

укоренившееся представление о том, что специальная теория относительности неприменима к ускоренным системам отсчета [8, 9, 11, 19, 64], является неправильным. На анализе этой проблемы мы в дальнейшем специально остановимся.

§ 9. Уравнения движения и законы сохранения в классической теории поля

Ранее мы видели, что с помощью лагранжева подхода можно построить все уравнения Максвелла. Этот подход имеет явный общековариантный характер. Он позволяет получить в общем виде уравнения движения поля и законы сохранения без явной конкретизации плотности функции Лагранжа. В этом подходе каждое физическое поле описывается одно- или многокомпонентной функцией координат и времени, называемой функцией поля (или полевой переменной). В качестве полевых переменных берутся величины, преобразующиеся по одному из представлений группы Лоренца, например скалярное, спинорное, векторное и даже тензорное. Наряду с полевыми переменными важную роль играет и метрический тензор пространства-времени, который определяет естественную геометрию для физического поля, а также выбор той или иной системы координат, в которой производится описание физических процессов. Выбор системы координат является в то же время и выбором системы отсчета. Конечно, не всякий выбор системы координат изменяет систему отсчета. Любые преобразования в данной системе отсчета вида

$$\begin{aligned}x'^0 &= f^0(x^0, x^1, x^2, x^3); \\x'^\alpha &= f^\alpha(x^1, x^2, x^3); \quad \alpha = 1, 2, 3\end{aligned}\tag{9.1}$$

всегда оставляют нас в этой системе отсчета. Всякий другой выбор системы координат обязательно приводит к изменению системы отсчета. Выбор систем координат производится из класса допустимых координат, в котором

$$g_{00} > 0, \quad g_{\alpha\beta} dx^\alpha dx^\beta < 0.\tag{9.2}$$

Исходным пунктом лагранжева формализма является построение функции действия. Обычно выражение, определяющее функцию действия, записывают в виде

$$S = \frac{1}{c} \int_{\Omega} \mathcal{L}(x^0, x^1, x^2, x^3) dx^0 dx^1 dx^2 dx^3, \quad (9.3)$$

где интегрирование производится по некоторой произвольной четырехмерной области пространства-времени. Поскольку действие должно быть общековариантным, плотность функции Лагранжа является плотностью скаляра веса $+1$. Плотность скаляра веса $+1$ есть произведение скалярной функции на величину $\sqrt{-g}$. Выбор плотности лагранжиана осуществляется из ряда требований. К их числу относятся требования вещественности и ковариантности.

Вещественность плотности лагранжиана гарантирует вещественность динамических характеристик физического поля, таких, например, как энергия и импульс поля. Ковариантность плотности лагранжиана обеспечивает ковариантность уравнений поля. Таким образом, плотность лагранжиана теории является скалярной плотностью, построенной из изучаемых полей φ_A , метрического тензора и частных производных по координатам

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}(\varphi_A, \partial_n \varphi_A, \dots, g_{ik}, \partial_n g_{ik}, \dots). \quad (9.4)$$

Для простоты предположим, что рассматриваемая нами система состоит из вещественных скалярного и векторного полей. Будем считать, что лагранжиан системы полей не содержит производных выше первого порядка. Это ограничение приводит к тому, что все наши уравнения поля будут уравнениями второго порядка:

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}(\varphi, \partial_n \varphi, A_i, \partial_n A_i, g_{ik}, \partial_n g_{ik}, g^{ik}, \partial_n g^{ik}). \quad (9.5)$$

Уравнения поля найдем из условия равенства нулю функциональной вариации от действия

$$\begin{aligned} \delta S &= \\ &= \frac{1}{c} \int_{\Omega} d\Omega \delta \mathcal{L}(\varphi, \partial_n \varphi, A_i, \partial_n A_i, g_{ik}, \partial_n g_{ik}, g^{ik}, \partial_n g^{ik}) = 0. \end{aligned} \quad (9.6)$$

Вариация $\delta\mathcal{L}$ равна

$$\delta\mathcal{L} = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\varphi} \delta\varphi + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_n\varphi)} \delta\partial_n\varphi + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial A_i} \delta A_i + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_n A_i)} \delta\partial_n A_i \quad (9.7)$$

или

$$\delta\mathcal{L} = \frac{\delta\mathcal{L}}{\delta\varphi} \delta\varphi + \frac{\delta\mathcal{L}}{\delta A_i} \delta A_i + \partial_n \left[\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_n\varphi)} \delta\varphi + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_n A_i)} \delta A_i \right] = 0. \quad (9.8)$$

