

Величины dt и dl^2 , определяемые формулами (4.12) и (4.13), мы назвали физическими, так как они не зависят от выбора системы координат в данной инерциальной системе отсчета, поскольку они инвариантны относительно преобразований (4.16) и (4.17).

§ 5. Инвариантность уравнений Максвелла—Лоренца и закон преобразования электромагнитного поля

Выше мы выяснили, что электродинамика открыла нам единство пространства и времени и установила, что геометрия пространства-времени псевдоевклидова, а ее метрический тензор в галилеевых координатах равен

$$g_{00} = 1; g_{11} = -1; g_{22} = -1; g_{33} = -1; g_{ik} = 0, \text{ если } i \neq k. \quad (5.1)$$

Преобразования координат, которые оставляют метрические коэффициенты неизменными, называют движением метрики. Все движения этой метрики образуют группу. Преобразования координат, которые оставляют метрику форм-инвариантной, будут лоренцевыми преобразованиями:

$$x'^i = a_k^i x^k; \quad i, k = 0, 1, 2, 3.$$

Возьмем дифференциал от левой и правой частей:

$$dx'^i = a_k^i dx^k. \quad (5.2)$$

Здесь и всегда по повторяющимся индексам проводится суммирование. Систему функций, преобразующихся как дифференциал, называют контравариантным четырехмерным вектором (4-вектором):

$$A'^i = \frac{\partial x'^i}{\partial x^k} A^k. \quad (5.3)$$

Введем понятие ковариантного вектора. Напомню, что самым простым объектом является поле скаляра, которое в любой системе координат определяется одной функцией и преобразуется следующим образом:

$$\Psi'(x') = \Psi(x(x')).$$

Градиент скалярной функции преобразуется по закону

$$\frac{\partial \Psi'(x')}{\partial x'^i} = \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \frac{\partial \Psi(x)}{\partial x^k}.$$

Систему функций, преобразующихся как градиент скалярной функции, называют ковариантным вектором

$$A'_i = \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} A_k. \quad (5.4)$$

Произведение ковариантного вектора на контравариантный является инвариантом относительно преобразований координат

$$A'_i B'^i = \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \frac{\partial x'^i}{\partial x^l} A_k B^l = A_k B^k.$$

Между ковариантным и контравариантным векторами имеется следующая связь:

$$A_i = g_{ik} A^k; \quad A^i = g^{ik} A_k. \quad (5.5)$$

Отсюда следует

$$g_{ik} g^{kl} = \delta_k^l; \quad \delta_k^l = 1 \text{ при } l = k, \quad \delta_k^l = 0 \text{ при } l \neq k. \quad (5.6)$$

Введем понятие тензора второго ранга как простое обобщение вектора. Контравариантный тензор второго ранга

$$A'^{ik} = \frac{\partial x'^i}{\partial x^l} \frac{\partial x'^k}{\partial x^m} A_{lm}. \quad (5.7)$$

Ковариантный тензор второго ранга

$$A'_{lk} = \frac{\partial x^l}{\partial x'^i} \frac{\partial x^m}{\partial x'^k} A_{im}. \quad (5.8)$$

Смешанный тензор второго ранга

$$A'_k = \frac{\partial x'^i}{\partial x^l} \frac{\partial x^m}{\partial x'^k} A_{lm}. \quad (5.9)$$

Поскольку мы рассматриваем лишь линейные преобразования, то легко показать, что

$$\frac{\partial A'_j}{\partial x'^j} = \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \frac{\partial x^l}{\partial x'^j} \frac{\partial A_k}{\partial x^l}. \quad (5.10)$$

Отсюда следует, что производная от ковариантного вектора является ковариантным тензором второго ранга. Подъем и опускание индексов у тензора также осущест-

вляется с помощью метрического тензора. Покажем теперь, что уравнения Максвелла—Лоренца имеют одинаковый вид во всех системах координат, где метрические коэффициенты

$$g_{00} = 1; \quad g_{11} = -1; \quad g_{22} = -1; \quad g_{33} = -1; \quad g_{ik} = 0; \\ \text{если } i \neq k, \quad (5.11)$$

остаются неизменными. Это означает, что уравнения Максвелла—Лоренца инвариантны относительно группы движения метрики.

