

где  $w = \frac{1}{2}(ED + HB)$  — плотность электромагнитной энергии волны.

Следовательно, давление электромагнитной волны в этом случае численно равно плотности энергии волны.

В случае полного отражения от поверхности тела импульс волны меняется на противоположный и поверхности тела передается импульс в два раза больший, чем при полном поглощении. Соответственно, и давление в этом случае будет в два раза больше ( $p = 2w$ ).

Выше рассматривался вектор Умова — Пойнтинга, с которым связан импульс электромагнитного поля. Можно создать разнообразные устройства, в полости которых осуществляется циркуляция электромагнитной энергии по замкнутым путям. В таких случаях проявляется новый параметр электромагнитного поля — момент импульса (момент количества движения) относительно оси вращения.

Если такое устройство и циркулирующее в нем электромагнитное поле образуют замкнутую систему, то благодаря взаимодействию поля с зарядами и токами в стенках полости изменение момента импульса поля  $\vec{L}_{\text{эм}}$  сопряжено с изменением момента импульса устройства  $\vec{L}_{\text{мех}}$  и в согласии с законом сохранения момента импульса

$$\frac{d}{dt} \vec{L}_{\text{мех}} = - \frac{d}{dt} \vec{L}_{\text{эм}},$$

откуда

$$\frac{d}{dt} (\vec{L}_{\text{мех}} + \vec{L}_{\text{эм}}) = 0.$$

Процессы обмена моментом импульса между электромагнитным полем (светом) и веществом имеют важное значение в атомной физике.

## § 41. РЕШЕНИЕ УРАВНЕНИЙ МАКСВЕЛЛА МЕТОДОМ ЭЛЕКТРОДИНАМИЧЕСКИХ ПОТЕНЦИАЛОВ.

### УРАВНЕНИЯ ДАЛАМБЕРА

Переменное электромагнитное поле в общем случае не удовлетворяет условиям квазистационарности (§ 31). В силу этого в выражения для векторов поля входят скорость распространения и время, иными словами, величина векторов поля в какой-либо момент времени определяется не тем распределением  $\rho$ ,  $\sigma$ ,  $\vec{j}$ ,  $\vec{i}$ , которое наблюдается в этот момент времени, а распределением их в некоторый предыдущий момент времени. Изменение векторов поля не следует синхронно за изменениями источников поля, а запаздывает относительно их; в периодической функции  $f(t - \frac{r}{v})$  частное  $\frac{r}{v}$  как раз и выражает запаздывание векторов

поля, равное времени распространения электромагнитного процесса со скоростью  $v$  на расстоянии  $r$  от источника до точки наблюдения.

При исследовании стационарных и квазистационарных полей большую пользу приносит введение потенциалов: скалярного электрического потенциала  $\varphi$  и векторного потенциала магнитного поля  $\vec{A}$ . Как мы видели, вычисление этих величин по заданному распределению зарядов и токов выполняется проще, чем непосредственное вычисление напряженностей. Переход от потенциалов к векторам поля осуществляется простым дифференцированием.

Несколько видоизменив определение потенциалов, можно пользоваться ими в общем случае переменного электромагнитного поля. Для упрощения выкладок предполагаем, что во всей среде соблюдается условие постоянства проницаемостей  $\epsilon$  и  $\mu$ .

Определение векторного потенциала  $\vec{A}$  сохраняется:

$$\mu\mu_0\vec{H} = \vec{B} = \operatorname{rot} \vec{A}. \quad (41.1)$$

Вводим векторный потенциал во II уравнение Максвелла:

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial t} (\operatorname{rot} \vec{A}) = -\operatorname{rot} \left( \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right),$$

откуда следует, что

$$\operatorname{rot} \left( \vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = 0. \quad (41.2)$$

Таким образом, вектор, стоящий в скобках, не имеет вихрей; он, однако, может иметь источники. Полагаем  $\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\operatorname{grad} \varphi$ , откуда

$$\vec{E} = -\frac{\partial \vec{A}}{\partial t} - \operatorname{grad} \varphi. \quad (41.3)$$

Последнее выражение означает, что в общем случае электрическое поле состоит из вихревой и потенциальной частей.

Преобразуем теперь I уравнение Максвелла, используя выражения (41.1) и (41.3):

$$\frac{1}{\mu\mu_0} \operatorname{rot} \operatorname{rot} \vec{A} = -\epsilon\epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} + \operatorname{grad} \varphi \right) + \vec{j}.$$

Используя формулу векторного анализа  $\operatorname{rot} \operatorname{rot} \vec{A} = \operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{A} - \Delta \vec{A}$ , получаем:

$$\operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{A} - \Delta \vec{A} = -\epsilon\epsilon_0\mu\mu_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \operatorname{grad} \left( \epsilon\epsilon_0\mu\mu_0 \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) + \mu\mu_0 \vec{j};$$

накоиец, группируем:

$$\operatorname{grad} \left( \operatorname{div} \vec{A} + \epsilon\epsilon_0\mu\mu_0 \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right) - \Delta \vec{A} = -\epsilon\epsilon_0\mu\mu_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} + \mu\mu_0 \vec{j}. \quad (41.4)$$

