

чается символом « \pm »: $\pm xyz$; $\frac{1}{2} - x$; $\frac{1}{2} + y$; $\frac{1}{2} + z$, x , $\frac{1}{2} - y$, z ; $\frac{1}{2} + x$, y , $\frac{1}{2} - z$.

Если исходная точка находилась в частном положении по отношению к элементам симметрии группы (например, располагалась в плоскости симметрии), то и правильная система будет частной. Кратность ее точек будет меньше, чем кратность точек общего положения. Так, если кратность точки i (рис. 1.28), находящейся в общем положении, равна 4, то кратность точки g на плоскости равна 2 (каждая точка принадлежит заштрихованной ячейке только на половину), а точки a , находящейся на оси, — 1.

1.6. ОБРАТНАЯ РЕШЕТКА

В физике твердого тела при анализе многих явлений (дифракция, движение электронов в периодическом потенциальном поле, рассеяние фононов), связанных с периодическим положением дискретных частиц, чрезвычайно важную и полезную роль играет обратная решетка. Обратная решетка не является решеткой в том обычном смысле, который мы вкладываем при определении пространственной решетки кристалла (см. 1.2). Обратной решетки не существует в кристалле, она представляет собой удобную абстракцию, позволяющую математически довольно просто и точно описывать условия, в которых протекает то или иное явление в твердом кристаллическом теле.

Между параметрами обычной прямой решетки, построенной на векторах трансляций \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} , и параметрами обратной решетки существует вполне определенная связь. Для установления этой связи проведем плоскость (hkl) , ближайшую к началу координат xyz (рис. 1.29), которая, как нам теперь известно, отсекает по осям x , y и z отрезки a/h , b/k и c/l соответственно (здесь a , b , c — параметры элементарной ячейки).

Плоскость (hkl) совместно с тремя координатными плоскостями (100) , (010) и (001) образует тетраэдр $AOBC$. Если площадь треугольных граней тетраэдра представить соответствующими векторами \vec{S} , то согласно теореме векторного исчисления, утверждающей, что вектор замкнутой поверхности всегда равен нулю, мы можем записать:

$$\vec{S} \Delta(hkl) = \vec{S} \Delta(100) + \vec{S} \Delta(010) + \vec{S} \Delta(001). \quad (1.10)$$

Площади можно вычислить из формулы для объема тетраэдра v : $v = \frac{1}{3} \vec{S} H$, откуда

$$\vec{S} = 3\vec{v}/H, \quad (1.11)$$

где H — высота тетраэдра. Высота, опущенная из вершины O

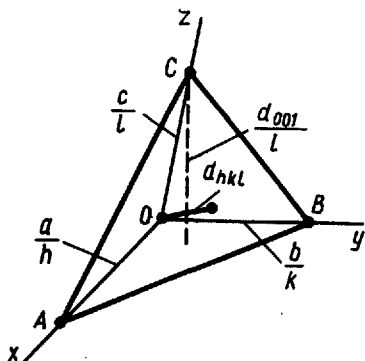


Рис. 1.29. К выводу связи между параметрами прямой и обратной решеток

на плоскость (hkl) , равна межплоскостному расстоянию d_{hkl} . Высота, опущенная из вершины A на координатную плоскость (100) , согласно правилам о рассеении осей элементарной ячейки последовательными параллельными узловыми плоскостями семейства, равна d_{100}/h , высота, опущенная из вершины B на координатную плоскость (010) , — d_{010}/k , и высота, опущенная из вершины C на координатную плоскость (001) , — d_{001}/l . Тогда из (1.10) и (1.11) следует, что

$$\vec{H} = h \frac{\vec{1}}{d_{100}} + k \frac{\vec{1}}{d_{010}} + l \frac{\vec{1}}{d_{001}} = h \vec{a}^* + k \vec{b}^* + l \vec{c}^*, \quad (1.12)$$

где \vec{a}^* , \vec{b}^* , \vec{c}^* — осевые векторы обратной решетки.