Здесь мы обозначили вариационную производную Эйлера через

$$\frac{\delta\mathcal{L}}{\delta\varphi} = \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial\varphi} - \partial_n \left(\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_n\varphi)} \right). \quad (9.9)$$

При получении выражения (9.8) мы учли, что

$$\delta\partial_n A_i = \partial_n \delta A_i. \quad (9.10)$$

Подставляя (9.8) в (9.6) и применяя теорему Гаусса, получим

$$\begin{aligned} \delta S = \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4x \left(\frac{\delta\mathcal{L}}{\delta\varphi} \delta\varphi + \frac{\delta\mathcal{L}}{\delta A_i} \delta A_i \right) + \\ + \frac{1}{c} \int ds_n \left[\frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_n\varphi)} \delta\varphi + \frac{\partial\mathcal{L}}{\partial(\partial_n A_i)} \delta A_i \right] = 0. \end{aligned}$$

Поскольку вариация полей на границе равняется нулю, имеем

$$\delta S = \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4x \left(\frac{\delta\mathcal{L}}{\delta\varphi} \delta\varphi + \frac{\delta\mathcal{L}}{\delta A_i} \delta A_i \right) = 0. \quad (9.11)$$

В силу независимости и произвольности вариаций $\delta\varphi$ и δA_i , с помощью основной леммы вариационного исчисления получим уравнения для полей

$$\frac{\delta\mathcal{L}}{\delta\varphi} = 0; \quad \frac{\delta\mathcal{L}}{\delta A_i} = 0. \quad (9.12)$$

Кроме уравнений поля метод Лагранжа дает возможность получить и дифференциальные законы сохранения. Принято различать два типа дифференциальных законов сохранения: сильные и слабые.

Сильным законом сохранения называют дифференциальное соотношение, которое выполняется в силу инвариантности действия при преобразовании координат. Слабые

законы сохранения получаются из сильных, если учесть в них уравнения поля (9.12).

Следует особо подчеркнуть, что дифференциальные законы сохранения в общем случае не утверждают сохранение чего-либо ни локально, ни глобально. Для нашего случая действие имеет вид

$$S = \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4x \mathfrak{L}(\varphi, \partial_n \varphi, A_i, \partial_n A_i, g_{ik}, \partial_n g_{ik}, g^{ik}, \partial_n g^{ik}). \quad (9.13)$$

Совершим бесконечно малое преобразование системы координат

$$x'^i = x^i + \delta x^i, \quad (9.14)$$

где δx^i — бесконечно малый 4-вектор.

Так как действие является скаляром, то при этом преобразовании оно останется неизменным, а следовательно,

$$\delta_c S = \frac{1}{c} \int_{\Omega'} d^4x' \mathfrak{L}'(x') - \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4x \mathfrak{L}(x) = 0, \quad (9.15)$$

где

$$\mathfrak{L}'(x') = \mathfrak{L}'(\varphi'(x'), \partial'_n \varphi'(x'), A'_i(x'), \partial'_n A'_i(x'), g'_{ik}(x'), \partial'_n g'_{ik}(x'), g'^{ik}(x'), \partial'_n g'^{ik}(x')).$$

Первый член в (9.15) можно записать в виде

$$\int_{\Omega'} d^4x' \mathfrak{L}'(x') = \int_{\Omega} J d^4x \mathfrak{L}'(x'), \quad (9.16)$$

где якобиан J равен

$$J = \frac{\partial(x'^0, x'^1, x'^2, x'^3)}{\partial(x^0, x^1, x^2, x^3)} = \det \left\| \frac{\partial x'^i}{\partial x^k} \right\|. \quad (9.17)$$

При преобразовании (9.14) якобиан имеет вид

$$J = 1 + \partial_i \delta x^i. \quad (9.18)$$

Разлагая $\mathfrak{L}'(x')$ в ряд Тейлора, имеем

$$\mathfrak{L}'(x') = \mathfrak{L}'(x) + \delta x^i \frac{\partial \mathfrak{L}}{\partial x^i} + \dots \quad (9.19)$$

Учитывая (9.16), (9.18) и (9.19), перепишем вариацию (9.15) в виде

$$\delta_c S = \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4x \left[\delta_L \mathfrak{L}(x) + \frac{\partial}{\partial x^i} (\delta x^i \mathfrak{L}(x)) \right]. \quad (9.20)$$

