

$$= bc \int_{-a}^a \left[\left(1 - \frac{x^2}{a^2} \right) \arcsin \frac{y}{b \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2}}} + \frac{y}{b \left(1 - \frac{x^2}{a^2} \right)} \times \right. \\ \left. \times \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2}} \right]_{-b \sqrt{1 - (x^2/a^2)}}^{b \sqrt{1 - (x^2/a^2)}} dx = bc \int_{-a}^a \pi \left(1 - \frac{x^2}{a^2} \right) dx = \frac{4}{3} \pi abc.$$

Множество Ω измеримо, ведь граница Γ состоит из двух непрерывных кусков поверхности

$$z = \pm c \sqrt{1 - \frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2}} \quad \left(\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \leq 1 \right),$$

каждый из которых проектируется взаимно однозначно на замкнутое ограниченное множество плоскости x, y .

Измеримыми и замкнутыми являются также сечения Ω плоскостями и прямыми, параллельными осями координат соответственно в двумерном и одномерном смысле, ведь они, если они не пусты, представляют собой при сечении плоскостями эллипсы или точки, а при сечении прямыми — отрезки или точки.

Таким образом, функция 1 интегрируема на Ω и на всех указанных сечениях Ω , и равенство (7) применимо.

Если функция $f(x, y)$ ограничена и непрерывна на $\Delta = [a, b] \times [c, d]$ за исключением конечного числа точек, то для нее на основании теоремы 1 имеет место

$$\int_{\Delta} f(x, y) dx dy = \int_a^b dx \int_c^d f(x, y) dy,$$

потому что для любого $x \in [a, b]$ функция $f(x, y)$ по y ограничена и имеет на $[c, d]$ разве что конечное число точек разрыва, следовательно, интегрируема на $[c, d]$.

В частности, если $f(x, y) = \varphi(x)\psi(y)$ и функции $\varphi(x)$ и $\psi(y)$ ограничены и имеют конечное число точек разрыва соответственно на отрезках $[a, b]$, $[c, d]$, то

$$\int_{\Delta} \varphi(x) \psi(y) dx dy = \int_a^b dx \int_c^d \varphi(x) \psi(y) dx dy = \int_a^b \varphi(x) dx \int_c^d \psi(y) dy.$$

Распространение этих фактов на многомерный случай не представляет труда.

§ 12.13. Непрерывность интеграла по параметру

Рассмотрим интеграл

$$F(x) = F(x_1, \dots, x_m) = \int_{\Omega} \dots \int f(x_1, \dots, x_m; y_1, \dots, y_n) dy_1 \dots dy_n = \\ = \int_{\Omega} f(x, y) dy, \quad (1)$$

где Ω — измеримое множество n -мерного пространства точек $y = (y_1, \dots, y_n)$, а функция $f(x, y)$ интегрируема по y на Ω . Тогда интеграл (1) есть функция F от точки x .

Следующая теорема дает критерий непрерывности $F(x)$.

Теорема 1. Если функция $f(x, y)$ непрерывна на множестве

$$G \times \Omega \quad (x \in G, y \in \Omega) \quad (2)$$

$(n + m)$ -мерного пространства точек $(x, y) = (x_1, \dots, x_m; y_1, \dots, y_n)$, где G и Ω — замкнутые ограниченные множества в соответствующих пространствах точек x и y , то интеграл (1) (т. е. $F(x)$) есть непрерывная функция от $x \in G$.

Доказательство. Обозначим через $\omega(\delta, f)$ модуль непрерывности функции f на множестве (2). Так как последнее замкнуто и ограничено, а функция f непрерывна на нем, то $\omega(\delta, f) \rightarrow 0$ ($\delta \rightarrow 0$). Поэтому для $x, x' \in G$

$$\begin{aligned} |F(x') - F(x)| &= \left| \int_{\Omega} [f(x', y) - f(x, y)] dy \right| \leq \\ &\leq \int_{\Omega} |f(x', y) - f(x, y)| dy \leq \int_{\Omega} \omega(|x' - x|, f) dy = \\ &= \omega(|x' - x|, f) |\Omega| \rightarrow 0 \quad (x' \rightarrow x), \end{aligned}$$

и теорема доказана.

