

пульса в системе наблюдателя направления мировой линии у частицы и античастицы противоположны.

Введение наряду с частицами соответствующих им античастиц в релятивистской области приводит к совершенно новой трактовке волновой функции. В самом деле, общее решение релятивистского уравнения должно быть записано как линейная суперпозиция зарядово-сопряженных решений:

$$\psi = A_1 e^{\frac{i}{\hbar} (px - \epsilon t)} + A_2 e^{\frac{i}{\hbar} (px + \epsilon t)}. \quad (25.16)$$

В соответствии с этим в релятивистской квантовой теории, вообще говоря, вместо отдельных элементарных частиц рассматривается волновое поле  $\psi$ , возбужденными состояниями (квантами) которого являются частицы и античастицы. Найденное решение (25.16) скалярного уравнения Клейна — Гордона — Фока описывает, например,  $\pi$ -мезонное поле.

Волновое поле релятивистской теории в общем случае не несет информации о местоположении частицы в пространстве, как об этом уже говорилось в § 25, п. 1. И только в квазирелятивистском случае старая трактовка  $\psi$ -функции сохраняется.

## § 26. УРАВНЕНИЕ ДИРАКА

**26.1. Матрицы Дирака и уравнение Дирака.** В 1928 г. Дираку удалось найти релятивистское уравнение, описывающее электроны и позитроны. Это матричное релятивистское обобщение уравнения Шредингера (8.3), сохраняющее формально его вид

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = \hat{H}\psi, \quad (26.1)$$

но теперь в (26.1)  $\psi$  — четырехкомпонентная функция, матрица-столбец:

$$\psi = \begin{pmatrix} \psi_1 \\ \psi_2 \\ \psi_3 \\ \psi_4 \end{pmatrix}.$$

Четырехрядной квадратной матрицей является и гамильтониан:

$$\hat{H} = c(\vec{\alpha} \hat{p}) + mc\beta, \quad (26.2)$$

где  $\vec{\alpha}$  и  $\beta$  — четырехрядные матрицы, носящие название матриц Дирака. Значок вектора у матрицы  $\vec{\alpha}$  означает, что она представляет собой совокупность трех матриц:  $\alpha_x$ ,  $\alpha_y$ ,  $\alpha_z$ , для сокращения записей и выкладок объединенных в трехмерную вектор-матрицу.

Введение четырехрядных матриц обусловлено следующими требованиями к разыскиваемому релятивистскому уравнению: оно должно быть лоренц-инвариантным и в то же время содержать первую производную по времени. Но в таком случае в уравнение должны входить

производные первого порядка не только по времени, но и по пространственным переменным. Кроме того, уравнение должно быть, как это требует принцип суперпозиции состояний, линейным. Наконец, вид гамильтониана подсказывает принцип соответствия:

$$\hat{H}^2 = c^2 \hat{p}^2 + m^2 c^4. \quad (26.3)$$

Анализ показывает, что для обеспечения всех этих требований нельзя ограничиться уравнением для однокомпонентной функции (или, как это было в случае уравнения Клейна — Гордона — Фока, одинаковыми уравнениями для каждой компоненты  $\psi_a$ ), а необходимо ввести многокомпонентную функцию  $\psi$  и соответственно матричные соотношения и операторы. Наименьший возможный для выполнения названных выше требований ранг матриц оказывается равным 4. Совокупность перечисленных требований позволяет найти матрицы  $\alpha$  и  $\beta$ , введенные в уравнение (26.2). Воспользуемся готовым результатом:

$$\alpha_x = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \alpha_y = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -i \\ 0 & 0 & i & 0 \\ 0 & -i & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \alpha_z = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\beta = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}. \quad (26.4)$$