Здесь мы обозначили

$$\delta_L \mathcal{L}(x) = \mathcal{L}'(x) - \mathcal{L}(x). \quad (9.21)$$

Эта вариация обычно называется вариацией Ли. Она перестановочна с частным дифференцированием

$$\delta_L \partial_i = \partial_i \delta_L. \quad (9.22)$$

Вариация Ли от плотности функции Лагранжа равна

$$\begin{aligned} \delta_L \mathcal{L} = & \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \varphi} \delta_L \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} \delta_L \partial_n \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial A_i} \delta_L A_i + \\ & + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_i)} \delta_L \partial_n A_i + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g_{ik}} \delta_L g_{ik} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n g_{ik})} \delta_L \partial_n g_{ik} + \\ & + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g^{lm}} \delta_L g^{lm} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n g^{lm})} \delta_L \partial_n g^{lm}. \end{aligned} \quad (9.23)$$

Вариация Ли от контравариантных компонент g^{lm} является зависимой от вариации ковариантных компонент g_{lm} . Поскольку

$$g_{ik} g^{kl} = \delta_i^l,$$

то легко получить

$$\delta_L g^{ml} = -g^{il} g^{km} \delta_L g_{ik}. \quad (9.24)$$

Совершая элементарные преобразования, получим

$$\begin{aligned} \delta_c S = & \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4 x \left[\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} \delta_L \varphi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} \delta_L A_i + \right. \\ & \left. + \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta g_{ik}} - g^{il} g^{km} \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta g^{lm}} \right) \delta_L g_{ik} + D_n J^n \right] \stackrel{\bullet}{=} 0, \end{aligned} \quad (9.25)$$

где

$$\begin{aligned} J^n = & \mathcal{L} \delta x^n + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} \delta_L \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_i)} \delta_L A_i + \\ & + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n g_{ik})} \delta_L g_{ik} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n g^{lm})} \delta_L g^{lm}. \end{aligned} \quad (9.26)$$

Так как J^n является 4-вектором веса +1, то

$$\partial_n J^n = D_n J^n, \quad (9.27)$$

где D_n — ковариантная производная в псевдоевклидовом пространстве-времени.

Следует отметить, что вариации Ли $\delta_L \varphi$ и $\delta_L A_i$, входящие в выражение (9.25), в отличие от функциональных вариаций, не являются независимыми друг от друга, по-

сколько они порождены преобразованием координат (9.14). Все они могут быть выражены через четыре компоненты вектора δx^m . Вариация метрического тензора $\delta_L g_{ik}$ также порождена преобразованием координат и также может быть выражена через 4-вектор δx^m . Поскольку преобразование координат никогда не может изменить характера геометрии, то все наше рассмотрение справедливо как для псевдоевклидовой геометрии, так и для римановой геометрии, однако для простоты мы в дальнейшем ограничимся рассмотрением лишь псевдоевклидовой геометрии.

Найдем вариацию Ли от полевых переменных, возникающую из-за преобразования координат. Согласно закону преобразования ковариантного вектора

$$A'_i(x') = A_k(x) \frac{\partial x^k}{\partial x'^i} \quad (9.28)$$

имеем

$$A'_i(x + \delta x) = A_i(x) - A_k(x) \frac{\partial \delta x^k}{\partial x^i},$$

откуда

$$\delta_L A_i(x) = -\delta x^k \frac{\partial A_i}{\partial x^k} - A_k \frac{\partial \delta x^k}{\partial x^i}, \quad (9.29)$$

или, в ковариантной форме,

$$\delta_L A_i(x) = -\delta x^k D_k A_i - A_k D_i \delta x^k. \quad (9.30)$$

Поскольку при преобразовании координат скалярная величина преобразуется по закону

$$\varphi'(x') = \varphi(x), \quad (9.31)$$

имеем

$$\delta_L \varphi = -\delta x^k D_k \varphi. \quad (9.32)$$

Найдем теперь вариацию Ли от метрического тензора g_{ik} . Из закона преобразования тензора

$$g'_{ik}(x') = \frac{\partial x^m}{\partial x'^i} \frac{\partial x^l}{\partial x'^k} g_{lm}(x)$$

получим

$$g'_{ik}(x + \delta x) = g_{ik} - g_{il} \partial_k \delta x^l - g_{kl} \partial_i \delta x^l, \quad (9.33)$$