Теперь рассмотрим интеграл, обобщающий (1) только в случае, когда y есть переменное число (не вектор):

$$\begin{aligned} F(x) &= F(x_1, \dots, x_m) = \\ &= \int_{\varphi(x_1, \dots, x_m)}^{\psi(x_1, \dots, x_m)} f(x_1, \dots, x_m; y) dy = \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} f(x, y) dy \quad (x \in G), \quad (3) \end{aligned}$$

и докажем теорему.

Теорема 2. Если функция $f(x, y)$ непрерывна на множестве H точек $(x, y) = (x_1, \dots, x_m; y)$ $(m + 1)$ -мерного пространства, определяемых неравенствами $\varphi(x) \leq y \leq \psi(x)$ ($x \in G$), где $\varphi(x)$ и $\psi(x)$ — непрерывные функции на замкнутом ограниченном m -мерном множестве G точек $x = (x_1, \dots, x_m)$, то функция $F(x)$ непрерывна на G .

Доказательство. Подстановка

$$\begin{aligned} y &= \varphi(x) + t[\psi(x) - \varphi(x)] \quad (0 \leq t \leq 1), \\ dy &= [\psi(x) - \varphi(x)] dt, \end{aligned}$$

приводит интеграл (3) к виду

$$F(x) = [\psi(x) - \varphi(x)] \int_0^1 f(x, \varphi(x) + t[\psi(x) - \varphi(x)]) dt. \quad (4)$$

Но $\psi(x) - \varphi(x)$ — непрерывная функция на G , а интеграл в (4) тоже есть непрерывная функция от $x \in G$, что следует из теоремы 1. Ведь подынтегральная функция есть непрерывная функция от $(x, t) \in G \times [0, 1]$. Следовательно, $F(x)$ непрерывна на G .

Пример. Пусть на единичном шаре ω задана непрерывная функция $f(x, y, z)$. Интеграл от нее по ω равен

$$\int_{\omega} f d\omega = \int_{-1}^{+1} dx \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} dy \int_{-\sqrt{1-x^2-y^2}}^{\sqrt{1-x^2-y^2}} f(x, y, z) dz.$$

Внутренний интеграл $F(x, y) = \int_{-\sqrt{1-x^2-y^2}}^{\sqrt{1-x^2-y^2}} f(x, y, z) dz$ есть функция F от (x, y) , определенная на круге $\sigma: x^2 + y^2 \leq 1$. Она непрерывна на σ . Действительно, f непрерывна на замкнутом шаре ω ; поверхности, его ограничивающие, $z = -\sqrt{1-x^2-y^2}$ и $z = \sqrt{1-x^2-y^2}$ ($x^2 + y^2 \leq 1$), описываются непрерывными на круге σ функциями. Непрерывность F на σ вытекает из доказанной теоремы. Таким образом,

$$\int_{\omega} f d\omega = \int_{-1}^{+1} dx \left(\int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} F(x, y) dy \right)$$

Интеграл $\Phi(x) = \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} F(x, y) dy$ в свою очередь есть непрерывная функция от $x \in [-1, +1]$ на основании этой же теоремы. Действительно, $F(x, y)$ непрерывна на круге σ (замкнутом ограниченном множестве точек x, y), а кривые $y = -\sqrt{1-x^2}$, $y = \sqrt{1-x^2}$ ($-1 \leq x \leq 1$), ограничивающие σ , непрерывны. По теореме $\Phi(x)$ непрерывна на $[-1, +1]$.

§ 12.14. Геометрическая интерпретация знака определителя

Зададим в плоскости прямоугольную систему координат (x_1, x_2) , как на рис. 12.7 и 12.8.

Мы предполагаем для определенности, что положительное направление оси x_2 получается из положительного направления оси x_1 поворотом оси x_1 на угол 90° против часовой стрелки (рис. 12.9). Зададим два не равных нулю вектора $\mathbf{a} = (a_1, a_2)$, $\mathbf{b} = (b_1, b_2)$, выходящих из нулевой точки, с определителем

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} \neq 0. \quad (1)$$

Если $\Delta > 0$, то чтобы получить направление вектора \mathbf{b} , нужно повернуть (против часовой стрелки) \mathbf{a} на угол, меньший чем π ,