Если теперь, используя матрицы (26.4), записать уравнение (26.1) с гамильтонианом (26.2) для каждой матричной строки, то получим следующие четыре уравнения:

$$\left. \begin{array}{l} i\hbar \frac{\partial \Psi_1}{\partial t} = c(\hat{p}_x - i\hat{p}_y)\Psi_4 + c\hat{p}_z\Psi_3 + mc^2\Psi_1, \\ i\hbar \frac{\partial \Psi_2}{\partial t} = c(\hat{p}_x + i\hat{p}_y)\Psi_3 - c\hat{p}_z\Psi_4 + mc^2\Psi_2, \\ i\hbar \frac{\partial \Psi_3}{\partial t} = c(\hat{p}_x - i\hat{p}_y)\Psi_2 + c\hat{p}_z\Psi_1 - mc^2\Psi_3, \\ i\hbar \frac{\partial \Psi_4}{\partial t} = c(\hat{p}_x + i\hat{p}_y)\Psi_1 - c\hat{p}_z\Psi_2 - mc^2\Psi_4. \end{array} \right\} \quad (26.5)$$

Формулы (26.5) в совокупности и выражают уравнение Дирака (26.1) в подробной записи.

Гамильтониан (26.2), а вместе с ним и уравнение Дирака и (26.5) написаны для свободной частицы. Для обобщения их на случай движения частицы в потенциальном силовом поле следует прибавить в операторе  $\hat{H}$  (26.2) оператор потенциальной энергии, после чего получим

$$\hat{H} = c(\vec{\alpha}\hat{\vec{p}}) + mc^2\beta + IU(x, y, z, t),$$

где  $I$  — единичная матрица. В квазирелятивистском случае предполагается, что внешнее поле слабое, и энергия взаимодействия недостаточна для рождения и уничтожения частиц, так что возможны связанные состояния.

Получим для примера конкретный вид релятивистского гамильтониана заряженной частицы в электромагнитном поле. Для этого в написанном выше гамильтониане нужно от обычного импульса  $\vec{p}$  перейти к обобщенному:  $\vec{p}_{\text{об}} = \vec{p} + q\hat{\vec{A}}$ , ибо известный вид оператора  $\hat{\vec{p}} = -i\hbar\nabla$  постулируется в случае обобщенно-потенциальных полей именно для обобщенного импульса. После этого имеем

$$\hat{H} = c\vec{\alpha}(\hat{\vec{p}} - q\hat{\vec{A}}) + mc^2\beta + Iq\varphi, \quad (26.6)$$

где  $q$  — заряд частицы;  $\hat{\vec{A}}$  — векторный, а  $\varphi$  — скалярный потенциалы электромагнитного поля.

Применяя уравнение Дирака с оператором (26.6), уточняют, в частности, решение задачи об электроне в атоме водорода, выясняя тонкую структуру уровней энергии ( $q = -e$ ).

Мы не будем решать уравнение Дирака для квазирелятивистского случая частицы в силовом поле, а ограничимся свободными частицами. Важные качественные особенности микрочастиц, связанные с релятивистской и квантовой их природой, могут быть выяснены в процессе решения уравнения для свободных частиц. Заметим, что это решение используется в квантовой электродинамике как исходный объект — электронно-позитронное поле.

**26.2. Некоторые свойства решений уравнения Дирака.** Для того чтобы уравнение Дирака сохраняло свою форму во всех инерциальных системах координат, необходимо, чтобы элементы матрицы столбца  $\psi$  определенным образом преобразовались при лоренцовом преобразовании координат. Но если преобразование координат нам известно (см. ч. II, § 3), то преобразование  $\psi$ -функций, зависящих от этих координат, мы не знаем.

Запишем искомое преобразование в общем виде:

$$\psi' = \lambda\psi, \quad (26.7)$$

где  $\lambda$  — матрица, элементы которой определяются матрицей преобразования Лоренца. Волновая функция  $\psi$  преобразуется не непосредственно матрицей Лоренца (как вектор предыдущего параграфа), а связанной с ней матрицей  $\lambda$ , так что все элементы матрицы  $\lambda$  находятся через элементы матрицы  $\Lambda$ .

Далее конкретные значения элементов матрицы  $\lambda$  мы использовать не будем; важно лишь, что преобразование для  $\psi$ , сохраняющее форму уравнения Дирака, известно. В этом случае  $\psi$  называется *спинорной функцией* или спинором преобразований Лоренца ранга 1/2.