Заменив в правой части выражения (1.10) площади треугольников граней соответствующими векторными произведениями, получим:

$$\frac{3\vec{v}}{d_{hkl}} = \frac{1}{2} \left[\frac{\vec{b}}{k} \frac{\vec{c}}{l} \right] + \frac{1}{2} \left[\frac{\vec{c}}{l} \frac{\vec{a}}{h} \right] + \frac{1}{2} \left[\frac{\vec{a}}{h} \frac{\vec{b}}{k} \right]$$

$$\frac{6\vec{v}}{d_{hkl}} = \frac{[\vec{b} \vec{c}]}{kl} + \frac{[\vec{c} \vec{a}]}{lh} + \frac{[\vec{a} \vec{b}]}{hk}.$$

Поскольку $6\vec{v} = a[\vec{b} \vec{c}]/hkl = V_{\text{яч}}/hkl$, где $V_{\text{яч}}$ — объем элементарной ячейки, построенной на векторах \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} , то

$$\frac{\vec{1}}{d_{hkl}} = h \frac{[\vec{b} \vec{c}]}{V_{\text{яч}}} + k \frac{[\vec{c} \vec{a}]}{V_{\text{яч}}} + l \frac{[\vec{a} \vec{b}]}{V_{\text{яч}}}. \quad (1.13)$$

Сравнивая выражения (1.12) и (1.13), найдем, что

$$\vec{a}^* = \frac{\vec{1}}{d_{100}} = \frac{[\vec{b} \vec{c}]}{V_{\text{яч}}}, \quad \vec{b}^* = \frac{\vec{1}}{d_{010}} = \frac{[\vec{c} \vec{a}]}{V_{\text{яч}}}$$

$$\vec{c}^* = \frac{\vec{1}}{d_{001}} = \frac{[\vec{a} \vec{b}]}{V_{\text{яч}}} \quad (1.14)$$

Так как $(\vec{a}[\vec{b}\vec{c}]) = (\vec{b}[\vec{c}\vec{a}]) = (\vec{c}[\vec{a}\vec{b}])$, то скалярные произведения

$$\begin{aligned} (\vec{a}\vec{a}^*) &= (\vec{b}\vec{b}^*) = (\vec{c}\vec{c}^*) = 1, \\ (\vec{b}\vec{c}^*) &= (\vec{b}^*\vec{c}) = (\vec{c}\vec{a}^*) = (\vec{c}^*\vec{a}) = (\vec{a}\vec{b}^*) = (\vec{a}^*\vec{b}) = 0. \end{aligned} \quad (1.15)$$

Шесть последних уравнений выражения (1.15) указывают правила построения обратной решетки, а именно: при построении векторы \vec{a}^* , \vec{b}^* , \vec{c}^* перпендикулярны соответственно парам векторов \vec{b} и \vec{c} , \vec{c} и \vec{a} , \vec{a} и \vec{b} и, наоборот, векторы \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} перпендикулярны парам векторов \vec{b}^* и \vec{c}^* , \vec{c}^* и \vec{a}^* , \vec{a}^* и \vec{b}^* .

Векторы прямой решетки связаны с векторами обратной решетки аналогичными формулами:

$$\vec{a} = [\vec{b}^*\vec{c}^*]/V^*, \quad \vec{b} = [\vec{c}^*\vec{a}^*]/V^*, \quad \vec{c} = [\vec{a}^*\vec{b}^*]/V^*, \quad (1.16)$$

где V^* — объем элементарной ячейки обратной решетки.

Умножим (1.14) скалярно на \vec{a} . Воспользовавшись выражениями (1.14) и (1.16) и принимая во внимание соотношения (1.15), получим

$$\vec{a}\vec{a}^* = \frac{[\vec{b}^*\vec{c}^*]}{V^*} \frac{[\vec{b}\vec{c}]}{V_{\text{яч}}} = 1.$$

Поскольку

$$[\vec{b}^*\vec{c}^*][\vec{b}\vec{c}] = \begin{vmatrix} (\vec{b}^*\vec{b}) & (\vec{b}^*\vec{c}) \\ (\vec{c}^*\vec{b}) & (\vec{c}^*\vec{c}) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 1,$$