откуда

$$\delta_L g_{ik} = -g_{il} \partial_k \delta x^l - g_{kl} \partial_i \delta x^l - \delta x^l \partial_l g_{ik}. \quad (9.34)$$

Учитывая равенство

$$\partial_l g_{ik} = g_{ks} \Gamma_{il}^s + g_{ts} \Gamma_{kl}^s, \quad (9.35)$$

запишем выражение (9.34) в ковариантных производных

$$\delta_L g_{ik} = -g_{il} D_k \delta x^l - g_{kl} D_i \delta x^l. \quad (9.36)$$

Подставляя выражения (9.30), (9.32) и (9.36) в действие (9.25), получим

$$\begin{aligned} \delta_c S = \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4 x \left[-\delta x^l \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} D_l \varphi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} D_l A_i \right) - \right. \\ \left. - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} A_l D_i \delta x^l - (g_{il} D_k \delta x^l + g_{kl} D_i \delta x^l) \times \right. \\ \left. \times \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta g_{ik}} - g^{ik} g^{km} \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta g^{lm}} \right) + D_n J^n \right]. \quad (9.37) \end{aligned}$$

Введем следующее обозначение:

$$T^{ik} = -2 \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta g_{ik}} - g^{il} g^{km} \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta g^{lm}} \right). \quad (9.38)$$

Мы увидим в дальнейшем, что эта величина, впервые введенная Гильбертом, является тензором энергии-импульса системы полей.

Интегрируя по частям в выражении (9.37), получим

$$\begin{aligned} \delta_c S = \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4 x \left[-\delta x^l \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} D_l \varphi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} D_l A_i - \right. \right. \\ \left. - D_i \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} A_l \right) + D_i (T^{ik} g_{ik}) \right) + \\ \left. + D_n \left(J^n - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_n} A_l \delta x^l + T^{in} g_{il} \delta x^l \right) \right]. \quad (9.39) \end{aligned}$$

Подставляя в выражение (9.26) для вектора J^n значения вариаций $\delta_L \varphi$, $\delta_L A_i$ и $\delta_L g_{ik}$ согласно формулам (9.30), (9.32) и (9.36) и группируя члены при δx^l и $D_k \delta x^l$, имеем

$$J^n - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_n} A_l \delta x^l = -\tau_l^n \delta x^l - \sigma_l^{nk} D_k \delta x^l. \quad (9.40)$$

Здесь мы обозначили

$$\tau_l^n = -\mathcal{L} \delta_l^n + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} D_l \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_i)} D_l A_i + \frac{\partial \mathcal{L}}{\delta A_n} A_l. \quad (9.41)$$

Эту величину обычно называют каноническим тензором энергии-импульса, а величину

$$\sigma_l^{nk} = 2 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n g_{ik})} g_{il} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_k)} A_l - 2 \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n g^{lm})} g^{km} \quad (9.42)$$

— тензором спина.

На основании (9.40) ковариантную дивергенцию в (9.39) представим в виде

$$D_n \left(J^n - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_n} A_l \delta x^l + T_l^n \delta x^l \right) = \delta x^l [D_n T_l^n - D_n \tau_l^n] + \\ + D_n \delta x^l [T_l^n - \tau_l^n - D_k \sigma_l^{kn}] - \sigma_l^{nk} D_n D_k \delta x^l. \quad (9.43)$$

Используя это выражение, вариацию действия (9.39) можно записать в виде

$$\delta_c \mathcal{S} = \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4 x \left[-\delta x^l \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} D_l \varphi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} D_l A_i - \right. \right. \\ \left. \left. - D_l \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} A_l \right) + D_l \tau_l^i \right) + D_n \delta x^l [T_l^n - \tau_l^n - D_k \sigma_l^{kn}] - \right. \\ \left. - \sigma_l^{nk} D_n D_k \delta x^l \right] = 0. \quad (9.44)$$

Так как объем интегрирования произволен, то отсюда следует, что подинтегральная функция всюду равна нулю:

$$-\delta x^l \left[\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} D_l \varphi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} D_l A_i - D_l \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} A_l \right) + D_l \tau_l^i \right] + \\ + [T_l^n - \tau_l^n - D_k \sigma_l^{kn}] D_n \delta x^l - \sigma_l^{nk} D_n D_k \delta x^l = 0. \quad (9.45)$$