Аналогично уравнению Клейна — Гордона — Фока § 25 уравнение Дирака приводит к уравнению непрерывности:

$$-\frac{\partial}{\partial t}\psi^+\psi = \operatorname{div} c\psi^+\vec{\alpha}\psi. \quad (26.8)$$

Введем  $\psi^+$  — матрицу-строку, сопряженную матрице-столбцу  $\psi$ . Исходя из уравнения (26.1) имеем

$$-i\hbar \frac{\partial \psi^+}{\partial t} = \psi^+ \hat{H}^+ = c(\hat{\vec{p}}^* \psi^+ \vec{\alpha}^+) + mc^2 \psi^+ \beta^+. \quad (26.9)$$

Умножим теперь уравнение (26.1) на  $\psi^+$ , а (26.9) — на  $\psi$  и найдем разность полученных выражений:

$$i\hbar \left( \psi^+ \frac{\partial \psi}{\partial t} + \psi \frac{\partial \psi^+}{\partial t} \right) = c\psi^+ (\vec{\alpha} \hat{\vec{p}}) \psi + mc^2 \psi^+ \beta \psi - c\psi (\hat{\vec{p}}^* \psi^+ \vec{\alpha}^+) - mc^2 \psi \psi^+ \beta^+. \quad (26.10)$$

Если учесть явный вид матриц  $\vec{\alpha}$  и  $\beta$ , то соотношение (26.10) преобразуется в уравнение непрерывности (26.8).

Величина  $\psi^+ \psi$  существенно положительна, и в этом отношении нет препятствий для толкования ее как плотности вероятности положения частицы в пространстве (как это было в случае уравнения Клейна в § 25). Однако многокомпонентность  $\psi$ -функции приводит к выражению для  $\psi^+ \psi$  в виде суммы четырех слагаемых:

$$\psi^+ \psi = \psi_1^* \psi_1 + \psi_2^* \psi_2 + \psi_3^* \psi_3 + \psi_4^* \psi_4. \quad (26.11)$$

В общем случае этой величине нельзя дать прямого толкования плотности вероятности для координат микрочастицы. И лишь в нерелятивистском пределе, как это будет показано далее, возможно описание частицы, близкое к тому, что имело место для решения уравнения Шредингера.

### 26.3. Частицы и античастицы, спины частиц и теория Дирака. Испытываем в качестве решения уравнения Дирака

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = (c\vec{\alpha} \hat{\vec{p}} + mc^2 \beta) \psi \quad (26.12)$$

плоскую монохроматическую волну, снабженную матричным сомножителем:

$$\psi = ue^{\frac{i}{\hbar}(\hat{\vec{p}} \vec{r} - Et)}, \quad (26.13)$$

где  $u$  — некоторая, не зависящая от координат  $\vec{r}$  и времени  $t$  одностолбцовая матрица; соответственно  $\psi$  — четырехкомпонентная функция. Таким образом, предполагается, что имеется свободная частица с массой  $m$  и с импульсом  $\hat{\vec{p}}$ . Волновую функцию  $\psi$  для нее отыскиваем в виде (26.13), определяя параметры  $u$  и  $E$ .

Подстановка (26.13) в уравнение (26.12) дает равенство

$$Eu = (c\vec{\alpha} \hat{\vec{p}} + mc^2 \beta) u. \quad (26.14)$$

Для нахождения  $u$  выразим четырехрядные матрицы  $\vec{\alpha}$ ,  $\beta$  через двухрядные матрицы  $\vec{\sigma}$ , которые встречались ранее, в § 13, под названием матриц Паули. Одновременно заменим четырехрядный столбец  $u$  на два двухрядных:

$$u = \begin{pmatrix} \omega \\ \omega' \end{pmatrix}.$$

В результате получим

$$E \begin{pmatrix} \omega \\ \omega' \end{pmatrix} = \left\{ c \begin{pmatrix} 0 & \vec{\sigma} \cdot \vec{p} \\ \vec{\sigma} & 0 \end{pmatrix} + mc^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right\} \begin{pmatrix} \omega \\ \omega' \end{pmatrix}. \quad (26.15)$$