Для того чтобы все это установить, необходимо просто записать уравнения Максвелла—Лоренца через векторы и тензоры четырехмерного пространства-времени. Но, прежде чем к этому приступить, выразим поля \mathbf{E} и \mathbf{H} через скалярный и векторный потенциалы Φ и \mathbf{A} :

$$\mathbf{H} = \operatorname{rot} \mathbf{A}; \quad \mathbf{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} - \operatorname{grad} \Phi. \quad (5.12)$$

Тогда для потенциалов \mathbf{A} и Φ будем иметь следующие уравнения:

$$\square \mathbf{A} = -\frac{4\pi}{c} \mathbf{j}; \quad \square \Phi = -4\pi\rho; \quad \frac{1}{c} \frac{\partial \Phi}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{A} = 0. \quad (5.13)$$

Из этих уравнений следует закон сохранения заряда

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div} \mathbf{j} = 0. \quad (5.14)$$

Для того чтобы это уравнение было инвариантным относительно преобразований Лоренца, необходимо, чтобы плотность заряда ρ и ток \mathbf{j} являлись компонентами четырехмерного контравариантного вектора S^i :

$$S^i = (c\rho, \mathbf{j}). \quad (5.15)$$

Тогда уравнение непрерывности запишем в виде

$$\frac{\partial S^i}{\partial x^i} = 0. \quad (5.16)$$

Таким образом, плотность заряда преобразуется так же, как время, а ток \mathbf{j} как вектор \mathbf{R} . Учитывая выражение (5.15) для тока S^i , уравнения для векторного \mathbf{A} и ска-

лярного Φ потенциалов запишем в виде

$$\square \mathbf{A} = -\frac{4\pi}{c} \mathbf{S},$$

$$\square \Phi = -\frac{4\pi}{c} S^0.$$

Для того чтобы эти уравнения не изменялись при преобразованиях Лоренца, необходимо, чтобы скалярный Φ и векторный \mathbf{A} потенциалы являлись компонентами четырехмерного контравариантного вектора A^i

$$A^i = (\Phi, \mathbf{A}). \quad (5.17)$$

Тогда уравнение для вектора A^i принимает вид

$$\square A^i = -\frac{4\pi}{c} S^i. \quad (5.18)$$

Поскольку $A_i = g_{ik} A^k$, имеем

$$A_i = (\Phi, -A_x, -A_y, -A_z) = (\Phi, -\mathbf{A}). \quad (5.19)$$

Введем антисимметричный тензор

$$F_{ik} = \frac{\partial A_k}{\partial x^i} - \frac{\partial A_i}{\partial x^k}. \quad (5.20)$$

Тогда всегда

$$\frac{\partial F_{ik}}{\partial x^l} + \frac{\partial F_{kl}}{\partial x^i} + \frac{\partial F_{li}}{\partial x^k} = 0. \quad (5.21)$$

Поскольку

$$\begin{aligned} -H_x &= F_{23}; & -H_y &= F_{31}; & -H_z &= F_{12}; \\ -E_x &= F_{10}; & -E_y &= F_{20}; & -E_z &= F_{30}, \end{aligned} \quad (5.22)$$

легко убедиться, что написанная выше система уравнений объединяет пару уравнений Максвелла

$$\text{rot } \mathbf{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial t}; \quad \text{div } \mathbf{H} = 0.$$

Введем 4-вектор

$$d^i = \frac{\partial F^{ik}}{\partial x^k}, \quad (5.23)$$

где тензор F^{ik} связан с компонентами полей \mathbf{E} и \mathbf{H} следующей зависимостью:

$$\begin{aligned} -H_x &= F^{23}; & -H_y &= F^{31}; & -H_z &= F^{12}; \\ E_x &= F^{10}; & E_y &= F^{20}; & E_z &= F^{30}. \end{aligned}$$

Чтобы эта система уравнений совпадала со второй парой уравнений Максвелла

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} = \frac{4\pi}{c} \mathbf{j} + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}; \quad \operatorname{div} \mathbf{E} = 4\pi\rho,$$

необходимо считать, что

$$d^0 = -\frac{4\pi}{c} S^0; \quad d^v = -\frac{4\pi}{c} S^v,$$

где $v = 1, 2, 3$.

