулы относительно оси ζ) в результате ортогональности электронных волновых функций. В формулах (110,6), (110,7) под $\langle \mu' | f_{kq} | \mu \rangle$ надо понимать теперь матричные элементы по отношению к электронным состояниям при неподвижных ядрах.