Равенство (26.15), прочитанное по строкам для двухрядных матриц, приводит к системе уравнений

$$\begin{aligned} (E - mc^2) \omega - c \vec{\sigma} \cdot \vec{p} \omega' &= 0, \\ -c \vec{\sigma} \cdot \vec{p} \omega + (E + mc^2) \omega' &= 0. \end{aligned} \quad (26.16)$$

Отличные от нуля решения получаются, если определитель системы обращается в нуль:

$$E^2 - m^2 c^4 - c^2 (\vec{p} \cdot \vec{p})^2 = 0.$$

Отсюда определяем энергию частицы:

$$E_{1,2} = \pm \varepsilon, \quad (26.17)$$

где

$$\varepsilon = c \sqrt{p^2 + m^2 c^2}.$$

В результате, как и в § 25, мы приходим к двум типам решений для свободных частиц:

$$\psi_{(+)} = u_1 e^{\frac{i}{\hbar} (\vec{p} \cdot \vec{r} - \varepsilon t)}, \quad \psi_{(-)} = u_2 e^{\frac{i}{\hbar} (\vec{p} \cdot \vec{r} + \varepsilon t)}. \quad (26.18)$$

Решения (26.18) интерпретируем как зарядово-сопряженные состояния частицы и античастицы — электрона и позитрона.

Возвращаясь к системе линейных однородных уравнений (26.16), рассматриваем ее при  $E_1 = \varepsilon$  и  $E_2 = -\varepsilon$ . В таком случае находятся два решения:

$$\left. \begin{aligned} \omega &= -\frac{c \vec{\sigma} \cdot \vec{p}}{\varepsilon + mc^2} \omega', \\ \omega' &= \frac{c \vec{\sigma} \cdot \vec{p}}{\varepsilon + mc^2} \omega. \end{aligned} \right\} \quad (26.19)$$

Введем теперь конкретное обозначение для постоянных матриц-столбцов  $\omega$ :

$$\omega = \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix}, \quad \omega' = \begin{pmatrix} C_3 \\ C_4 \end{pmatrix},$$

а также выберем направление оси  $Oz$  по импульсу свободной частицы. После вычислений скалярных произведений в формуле (26.19) и подстановок в матрицу  $u$  имеем для нее два решения:

$$u_1 = \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \\ C_1 \frac{cp_z}{\varepsilon + mc^2} \\ -C_2 \frac{cp_z}{\varepsilon + mc^2} \end{pmatrix}, \quad u_2 = \begin{pmatrix} -C_3 \frac{cp_z}{\varepsilon + mc^2} \\ C_4 \frac{cp_z}{\varepsilon + mc^2} \\ C_3 \\ C_4 \end{pmatrix} \quad (26.20)$$

Матрица  $u_1$  относится к электрону, а  $u_2$  — к позитрону. Итак, решения (26.18) выражают состояния электрона и позитрона. Это четырехкомпонентные спиноры, описывающие спиновое состояние частиц.

Рассмотрим приближенное решение для квазирелятивистского случая. Тогда  $p_z \ll mc$ ,  $\epsilon \ll mc^2$  и  $\frac{cp_z}{\epsilon + mc^2} \approx 0$ . Поэтому матрицы  $u_1$  и  $u_2$  имеют вид знакомых нам спиновых функций (см. § 13):

$$u_1 = \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ C_3 \\ C_4 \end{pmatrix}. \quad (26.21)$$

Подведем итог. Найденные решения (26.18) уравнения Дирака для свободной квазирелятивистской частицы являются (если отбросить нули в матрицах-столбцах (26.21)) двухкомпонентными функциями, так как содержат сомножители — одностолбцовые матрицы:

$$u_1 = \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix}, \quad u_2 = \begin{pmatrix} C_3 \\ C_4 \end{pmatrix}. \quad (26.22)$$

Так выявила дополнительная степень свободы для состояний частицы с заданными характеристиками  $m$  и  $\vec{p}$ . Она учитывается спиновой функцией  $u$ .

