

также мнимая величина:

$$\varepsilon_1 = j \frac{\rho_1 c_1 / \cos \theta_1}{\rho c / |\cos \theta|} = j |\varepsilon_1|,$$

или

$$\varepsilon_1 = j \frac{z_1}{|z|} = j |\varepsilon_1|,$$

где $|\cos \theta_1| = \sqrt{\left(\frac{c_1}{c}\right)^2 \sin^2 \theta - 1}$.

В этом случае коэффициент отражения является комплексной величиной:

$$r = \frac{j |\varepsilon_1| \beta^2 + |\varepsilon_1| \alpha^2 - 1}{j |\varepsilon_1| \beta^2 + |\varepsilon_1| \alpha^2 + 1} = \sqrt{\frac{\varepsilon_1^2 \beta^4 + (\varepsilon_1 \alpha^2 - 1)^2}{\varepsilon_1^2 \beta^4 + (\varepsilon_1 \alpha^2 + 1)^2}} e^{-j\varphi}. \quad (\text{IX.4.19})$$

Здесь $\beta = \cos 2\theta_\tau$; $\alpha = \sin 2\theta_\tau$; $\varphi = \arctg \frac{|\varepsilon_1| \beta^2}{|\varepsilon_1| \alpha^2 - 1} - \arctg \frac{|\varepsilon_1| \beta^2}{|\varepsilon_1| \alpha^2 + 1}$.

На рис. IX.4.2 показаны графики зависимостей амплитуды 1 и фазы 2 коэффициента отражения на границе вода — алюминий от угла падения. Графики построены согласно (IX.4.19); кружками обозначены экспериментальные данные. На кривых видны особенности при 13° и 29° . Первый угол совпадает с $\arcsin(c/c_1)$, второй — с $\arcsin(c/c_\tau)$.

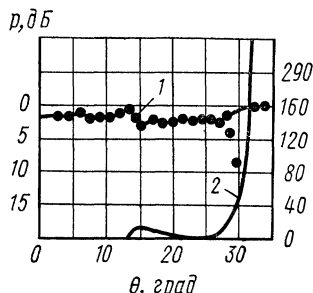


Рис. IX.4.2

§ IX.5. ПОВЕРХНОСТНЫЕ ВОЛНЫ

Волны, распространяющиеся вдоль границы раздела двух различных сред, нашли широкое применение в науке и технике. Распространение электромагнитной волны вдоль металлического проводника является примером волн такого типа. Электромагнитная волна низкой частоты распространяется вдоль поверхности земли, чем и обусловлена возможность дальнейшей связи на низких частотах. Хорошая радиосвязь на средних частотах обеспечивается волноводными свойствами ионизированного слоя атмосферы. Не меньшее значение имеет распространение упругих волн вдоль граничных поверхностей упругих тел. В частности, поверхностные упругие волны все чаще находят применение в ультразвуковой дефектоскопии.

Познакомимся с классическим методом изучения поверхностных волн. Рассмотрим следующую двумерную задачу: найти условия распространения вдоль свободной плоской поверхности упругого полупространства волн малой амплитуды.

Для решения задачи расположим прямоугольную систему координат так, чтобы ось X совпала с направлением внешней нормали к поверхности.

Известно, что для малых колебаний в упругой среде процессы подчиняются волновому уравнению типа

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - c^2 \Delta u = 0. \quad (\text{IX.5.1})$$

В соответствии с поставленной задачей будем искать решение уравнения (IX.5.1) в виде плоской волны, распространяющейся вдоль оси X с фазовой скоростью c_R :

$$\mathbf{u} = \mathbf{f}(z) e^{j(\omega t - kx)}, \quad (\text{IX.5.2})$$

где k — некоторая функция от c_R .

Задача состоит в отыскании функции $\mathbf{f}(z)$ и зависимости фазовой скорости от частоты и материальных констант среды при условии, что смещение (IX.5.2) удовлетворяет волновому уравнению (IX.5.1), граничным дополнительным условиям для компонент смещения. (Граничные и дополнительные условия сформулируем по ходу решения задачи.)