имеем

$$V^* = 1/V_{\text{яч}}.$$

Из полученных результатов следует, что прямая и обратная решетки взаимно сопряжены. Решетка, обратная обратной, есть просто исходная прямая решетка. Каждый узел $[[hkl]]^*$ обратной решетки соответствует семейству параллельных плоскостей (hkl) прямой решетки. Необходимо иметь в виду, что обратная решетка в кристаллографии строится по отношению к конкретной решетке Бравэ и сама является решеткой Бравэ. Так, для простой кубической ячейки Бравэ обратной решеткой является решетка, описываемая простой кубической элементарной ячейкой со стороны $1/a$, где a — параметр прямой ячейки. Обратная к гранецентрированной есть объемно-центрированная решетка, а прямой объемно-центрированной решетке соответствует обратная гранецентрированная. Вектор обратной решетки $\vec{H} = h\vec{a}^* + k\vec{b}^* + l\vec{c}^*$ перпендикулярен плоскости (hkl) и по модулю равен $1/d_{hkl}$, где d_{hkl} — межплоскостное расстояние в системе эквивалентных плоскостей $\{hkl\}$ прямой решетки. Для

расчета этой величины чрезвычайно полезна формула, получаемая из (1.12):

$$\frac{1}{d_{hkl}^2} = h^2 \vec{a}^{*2} + \kappa^2 \vec{b}^{*2} + l^2 \vec{c}^{*2} + 2h\kappa(\vec{a}^* \vec{b}^*) + 2hl(\vec{a}^* \vec{c}^*) + 2\kappa l(\vec{b}^* \vec{c}^*), \quad (1.17)$$

где выражения в скобках являются скалярными произведениями соответствующих векторов обратной решетки. Удобно и просто при расчете скалярных произведений пользоваться следующей записью:

$$\begin{aligned} (\vec{a}^* \vec{b}^*) &= \frac{1}{V_{яч}^2} ([\vec{b} \vec{c}] [\vec{c} \vec{a}]) = \frac{1}{V_{яч}^2} \begin{vmatrix} (\vec{b} \vec{c}) & (\vec{b} \vec{a}) \\ \vec{c}^2 & (\vec{c} \vec{a}) \end{vmatrix} = \\ &= \frac{1}{V_{яч}^2} \begin{vmatrix} bc \cos \alpha & ba \cos \gamma \\ c^2 & ca \cos \beta \end{vmatrix} = \frac{abc^2}{V_{яч}^2} \begin{vmatrix} \cos \alpha & \cos \gamma \\ 1 & \cos \beta \end{vmatrix} = \\ &= \frac{abc^2}{V_{яч}^2} (\cos \alpha \cos \beta - \cos \gamma), \end{aligned}$$

где α, β, γ — углы между соответствующими трансляциями (a, b, c).

Для прямоугольных ячеек $a^* = 1/a; b^* = 1/b; c^* = 1/c$ и $(\vec{a}^* \vec{b}^*) = (\vec{a}^* \vec{c}^*) = (\vec{b}^* \vec{c}^*) = 0$, тогда

$$\frac{1}{d_{hkl}^2} = \frac{h^2}{a^2} + \frac{\kappa^2}{b^2} + \frac{l^2}{c^2}. \quad (1.18)$$

Для кубических ячеек $a=b=c$, поэтому квадрат обратного значения межплоскостного расстояния:

$$\frac{1}{d_{hkl}^2} = \frac{h^2 + \kappa^2 + l^2}{a^2}. \quad (1.19)$$

Пользуясь (1.17) можно получить выражение $1/d_{hkl}^2$ для ячеек всех сингоний. Расчет объема элементарной ячейки в общем случае производится по известным формулам аналитической геометрии:

$$\begin{aligned} V_{яч} &= abc \sqrt{1 - \cos^2 \alpha - \cos^2 \beta - \cos^2 \gamma + 2 \cos \alpha \cos \beta \cos \gamma}, \\ V^* &= a^* b^* c^* \sqrt{1 - \cos^2 \alpha^* - \cos^2 \beta^* - \cos^2 \gamma^* + 2 \cos \alpha^* \cos \beta^* \cos \gamma^*}. \end{aligned} \quad (1.20)$$