Это выражение обращается в нуль для произвольных значений δx^l , независимо от выбора системы координат. В силу тензорного закона преобразования, если оно обращается в нуль в одной системе координат, то оно равно нулю в любой другой системе координат. Отсюда следуют тождества

$$D_l \tau_l^i + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} D_l \varphi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} D_l A_i + D_l \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} A_l \right) = 0; \quad (9.46) \\ T_l^n - \tau_l^n - D_k \sigma_l^{kn} = 0.$$

Что касается последнего члена в (9.45), то он должен обращаться в нуль в силу антисимметрии величины σ_l^{nk} по верхним индексам. Из антисимметрии тензора спина

следует

$$D_i T_n^i = D_i \tau_n^i. \quad (9.47)$$

Используя (9.47), первое тождество (9.46) можно записать в виде

$$D_i T_i^i + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} D_i \varphi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} D_i A_i - D_i \left(\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} A_i \right) = 0. \quad (9.48)$$

Тождества (9.46) называются сильными законами сохранения, они выполняются в силу инвариантности действия при преобразовании координат.

Если мы учтем уравнения поля (9.12), то получим слабые законы сохранения

$$D_k T_i^k = 0; \quad T_i^k - \tau_i^k = D_p \sigma_i^{pk}, \quad (9.49)$$

где величина τ_i^k согласно уравнениям поля и (9.41) равна

$$\tau_i^k = -\mathcal{L} \delta_i^k + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} D_i \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_i)} D_i A_i. \quad (9.50)$$

Канонический тензор энергии-импульса в общем случае несимметричен по своим индексам. Наличие слабого закона сохранения симметрического тензора энергии-импульса обеспечивает сохранение тензора момента импульса поля.

Определяя тензор момента импульса

$$M^{ikn} = x^k T^{in} - x^i T^{kn}, \quad (9.51)$$

легко установить с помощью (9.49) и определения (9.38), что

$$D_n M^{ikn} = 0. \quad (9.52)$$

Полученные нами слабые законы сохранения для тензора энергии-импульса и тензора момента импульса еще не свидетельствуют о сохранении энергии-импульса или момента количества движения для замкнутой системы физических полей. Существование интегральных законов сохранения для замкнутой системы связано со свойствами пространства-времени, а именно с существованием определенной группы движения пространства (метрики). Без наличия определенной группы движения пространства не могут существовать интегральные законы сохранения энергии-импульса и момента импульса. Эти вопросы подробно рассмотрены в главе II.

Канонический тензор энергии-импульса особенно просто вычисляется, если использовать координаты, в которых метрический тензор диагонален (1, -1, -1, -1). В этом случае плотность лагранжиана имеет вид

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}(\varphi(x), \partial_n \varphi(x), A_i(x), \partial_n A_i(x)). \quad (9.53)$$

Плотность лагранжиана не зависит явно от x , а зависит от координат через полевые переменные, поэтому имеем

$$\begin{aligned} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^l} &= \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} \partial_l \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} \partial_l \partial_n \varphi + \\ &+ \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial A_i} \partial_l A_i + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_i)} \partial_l \partial_n A_i. \end{aligned} \quad (9.54)$$

Отсюда дифференцированием по частям получим

$$\begin{aligned} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x^l} &= \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \varphi} \partial_l \varphi + \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta A_i} \partial_l A_i + \\ &+ \partial_n \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} \partial_l \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_i)} \partial_l A_i \right]. \end{aligned} \quad (9.55)$$

Применяя в этом тождестве уравнения поля (9.12), найдем

$$\partial_n \left[-\mathcal{L} \delta_l^n + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} \partial_l \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_i)} \partial_l A_i \right] = 0. \quad (9.56)$$

Под знаком дифференцирования мы имеем канонический тензор энергии-импульса, записанный в галилеевых координатах

$$T_l^n = -\mathcal{L} \delta_l^n + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} \partial_l \varphi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_n A_i)} \partial_l A_i. \quad (9.57)$$

В силу принципа стационарного действия уравнения поля не изменятся, если вместо плотности лагранжиана \mathcal{L} взять плотность лагранжиана \mathcal{L}' :

$$\mathcal{L}' = \mathcal{L} + D_k f^k. \quad (9.58)$$

Поскольку мы рассматриваем лишь лагранжиан, содержащий производные от полей не выше первого порядка, то плотность вектора f^k должна быть построена из полей φ , A_i и метрических коэффициентов g_{ik} , g^{lm} . Нетрудно увидеть, что

$$\frac{\delta}{\delta \varphi} D_k f^k = 0; \quad \frac{\delta}{\delta A_i} D_k f^k = 0,$$