Требуя выполнения условия нормировки спиновых функций:

$$u_1^\dagger u_1 = u_2^\dagger u_2 = 1,$$

получим

$$C_1^* C_1 + C_2^* C_2 = 1, \quad C_3^* C_3 + C_4^* C_4 = 1,$$

что позволяет выбрать базисные спиновые функции электрона и позитрона в виде  
 $u_1\left(\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $u_2\left(\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $u_1\left(-\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $u_2\left(-\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Если воспользоваться введенными в § 13 операторами  $\hat{S}$  и  $\hat{S}_z$ , то легко убедиться, что в состояниях со спиновыми функциями  $u_1\left(\frac{1}{2}\right)$ ,  $u_2\left(\frac{1}{2}\right)$  полуцелый спин электрона или позитрона направлен по оси  $Oz$ , совпадающей с направлением импульса, а в состояниях со спиновыми функциями  $u_1\left(-\frac{1}{2}\right)$ ,  $u_2\left(-\frac{1}{2}\right)$  спин направлен против оси. В более общем случае состояний со спиновыми функциями (26.21) вероятность той или иной ориентировки спина электрона определяется соответственно величинами  $C_1^* C_1$ ,  $C_2^* C_2$ , позитрона —  $C_3^* C_3$ ,  $C_4^* C_4$ .

Рассмотрим оператор

$$\frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \vec{\sigma} & 0 \\ 0 & \vec{\sigma} \end{pmatrix} \vec{p},$$

где  $\vec{\sigma}$  — векторное обозначение двухрядных матриц Паули.

Этот оператор коммутирует с оператором  $\hat{H}$  (26.2). Для свободного движения импульс сохраняется, следовательно, сохраняется и второй множитель, оператор которого

$$\hat{S}_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} \sigma_z & 0 \\ 0 & \sigma_z \end{pmatrix} \quad (26.24)$$

является оператором проекции спина. Собственные значения оператора  $\hat{S}_z$  известны. Поскольку

$$\hat{S}_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix},$$

то проекция спина на ось Oz принимает значения:  $\pm \frac{\hbar}{2}$ . Собственными для операторов  $\hat{S}_z$  и  $\hat{S}^2 = \hat{S}_x^2 + \hat{S}_y^2 + \hat{S}_z^2$  являются функции

$$u_1\left(\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_1\left(-\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad u_2\left(\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad u_2\left(-\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Соответствующие им значения  $S_z$  таковы:  $\frac{\hbar}{2}, -\frac{\hbar}{2}, \frac{\hbar}{2}, -\frac{\hbar}{2}$ .

Нетрудно также найти модуль спина:

$$S = \frac{\hbar \sqrt{3}}{2}.$$

Если электрон и позитрон рассматриваются в отдельности, то удобнее пользоваться двухрядными матрицами:

$$\hat{S} = \frac{\hbar}{2} \vec{s}, \quad \hat{S}_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad \hat{S}^2 = \frac{3\hbar^2}{4} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

с собственными функциями (26.23).

Полезно заметить, что в общем случае спиновые функции  $u$  — четырехрядные матрицы.

Свободное волновое поле, соответствующее электронам и позитронам, выражается линейной суперпозицией решений (26.18), где спиновые множители есть матрицы (26.20):

$$\psi = A_1 u_1 e^{\frac{i}{\hbar} (\vec{p} \cdot \vec{r} - \epsilon t)} + A_2 u_2 e^{\frac{i}{\hbar} (\vec{p} \cdot \vec{r} + \epsilon t)}. \quad (26.25)$$

Волновая функция (26.25) несет информацию о квантах поля — электронах и позитронах, их импульсах, энергиях, спинах.

## § 27. КВАНТОВАННОЕ ЭЛЕКТРОМАГНИТНОЕ ПОЛЕ

**27.1. Представление электромагнитного поля в виде системы гармонических осцилляторов.** В самом начале курса квантовой механики были введены важные формулы для энергии и импульса квантов электромагнитного поля:

$$\epsilon = \hbar \omega, \quad \vec{p} = \hbar \vec{k}. \quad (27.1)$$

Однако последовательную квантовую теорию электромагнитного поля мы до сих пор не рассматривали. Подход к электромагнитному полю как совокупности квантовых осцилляторов, обсуждавшийся выше, в § 22, раскрыл физическую идею квантования поля, но математически не был разработан. Поэтому продолжим сейчас анализ воп-