Таким образом, вся система уравнений Максвелла — Лоренца записывается в тензорной форме в четырехмерном пространстве-времени:

$$\begin{aligned} \frac{\partial F^{ik}}{\partial x^k} &= -\frac{4\pi}{c} S^i; \quad \frac{\partial F_{ik}}{\partial x^l} + \frac{\partial F_{kl}}{\partial x^i} + \frac{\partial F_{li}}{\partial x^k} = 0; \\ \frac{\partial S^i}{\partial x^i} &= 0; \quad F_{ik} = \frac{\partial A_k}{\partial x^i} - \frac{\partial A_i}{\partial x^k}. \end{aligned} \quad (5.24)$$

Напишем теперь формулы преобразования для различных физических величин при переходе от одной инерциальной системы отсчета к другой в галилеевых координатах. Для простоты мы будем считать, что система ' K' ' движется относительно системы отсчета K с постоянной скоростью V вдоль оси X . Закон преобразования контравариантного вектора A^i аналогичен закону преобразования координатного вектора $x^i = (ct, X, Y, Z)$

$$\begin{aligned} A'^0 &= \gamma \left(A^0 - \frac{V}{c} A^1 \right); \quad A'^1 = \gamma \left(A^1 - \frac{V}{c} A^0 \right); \\ A'^2 &= A^2; \quad A'^3 = A^3. \end{aligned} \quad (5.25)$$

Используя эти формулы, мы найдем закон преобразования заряда и тока:

$$\begin{aligned} \rho' &= \rho \gamma \left(1 - \frac{V v_x}{c^2} \right); \quad \rho' v'_x = \rho v_x - V; \\ \rho' v'_y &= \rho v_y; \quad \rho' v'_z = \rho v_z. \end{aligned} \quad (5.26)$$

Впервые эти формулы были получены Пуанкаре. Подставляя ρ' из первой формулы в остальные, получим закон преобразования скоростей:

$$v'_x = \frac{v_x - V}{1 - \frac{V v_x}{c^2}}; \quad v'_y = \gamma^{-1} \frac{v_y}{1 - \frac{V v_x}{c^2}}; \quad v'_z = \gamma^{-1} \frac{v_z}{1 - \frac{V v_x}{c^2}}. \quad (5.27)$$

Так как $A^i = (\Phi, \mathbf{A})$, то для скалярного и векторного потенциалов будут следующие формулы:

$$\begin{aligned}\Phi' &= \gamma \left(\Phi - \frac{V}{c} A_x \right); & A'_x &= \gamma \left(A_x - \frac{V}{c} \Phi \right); \\ A'_y &= A_y; & A'_z &= A_z.\end{aligned}\quad (5.28)$$

Эти формулы также были получены впервые Пуанкаре.

Закон преобразования компонент антисимметричного тензора F^{ik} совпадает с формулами преобразования тензора, построенного из векторов B^i и C^k :

$$B^i C^k - C^i B^k.$$

Поскольку формулы для преобразования векторов нам известны, легко получить формулы и для преобразования компонент антисимметричного тензора F^{ik} :

$$F'^{12} = \gamma \left(F^{12} - \frac{V}{c} F^{02} \right); \quad F'^{02} = \gamma \left(F^{02} - \frac{V}{c} F^{12} \right).$$

Аналогично

$$F'^{13} = \gamma \left(F^{13} - \frac{V}{c} F^{03} \right); \quad F'^{03} = \gamma \left(F^{03} - \frac{V}{c} F^{13} \right). \quad (5.29)$$

Две другие компоненты остаются без изменения:

$$F'^{01} = F^{01}; \quad F'^{23} = F^{23}.$$

Вспоминая связь между компонентами тензора F^{ik} и компонентами электрического и магнитного полей, из этих формул найдем закон преобразования для компонент электрического поля

$$\begin{aligned}E'_x &= E_x; & E'_y &= \gamma \left(E_y - \frac{V}{c} H_z \right); \\ E'_z &= \gamma \left(E_z + \frac{V}{c} H_y \right)\end{aligned}\quad (5.30)$$