Здесь $\alpha^* = (\vec{b}^* \vec{c}^*), \beta^* = (\vec{c}^* \vec{a}^*), \gamma^* = (\vec{a}^* \vec{b}^*)$ — углы между векторами обратной решетки;

$$\begin{aligned} \cos \alpha^* &= \frac{\cos \beta \cos \gamma - \cos \alpha}{\sin \beta \sin \gamma}; \quad \cos \beta^* = \frac{\cos \alpha \cos \gamma - \cos \beta}{\sin \alpha \sin \gamma}; \\ \cos \gamma^* &= \frac{\cos \alpha \cos \beta - \cos \gamma}{\sin \alpha \sin \beta} \end{aligned} \quad (1.21)$$

Часто в структурной кристаллографии приходится вычислять угол φ между двумя плоскостями $(h_1\kappa_1l_1)$ и $(h_2\kappa_2l_2)$. Поскольку вектор обратной решетки \vec{H} перпендикулярен плоскости с индексами $(h\kappa l)$, то для нахождения угла между плоскостями достаточно найти угол между их обратными векторами:

$$\vec{H}_1 = h_1 \vec{a}^* + \kappa_1 \vec{b}^* + l_1 \vec{c}^*; \quad \vec{H}_2 = h_2 \vec{a}^* + \kappa_2 \vec{b}^* + l_2 \vec{c}^*.$$

Записав скалярное произведение этих векторов

$$(\vec{H}_1, \vec{H}_2) = H_1 H_2 \cos \varphi,$$

находим:

$$\cos \varphi = \frac{(\vec{H}_1, \vec{H}_2)}{|\vec{H}_1| |\vec{H}_2|} = d_{h_1\kappa_1l_1} d_{h_2\kappa_2l_2} \{h_1 h_2 a^{*2} + \kappa_1 \kappa_2 b^{*2} + l_1 l_2 c^{*2} + (\kappa_2 l_1 + l_2 \kappa_1) b^* c^* \cos \alpha^* + (h_2 l_1 + l_2 h_1) a^* c^* \cos \beta^* + (h_2 \kappa_1 + \kappa_2 h_1) a^* b^* \cos \gamma^*\}. \quad (1.22)$$

Угол ψ между направлениями $\langle u_1, v_1, \omega_1 \rangle$ и $\langle u_2, v_2, \omega_2 \rangle$ в кристалле вычисляется как угол между векторами

$$\vec{R}_1 = u_1 \vec{a} + v_1 \vec{b} + \omega_1 \vec{c} \quad \text{и} \quad \vec{R}_2 = u_2 \vec{a} + v_2 \vec{b} + \omega_2 \vec{c}.$$

$$\cos \psi = \frac{(\vec{R}_1, \vec{R}_2)}{|\vec{R}_1| |\vec{R}_2|}. \quad (1.23)$$

Угол χ между прямой \vec{R} и плоскостью $(h\kappa l)$

$$\cos \chi = \frac{(\vec{R}, \vec{H})}{|\vec{R}| |\vec{H}|}. \quad (1.24)$$

Здесь $\vec{H} = h \vec{a}^* + \kappa \vec{b}^* + l \vec{c}^*$ — вектор обратной решетки.

1.7. ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ КРИСТАЛЛОХИМИИ

Кристаллохимия изучает пространственное расположение атомов и молекул в кристаллах, находит законы этого расположения и из них выводит физико-химические свойства соответствующих химических соединений.

Многие кристаллические твердые тела построены либо из нейтральных атомов (атомы благородных элементов), либо из положительно и отрицательно заряженных ионов. Атомы и ионы большинства химических элементов обладают сферической симметрией.

Если атомы или ионы представлять чрезвычайно малыми твердыми несжимаемыми шарами, между которыми действуют ные точки); центры треугольных пустот обозначены крестиками