Подставив предполагаемое решение (IX.5.2) в волновое уравнение, получим уравнение для функции $f(z)$:

$$\frac{d^2 f}{dz^2} = \left(k^2 - \frac{\omega^2}{c^2} \right) \mathbf{f}. \quad (\text{IX.5.3})$$

В данном случае определяем волну, распространяющуюся только в направлении X , поэтому искомая функция $f(z)$ не должна быть периодической относительно координаты z . Следовательно, волновое число искомой поверхностной волны должно удовлетворять неравенству

$$k^2 - \frac{\omega^2}{c^2} > 0. \quad (\text{IX.5.4})$$

В этом случае зависимость $\mathbf{f}(z)$ определяется экспоненциальной функцией $e^{\pm \delta z}$ ($\delta = \sqrt{k^2 - \omega^2/c^2}$). Искомое смещение частиц среды имеет вид

$$\mathbf{u} = \mathbf{u}_0 e^{j(\omega t - kx)} e^{\pm \delta z}. \quad (\text{IX.5.5})$$

Из двух знаков выберем тот, который обеспечивает убывание функции $u_0 e^{\delta z}$ до нуля при неограниченном отрицательном значении z , т. е. знак плюс (+):

$$\mathbf{u} = \mathbf{u}_0 e^{\delta z} e^{j(\omega t - kx)} \quad (z < 0). \quad (\text{IX.5.6})$$

Известно, что вектор смещения в изотропном твердом теле может быть представлен в виде суммы деформаций сдвига \mathbf{u}_τ и растяжения \mathbf{u}_l :

$$\mathbf{u} = \mathbf{u}_l + \mathbf{u}_\tau = \nabla \varphi + [\nabla \mathbf{A}],$$

причем каждое из смещений \mathbf{u}_l и \mathbf{u}_τ подчиняется волновому уравнению типа (IX.5.1). Отличие этих волновых уравнений друг от друга состоит лишь в том, что в уравнениях для смещений \mathbf{u}_l фазовая скорость $c = c_l = \sqrt{(2\mu + \lambda)/\rho}$, а в уравнениях для \mathbf{u}_τ она равна $c = c_\tau = \sqrt{\mu/\rho}$. Таким образом, для граничной волны закон смещения можно записать в виде

$$\mathbf{u} = (\mathbf{u}_{0l} e^{\delta_l z} + \mathbf{u}_{0\tau} e^{\delta_\tau z}) e^{j(\omega t - kx)} \quad (z < 0), \quad (\text{IX.5.7})$$

где $\delta_l = \sqrt{k^2 - \omega^2/c_l^2}$; $\delta_\tau = \sqrt{k^2 - \omega^2/c_\tau^2}$.

В решении (IX.5.7) остается все еще неизвестной связь волнового числа k поверхностной волны с волновыми числами продольной и

поперечной волн. Кроме того, не определены соотношения между компонентами амплитуд смещений \mathbf{u}_{0l} и $\mathbf{u}_{0\tau}$. Для дальнейшего развития решения задачи обратимся к граничным условиям на свободной поверхности

$$\sigma_{ik}n_k = 0 \quad (i = 1, 2, 3; k = 1, 2, 3) \quad (\text{IX.5.8})$$

и к условиям, определяющим свойства сдвиговой и продольной составляющих смещения:

$$\operatorname{div} \mathbf{u}_\tau = 0, \operatorname{rot} \mathbf{u}_l = 0. \quad (\text{IX.5.9})$$

Условия (IX.5.8) для данной задачи при $z=0$ представляются в виде

$$\sigma_{xz} = \sigma_{yz} = \sigma_{zz} = 0, \quad (\text{IX.5.10})$$

где

$$\begin{aligned} \sigma_{xz} &= 2\mu u_{xz} = \mu \left(\frac{\partial u_x}{\partial z} + \frac{\partial u_z}{\partial x} \right), \\ \sigma_{yz} &= 2\mu u_{yz} = \mu \left(\frac{\partial u_y}{\partial z} + \frac{\partial u_z}{\partial y} \right), \end{aligned} \quad (\text{IX.5.11})$$

$$\sigma_{zz} = \lambda (u_{xx} + u_{yy} + u_{zz}) = \lambda \left(\frac{\partial u_x}{\partial x} + \frac{\partial u_y}{\partial y} + \frac{\partial u_z}{\partial z} \right).$$

Так как функция (IX.5.7) не зависит от координаты y , то $du_z/du_y = du_x/du_y = 0$ и согласно (IX.5.10) $du_y/dz = 0$, т. е. смещение, перпендикулярное направлению распространения, не зависит от глубины z . Из физических соображений следует, что $u_y = 0$ при $z \rightarrow \infty$, поэтому она равна нулю для всех значений z .