и для компонент магнитного поля

$$\begin{aligned}H'_x &= H_x; & H'_y &= \gamma \left(H_y + \frac{V}{c} E_z \right); \\ H'_z &= \gamma \left(H_z - \frac{V}{c} E_y \right).\end{aligned}\quad (5.31)$$

Эти формулы впервые были открыты Лоренцем, однако он не установил их группового характера. Это впервые сделал Пуанкаре.

Из формул преобразования для электрического и магнитного полей следует, что если, например, в системе отсчета K' магнитное поле равно нулю, то в другой системе отсчета оно уже отлично от нуля и равно

$$H_y = -\frac{V}{c} E_z; \quad H_z = \frac{V}{c} E_y \text{ или } \mathbf{H} = \frac{1}{c} [\mathbf{V} \mathbf{E}]. \quad (5.32)$$

Аналогично, если электрическое поле равно нулю в системе K' , то в системе K оно отлично от нуля и равно

$$\mathbf{E} = -\frac{1}{c} [\mathbf{V} \mathbf{H}]. \quad (5.33)$$

Из компонент поля можно построить две комбинации, инвариантные относительно преобразований Лоренца

$$E^2 - H^2 = \frac{1}{2} F_{ik} F^{ik}; \quad \mathbf{E} \mathbf{H} = \frac{1}{4} F_{ik}^* F^{ik}, \quad (5.34)$$

где $F^{*ik} = \frac{1}{2} \epsilon^{iklm} F_{lm}$; $\epsilon^{iklm} = -\epsilon^{kilm} = \epsilon^{klmi} = -\epsilon^{klim}$; $\epsilon^{0123} = 1$ (ϵ^{iklm} — тензор Леви-Чивита). Эти инварианты электромагнитного поля впервые открыл Пуанкаре. Отсюда, в частности, следует, что если в системе K поля \mathbf{E} и \mathbf{H} перпендикулярны друг другу, но не равны, то всегда можно найти такую систему отсчета, в которой поле будет чисто электрическим или чисто магнитным в зависимости от знака первого инварианта. Поля \mathbf{E} и \mathbf{H} , взаимно перпендикулярные в одной системе отсчета, остаются таковыми в любой другой системе отсчета.

Получим теперь для 4-вектора тока другое выражение. Рассмотрим инвариант

$$S_i S^i = c^2 \rho^2 \left(1 - \frac{V^2}{c^2} \right). \quad (5.35)$$

Обозначим через ρ_0 плотность заряда в системе отсчета, где заряд поконится, тогда

$$c^2 \rho^2 \left(1 - \frac{V^2}{c^2} \right) = c^2 \rho_0^2.$$

Отсюда имеем

$$\rho = \gamma \rho_0. \quad (5.36)$$

Введем вектор скорости

$$U^i = (c\gamma, \gamma \mathbf{v}); \quad U_i U^i = c^2, \quad (5.37)$$

компоненты которого преобразуются так же, как время и координаты. Такую величину впервые ввел Пуанкаре. Уравнение сохранения заряда можно теперь записать в виде

$$\frac{\partial(\rho_0 U^i)}{\partial x^i} = 0. \quad (5.38)$$

Теперь найдем закон преобразования силы при переходе от одной инерциальной системы отсчета к другой. Выражение для силы Лоренца, отнесенной к единице объема, в системе отсчета K имеет вид

$$\mathbf{F} = \rho \mathbf{E} + \rho \frac{1}{c} [\mathbf{u}, \mathbf{H}]. \quad (5.39)$$

Тогда в системе отсчета K' мы должны иметь аналогичное выражение

$$\mathbf{F}' = \rho' \mathbf{E}' + \rho' \frac{1}{c} [\mathbf{u}', \mathbf{H}']. \quad (5.40)$$