если воспользоваться выражением

$$D_{kl}f^k = \partial_{kl}f^k = \frac{\partial f^l}{\partial g_{ik}} \partial_l g_{ik} + \frac{\partial f^k}{\partial \varphi} \partial_k \varphi + \\ + \frac{\partial f^k}{\partial A_i} \partial_k A_i + \frac{\partial f^k}{\partial g^{lm}} \partial_k g^{lm}. \quad (9.59)$$

Выясним теперь, как изменяется канонический тензор энергии-импульса при таком изменении плотности лагранжиана:

$$\tau'_i{}^k = -\mathcal{L}' \delta_i^k + \frac{\partial \mathcal{L}'}{\partial (\partial_k A_i)} D_l A_i + \frac{\partial \mathcal{L}'}{\partial (\partial_k \varphi)} D_l \varphi. \quad (9.60)$$

На основании (9.58) и (9.59) имеем

$$\frac{\partial \mathcal{L}'}{\partial (\partial_k \varphi)} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \varphi)} + \frac{\partial}{\partial (\partial_k \varphi)} D_p f^p = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\partial_k \varphi)} + \frac{\partial f^k}{\partial \varphi}. \quad (9.61)$$

На основании равенств (9.61) и (9.57) получим

$$\tau'_i{}^k = \tau_i^k + \left[\frac{\partial f^k}{\partial A_i} D_l A_i + \frac{\partial f^k}{\partial \varphi} D_l \varphi - \delta_i^k D_m f^m \right]. \quad (9.62)$$

Так как

$$D_l f^k = \frac{\partial f^k}{\partial A_i} D_l A_i + \frac{\partial f^k}{\partial \varphi} D_l \varphi, \quad (9.63)$$

найдем

$$\tau'_i{}^k = \tau_i^k + D_m h_i^{mk}, \quad (9.64)$$

где $h_i^{mk} = -h_i^{km}$ — антисимметричный тензор третьего ранга

$$h_i^{mk} = \delta_i^m f^k - \delta_i^k f^m. \quad (9.65)$$

Таким образом, добавление к плотности лагранжиана ковариантной дивергенции изменяет канонический тензор энергии-импульса на дивергенцию от антисимметричного тензора третьего ранга.

Рассмотрим теперь, как при этом изменится симметрический тензор энергии-импульса, определенный по Гильберту:

$$T^{ik} = -2 \left[\frac{\delta \mathcal{L}}{\delta g_{ik}} - g^{im} g^{kl} \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta g^{ml}} \right]. \quad (9.66)$$

Добавление к плотности лагранжиана ковариантной дивергенции приведет к добавлению тензора вида

$$\Delta^{pq} = \frac{\delta}{\delta g_{pq}} D_{kl} f^k - g^{pm} g^{ql} \frac{\delta}{\delta g^{ml}} D_{kl} f^k. \quad (9.67)$$

С помощью (9.59) получим, например,

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial g_{pq}} D_k f^k = & \frac{\partial^2 f^l}{\partial g_{pq} \partial g_{ik}} \partial_l g_{ik} + \frac{\partial^2 f^l}{\partial g_{pq} \partial \Phi} \partial_l \Phi + \\ & + \frac{\partial^2 f^l}{\partial g_{pq} \partial A_i} \partial_l A_i + \frac{\partial^2 f^k}{\partial g_{pq} \partial g^{ml}} \partial_k g^{ml}. \end{aligned} \quad (9.68)$$

На основании (9.59) имеем также

$$\frac{\partial}{\partial (\partial_m g_{pq})} D_n f^n = \frac{\partial f^m}{\partial g_{pq}}. \quad (9.69)$$

Используя это выражение, найдем

$$\begin{aligned} \partial_m \left(\frac{\partial}{\partial (\partial_m g_{pq})} D_n f^n \right) = & \frac{\partial^2 f^m}{\partial g_{pq} \partial g_{ik}} \partial_m g_{ik} + \\ & + \frac{\partial^2 f^m}{\partial g_{pq} \partial \Phi} \partial_m \Phi + \frac{\partial^2 f^m}{\partial g_{pq} \partial A_i} \partial_m A_i + \frac{\partial^2 f^m}{\partial g_{pq} \partial g^{ik}} \partial_m g^{ik}. \end{aligned}$$