Таким образом, в поверхностной волне не существует смещения, которое было бы перпендикулярно нормали поверхности и направлению распространения волны: $u_y = 0$. Следовательно, граничные условия (IX.5.10) при $z=0$ сводятся к уравнениям

$$\frac{\partial u_x}{\partial z} + \frac{\partial u_z}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial u_x}{\partial x} + \frac{\partial u_z}{\partial z} = 0, \quad (\text{IX.5.12})$$

а условия (IX.5.9) сводятся к уравнениям

$$\begin{aligned} \frac{\partial u_{\tau x}}{\partial x} + \frac{\partial u_{\tau z}}{\partial z} &= 0, \quad \frac{\partial u_{lz}}{\partial y} - \frac{\partial u_{ly}}{\partial z} = 0, \\ \frac{\partial u_{lx}}{\partial z} - \frac{\partial u_{lz}}{\partial x} &= 0, \quad \frac{\partial u_{ly}}{\partial x} - \frac{\partial u_{lx}}{\partial y} = 0. \end{aligned}$$

Учитывая, что смещение u не зависит от y , получаем:

$$\frac{\partial u_{\tau x}}{\partial x} + \frac{\partial u_{\tau z}}{\partial z} = 0, \quad \frac{\partial u_{lx}}{\partial z} - \frac{\partial u_{lz}}{\partial x} = 0. \quad (\text{IX.5.13})$$

Подставив компоненты смещения u_l и u_τ из (IX.5.7) в уравнения (IX.5.12) и (IX.5.13), получим однородную систему алгебраических уравнений:

$$\begin{aligned} (\delta_l - jk) A_1 + (\delta_\tau - jk) A_2 &= 0, \\ -jk A_1 - jk A_2 + \delta_l A_3 + \delta_\tau A_4 &= 0, \\ A_2 + A_4 &= 0, \quad \delta_l A_1 + jk A_3 = 0, \end{aligned} \quad (\text{IX.5.14})$$

где $A_1 = u_{0lx}$; $A_2 = u_{0\tau x}$; $A_3 = u_{0lz}$; $A_4 = u_{0\tau z}$, с главным детерминантом

$$\Delta = \begin{vmatrix} \delta_l - jk & \delta_\tau - jk & 0 & 0 \\ -jk & -jk & \delta_l & \delta_\tau \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ \delta_l & 0 & jk & 0 \end{vmatrix}.$$

Приравнявая определитель системы (IX.5.14) Δ к нулю и обозначая $c_R/c_\tau = \omega/c_\tau k = \zeta$, получаем дисперсионное уравнение

$$\zeta^6 - 8\zeta^4 + 8\zeta^2 \left(3 - 2\frac{c_\tau^2}{c_l^2}\right) - 16 \left(1 - \frac{c_\tau^2}{c_l^2}\right) = 0. \quad (\text{IX.5.15})$$

Отсюда следует, что число ζ зависит только от отношения c_τ^2/c_l^2 , которое является функцией коэффициента Пуассона: $c_\tau^2/c_l^2 = (1 - 2\sigma)/[2(1 - \sigma)] < 1$.

Из физических соображений величина ζ должна быть вещественной и положительной, причем $k^2 - \omega^2/c_l^2 > 1$, т. е. $\omega^2/(k^2 c_l^2) = \zeta^2 < 1$.

Исследование уравнения (IX.5.15) показывает, что оно имеет только один корень, удовлетворяющий указанным требованиям, так что для каждого отношения c_τ/c_l получается только одно вещественное значение ζ .

Скорость распространения поверхностной волны пропорциональна числу ζ .

$$c_R = \zeta c_\tau.$$

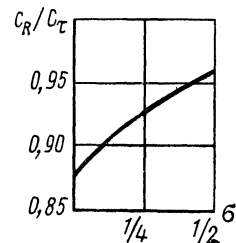


Рис. IX.5.1

Зависимость ζ отношения скорости волн Рэлея c_R к скорости сдвиговой волны c_τ в твердом теле от коэффициента Пуассона σ изображена на рис. IX.5.1. По найденному параметру ζ можно найти волновое число. Поскольку корень

ζ_R дисперсионного уравнения не зависит от частоты, произведение $\zeta_R c_\tau$ также не зависит от частоты и является скоростью волны Рэлея $c_R = \zeta_R c_\tau$, где ζ_R определяется из приведенного графика или может быть вычислено по приближенной формуле

$$\zeta_R = \frac{0,874 + 1,12\sigma}{1 + \sigma}. \quad (\text{IX.5.16})$$

При изменении σ от 0 до $1/2$ значения ζ изменяются от 0,87 до 0,955.

§ IX.6. НОРМАЛЬНЫЕ ВОЛНЫ В ПЛАСТИНАХ

Нормальные волны распространяются в протяженных упругих телах, ограниченных свободными поверхностями, причем направление волнового вектора этих волн перпендикулярно нормали свободной поверхности.

Рассмотрим общую схему решения задачи о распространении нормальных волн.