Выражая штрихованные переменные через нештрихованные, получим закон преобразования для силы

$$\begin{aligned} F'_x &= \gamma \left(F_x - \frac{V}{c} F \right); \\ F'_y &= F_y; \quad F'_z = F_z; \\ F' &= \gamma \left(F - \frac{V}{c} F_x \right). \end{aligned} \quad (5.41)$$

Здесь мы обозначили через F выражение

$$F = \frac{1}{c} (\mathbf{u} \cdot \mathbf{F}). \quad (5.42)$$

Эти формулы были впервые найдены Пуанкаре. Мы видим из них, что трехмерный скаляр F и вектор \mathbf{F} преобразуются так же, как компоненты (X^0, \mathbf{X}) . Установим теперь закон преобразования силы, отнесенной к единице заряда

$$\mathbf{f} = \mathbf{E} + \frac{1}{c} [\mathbf{u} \mathbf{H}]; \quad \mathbf{f} = \frac{\mathbf{F}}{\rho}. \quad (5.43)$$

Используя формулы (5.41) и (5.42), найдем

$$\begin{aligned} f'_x &= \gamma \frac{\rho}{\rho'} \left(f_x - \frac{V}{c} f \right); \quad f' = \gamma \frac{\rho}{\rho'} \left(f - \frac{V}{c} f_x \right); \\ f'_y &= \frac{\rho}{\rho'} f_y; \quad f'_z = \frac{\rho}{\rho'} f_z, \end{aligned} \quad (5.44)$$

где $f = \frac{1}{c} (\mathbf{u}\mathbf{f})$. Из ранее приведенной формулы (5.26) для преобразования плотности имеем

$$\frac{\rho}{\rho'} = \frac{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}}{1 - \frac{u_x V}{c^2}}. \quad (5.45)$$

Для дальнейшего нам необходимо ввести относительную скорость и воспользоваться формулой (3.15). Однако эту формулу легко получить, если воспользоваться понятием 4-вектора скорости. Возьмем два тела, и пусть вектор скорости каждого из них в некоторой инерциальной системе отсчета K имеет компоненты

$$U_1 = (c\gamma_1, \mathbf{V}_1\gamma_1); \quad U_2 = (c\gamma_2, \mathbf{V}_2\gamma_2).$$

Тогда в системе K' , в которой первое тело покоится, имеем

$$U_1 = (c, 0); \quad U_2 = (c\gamma, \mathbf{V}\gamma).$$

Поскольку величина

$$U_{1i}U_2^i$$

является инвариантом, то, вычисляя ее в системах K и K' , имеем

$$1 - \frac{V^2}{c^2} = \frac{(1 - V_1^2/c^2)(1 - V_2^2/c^2)}{\left(1 - \frac{\mathbf{V}_1 \mathbf{V}_2}{c^2}\right)^2},$$

откуда

$$V^2 = \frac{(\mathbf{V}_1 - \mathbf{V}_2)^2 - [\mathbf{V}_1 \mathbf{V}_2]^2/c^2}{\left(1 - \frac{\mathbf{V}_1 \mathbf{V}_2}{c^2}\right)^2}.$$

Применяя предыдущую форму для нашего случая, имеем для скорости u'^2 в системе отсчета K' следующее выражение:

$$\sqrt{1 - \frac{u'^2}{c^2}} = \frac{\sqrt{1 - V^2/c^2} \sqrt{1 - u^2/c^2}}{1 - \frac{u_x V}{c^2}}. \quad (5.46)$$

Используя его, получим

$$\frac{\rho}{\rho'} = \frac{\sqrt{1 - u'^2/c^2}}{\sqrt{1 - u^2/c^2}}. \quad (5.47)$$

Подставляя это выражение в формулы преобразования (5.44) и вводя обозначения

$$\mathfrak{R} = \frac{\mathbf{f}}{\sqrt{1 - u^2/c^2}}; \quad \mathfrak{M} = \frac{\mathbf{f}}{\sqrt{1 - u^2/c^2}}, \quad (5.48)$$