Сравнивая это выражение с (9.68), мы видим

$$\frac{\delta}{\delta g_{pq}} (D_n f^n) = \frac{\partial}{\partial g_{pq}} (D_n f^n) - \partial_m \left(\frac{\partial}{\partial (\partial_m g_{pq})} D_n f^n \right) = 0. \quad (9.70)$$

Аналогично можно показать, что

$$\frac{\delta}{\delta g^{ml}} (D_k f^k) = 0. \quad (9.71)$$

Таким образом, добавление к плотности лагранжиана ковариантной дивергенции не изменяет симметрического тензора энергии-импульса. Симметрический тензор энергии-импульса отличается от канонического на дивергенцию от тензора спина:

$$T_i^k - \tau_i^k = D_l \sigma_i^{lk}. \quad (9.72)$$

При изменении плотности лагранжиана на дивергенцию от плотности вектора дивергенция тензора спина также изменится, но сумма канонического тензора и дивергенции тензора спина останется неизменной. Это можно проверить и прямым вычислением.

Найдем теперь выражение для симметрического тензора энергии-импульса электромагнитного поля. Как известно, плотность лагранжиана для этого поля имеет вид

$$\mathfrak{L} = -\frac{1}{16\pi} \sqrt{-g} F_{lm} F^{lm}. \quad (9.73)$$

Запишем ее через переменные F_{ik} и метрические коэффициенты:

$$\mathcal{L} = -\frac{1}{16\pi} \sqrt{-g} F_{ml} F_{pq} g^{pm} g^{ql}. \quad (9.74)$$

Мы видим, что плотность лагранжиана зависит от ковариантных компонент g_{ik} , которые входят в детерминант g , а также контравариантных компонент, которые входят в виде двух множителей. Так как

$$\frac{\partial \sqrt{-g}}{\partial g_{ik}} = \frac{1}{2} \sqrt{-g} g^{tk}, \quad (9.75)$$

то

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g_{ik}} = -\frac{1}{32\pi} \sqrt{-g} g^{ik} F_{lm} F^{lm}. \quad (9.76)$$

Аналогично

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g^{st}} = -\frac{1}{16\pi} \sqrt{-g} F_{ml} F_{pq} \left[\frac{\partial g^{pm}}{\partial g^{st}} g^{lq} + g^{pm} \frac{\partial g^{lq}}{\partial g^{st}} \right].$$

Поскольку

$$\frac{\partial g^{pm}}{\partial g^{st}} = \frac{1}{2} (\delta_s^p \delta_t^m + \delta_t^p \delta_s^m),$$

то, используя свойства антисимметрии тензора $F_{lm} = -F_{ml}$, получим

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g^{st}} = -\frac{1}{8\pi} \sqrt{-g} F_{sq} F_{tl} g^{lq}. \quad (9.77)$$

Так как в плотность лагранжиана электромагнитного поля не входят производные от метрического тензора, то плотность симметрического тензора энергии-импульса будет равна

$$T^{ik} = -2 \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g_{ik}} - g^{is} g^{kt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial g^{st}} \right].$$

Подставляя в эту формулу выражения (9.76) и (9.77), найдем

$$T^{ik} = \frac{1}{4\pi} \sqrt{-g} \left[-F^{im} F^{kl} g_{ml} + \frac{1}{4} g^{ik} F_{lm} F^{lm} \right]. \quad (9.78)$$

Разделив это выражение на $\sqrt{-g}$, получим тензор энергии-импульса электромагнитного поля

$$t^{ik} = \frac{1}{4\pi} \left[-F^{im} F^{kl} g_{ml} + \frac{1}{4} g^{ik} F_{lm} F^{lm} \right]. \quad (9.79)$$

Найдем теперь канонический тензор энергии-импульса

$$\tau_k^i = -\delta_k^i \Omega + \frac{\partial \Omega}{\partial (\partial_i A_p)} \partial_k A_p. \quad (9.80)$$

Подставляя в это выражение лагранжиан поля, получим

$$\tau_k^i = \frac{1}{4\pi} \left[-F^{ip} \partial_k A_p + \frac{1}{4} \delta_k^i F_{lm} F^{lm} \right]. \quad (9.81)$$