найдем

$$\begin{aligned} \mathfrak{R}'_x &= \gamma \left(\mathfrak{R}_x - \frac{V}{c} \mathfrak{M} \right); \quad \mathfrak{R}' = \gamma \left(\mathfrak{R} - \frac{V}{c} \mathfrak{R}_x \right); \\ \mathfrak{R}'_y &= \mathfrak{R}_y; \quad \mathfrak{R}'_z = \mathfrak{R}_z. \end{aligned} \quad (5.49)$$

Мы видим, что геометрический объект $\{\mathfrak{R}, \mathfrak{M}\}$ преобразуется так же, как $\{x^0, \mathbf{x}\}$. Такую величину впервые ввел Пуанкаре. Ее обычно называют 4-вектором силы

$$\mathfrak{M}^i = (\mathfrak{R}, \mathfrak{M}). \quad (5.50)$$

Запишем теперь силу Лоренца в четырехмерном виде. Легко убедиться, что

$$F^i = \frac{1}{c} F^{ik} S_k. \quad (5.51)$$

Отсюда непосредственно следует, если учесть формулы (5.15) и (5.23), что

$$\mathbf{F} = \rho \mathbf{E} + \frac{\rho}{c} [\mathbf{u} \mathbf{H}]; \quad F^0 = \frac{1}{c} (\mathbf{u} \mathbf{F}).$$

Аналогично для 4-вектора силы имеем

$$\mathfrak{M}^i = \frac{1}{c} F^{ik} U_k. \quad (5.52)$$

Таким образом, вся система уравнений электродинамики, включая и силу Лоренца, записывается через векторы и тензоры четырехмерного пространства-времени. Представления о пространстве-времени, которые открыты на основе изучения электромагнитных явлений, можно теперь как гипотезу распространить на все физические явления и, в первую очередь, на механические. Это находится в полном соответствии с принципом относительности — в природе невозможно абсолютное движение. Отсюда следует, что уравнения механики Ньютона должны быть изменены так, чтобы новые уравнения механики были инвариантны относительно преобразований Лоренца. Это проще всего сделать, если записать их в четырехмерном виде. Хотя мы выше и имели дело только с электродинамикой, тем не менее ряд формул, полученных нами, имеет общий характер. Это относится, в первую очередь, к понятиям

4-вектора скорости (5.37) и 4-вектора силы (5.48) и (5.49).

Перейдем к построению релятивистских уравнений механики.

§ 6. Релятивистская механика Пуанкаре

Воспользуемся 4-вектором скорости (5.37) и введем 4-вектор импульса частицы

$$p^i = mU^i, \quad p_i p^i = m^2 c^2. \quad (6.1)$$

Поскольку скорость частицы всегда меньше c , определим инвариантное время $d\tau$:

$$ds^2 = c^2 d\tau^2 = c^2 \left(1 - \frac{V^2}{c^2} \right) dt^2. \quad (6.2)$$

Производная от 4-вектора скорости по инвариантному времени τ также будет 4-вектором. Его обычно называют 4-вектором ускорения.

Принимая во внимание определение 4-вектора силы (5.48), релятивистские уравнения механики будут

$$m \frac{dU^i}{d\tau} = \mathfrak{N}^i, \quad (6.3)$$

или, в трехмерном виде,

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{m\mathbf{V}}{1 - \frac{V^2}{c^2}} \right) = \mathbf{f}; \quad (6.4)$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{mc^2}{\sqrt{1 - \frac{V^2}{c^2}}} \right) = (\mathbf{V}\mathbf{f}). \quad (6.5)$$

Эти уравнения впервые открыл Пуанкаре, он и является создателем релятивистской механики.

Второе из них можно получить из первого, умножая обе части уравнения на вектор \mathbf{V} . Из (6.4) и (6.5) легко определить импульс \mathbf{p} и энергию E частицы

$$\mathbf{p} = \sqrt{\frac{m\mathbf{V}}{1 - \frac{V^2}{c^2}}}; \quad E = \sqrt{\frac{mc^2}{1 - \frac{V^2}{c^2}}}. \quad (6.6)$$

Тогда

$$p^i = \left(\frac{E}{c}, \mathbf{p} \right). \quad (6.7)$$