Легко убедиться, что

$$\tau^{ik} \neq \tau^{ki}. \quad (9.82)$$

Для тензора спина электромагнитного поля имеем

$$\sigma_k^{pi} = \frac{\partial \Omega}{\partial (\partial_p A_i)} A_k = -\frac{1}{4\pi} F^{pi} A_k. \quad (9.83)$$

Добавляя дивергенцию спина к каноническому тензору, получим симметрический тензор энергии-импульса электромагнитного поля (Гильберта)

$$t_k^i = \tau_k^i + \partial_p \sigma_k^{pi} = \frac{1}{4\pi} \left[-F^{ip} F_{kp} + \frac{1}{4} \delta_k^i F_{lm} F^{lm} \right] \quad (9.84)$$

или, умножая обе части равенства на g^{kn} , имеем

$$t^{in} = \frac{1}{4\pi} \left[-F^{ip} F^{nl} g_{pl} + \frac{1}{4} g^{in} F_{lm} F^{lm} \right], \quad (9.85)$$

что совпадает с (9.78).

В заключение построим тензор энергии-импульса вещества. Как известно из § 8, плотность сохраняющейся массы равна

$$\mu = \frac{dm}{dV} = \sqrt{-g} \mu_0 u^0 \frac{1}{c}. \quad (9.86)$$

Так как величина $\frac{dm}{dV}$ не зависит от метрического тензора, а четырехмерная скорость u^i равна

$$u^i = \frac{c v^i}{\sqrt{g_{lk} v^l v^k}}; \quad v^i = \frac{dx^i}{dt}, \quad (9.87)$$

то вариация выражения (9.86) по метрическому тензору будет равна нулю:

$$\delta_g \mu = u^0 \delta_g (\sqrt{-g} \mu_0) - \sqrt{-g} \mu_0 \frac{c^2 v^i v^k \delta g_{ik}}{2 (g_{mn} v^m v^n)^{3/2}} = 0. \quad (9.88)$$

Отсюда имеем

$$\delta_g(V\sqrt{-g}\mu_0) = V\sqrt{-g}\mu_0 \frac{u^i u^k}{2c^2} \delta g_{ik}. \quad (9.89)$$

Поскольку плотность лагранжиана действия вещества имеет вид

$$\mathfrak{L} = -V\sqrt{-g}\mu_0 c^2,$$

то плотность тензора энергии-импульса вещества будет равна

$$t_c^{ik} = -2 \frac{\partial \mathfrak{L}}{\partial g_{ik}} = V\sqrt{-g}\mu_0 u^i u^k. \quad (9.90)$$

Учитывая это выражение, а также формулу (9.85), суммарный тензор энергии-импульса вещества и электромагнитного поля принимает вид

$$t^{ik} = \mu_0 u^i u^k + \frac{1}{4\pi} \left[-F_{ip} F^{kl} g_{pl} + \frac{1}{4} g^{ik} F_{lm} F^{lm} \right]. \quad (9.91)$$

§ 10. Тензор энергии-импульса Белинфанте

В § 9 мы построили тензор энергии-импульса Гильберта с помощью произвольных бесконечно малых смещений δx^i в произвольной криволинейной системе координат. Этот путь построения тензора энергии-импульса является общим, однако он несколько сложен. Задача построения тензора энергии-импульса может быть упрощена, если ограничиться смещениями δx_i , удовлетворяющими уравнению Киллинга

$$\delta_L g_{ik} = -D_k \delta x_i - D_i \delta x_k = 0.$$

Поскольку пространство-время псевдоевклидово, то это всегда можно сделать. Более того, мы всегда можем построить все 10 независимых векторов Киллинга и с их помощью найти интегральные законы сохранения. Законы сохранения энергии-импульса и момента количества движения замкнутой системы есть прямое следствие существования 10 векторов Киллинга. При этих смещениях в силу равенств (9.25) и (9.26) имеем

$$\delta_c S = \frac{1}{c} \int_{\Omega} d^4x \left(\frac{\delta \mathfrak{L}}{\delta \varphi} \delta_L \varphi + \frac{\delta \mathfrak{L}}{\delta A_i} \delta_L A_i + D_n J^n \right); \quad (10.1)$$

$$J^n = \mathfrak{L} \delta x^n + \frac{\partial \mathfrak{L}}{\partial (\partial_n \varphi)} \delta_L \varphi + \frac{\partial \mathfrak{L}}{\partial (\partial_n A_i)} \delta_L A_i. \quad (10.2)$$