Между векторным и скалярным потенциалами переменного поля можно установить некоторое дополнительное условие связи. Лоренц предложил такое условие в виде

$$\operatorname{div} \vec{A} + \epsilon \epsilon_0 \mu \mu_0 \frac{\partial \varphi}{\partial t} = 0. \quad (41.5)$$

Условие Лоренца (41.5) в случае стационарных полей приводит к следствию, уже использованному ранее (28.3). Из условия Лоренца и из выражения (41.4) выводим дифференциальное уравнение для векторного потенциала электромагнитного поля:

$$\Delta \vec{A} - \epsilon \epsilon_0 \mu \mu_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu \mu_0 \vec{j}. \quad (41.6)$$

Получим теперь дифференциальное уравнение для скалярного потенциала  $\varphi$ , исходя из выражения для дивергенции вектора электрической индукции  $\vec{D}$ :

$$\operatorname{div} \vec{D} = \operatorname{div} (\epsilon \epsilon_0 \vec{E}) = \epsilon \epsilon_0 \operatorname{div} \vec{E} = \rho.$$

Согласно уравнению (41.3) введем сюда значение  $\vec{E}$ :

$$\operatorname{div} \left( -\frac{\partial \vec{A}}{\partial t} - \operatorname{grad} \varphi \right) = \frac{\rho}{\epsilon \epsilon_0},$$

откуда

$$-\frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div} \vec{A} - \operatorname{div} \operatorname{grad} \varphi = \frac{\rho}{\epsilon \epsilon_0}.$$

Выразим далее  $\operatorname{div} \vec{A}$  в соответствии с условием Лоренца (41.5) и введем символическое обозначение лапласиана  $\Delta = \operatorname{div} \operatorname{grad}$ . После простых преобразований приходим к дифференциальному уравнению для скалярного потенциала электромагнитного поля:

$$\Delta \varphi - \epsilon \epsilon_0 \mu \mu_0 \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon \epsilon_0}. \quad (41.7)$$

Рассмотрим два важных равенства.

1) Из сопоставления численных значений постоянных  $\epsilon_0 = -8,854 \cdot 10^{-12} \text{ Ф/м}$ ,  $\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \text{ Гн/м}$  и скорости света следует, что произведение  $\epsilon_0 \mu_0$  равно обратному значению квадрата скорости света  $c^2$  в вакууме:

$$\epsilon_0 \mu_0 = \frac{1}{c^2}. \quad (41.8)$$

Из размерности единиц измерения  $\epsilon_0$  и  $\mu_0$  ( $\text{Ф/м}$  и  $\text{Гн/м}$ ) вытекает, что  $\frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}}$  имеет размерность скорости.

2) Запишем отношение скорости света  $c$  в вакууме к квадратному корню из произведения относительных проницаемостей среды  $\epsilon$  и  $\mu$ :

$$v = \frac{\sigma}{V_{\epsilon\mu}} = \frac{1}{V_{\epsilon\epsilon_0\mu\mu_0}}. \quad (41.9)$$

Поскольку  $\epsilon$  и  $\mu$  — безразмерные величины, записанное отношение имеет размерность скорости. Как выясняется несколько позже, скорость  $v$  представляет собой скорость распространения электромагнитных процессов в среде, характеризуемой значениями относительных проницаемостей  $\epsilon$  и  $\mu$ . Равенства (41.8) и (41.9) позволяют записать громоздкий множитель  $\epsilon\epsilon_0\mu\mu_0$  в уравнениях (41.6) и (41.7) как  $\frac{1}{v^2}$ . Тем самым эти уравнения приводятся к виду

$$\left. \begin{aligned} \Delta\Phi - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2} &\equiv \square\Phi = -\frac{\rho}{\epsilon\epsilon_0}, \\ \Delta\vec{A} - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} &\equiv \square\vec{A} = -\mu\mu_0\vec{j}. \end{aligned} \right| \quad (41.10)$$

Уравнения типа (41.10) хорошо изучены и носят название уравнений Даламбера; символ  $\square$  обозначает оператор Даламбера. В случае идеального диэлектрика ( $\gamma=0$ ,  $\rho=0$ ) они переходят в волновые уравнения:

$$\Delta\Phi = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2},$$

$$\Delta\vec{A} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2}.$$

В случае стационарных полей  $\left(\frac{\partial\Phi}{\partial t}=0, \frac{\partial\vec{A}}{\partial t}=0\right)$  уравнения Даламбера вырождаются в уравнения Пуассона:

$$\Delta\Phi = -\frac{\rho}{\epsilon\epsilon_0},$$

$$\Delta\vec{A} = -\mu\mu_0\vec{j}.$$

Решениями уравнений Пуассона в однородном бесграничном пространстве являются интегральные выражения для потенциалов:

$$\left. \begin{aligned} \Phi &= \frac{1}{4\pi\epsilon\epsilon_0} \int_V \frac{\rho dV}{r}, \\ \vec{A} &= \frac{\mu\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{j} dV}{r}. \end{aligned} \right| \quad (41.11)$$

В математическом анализе доказывается, что решениями уравнений Даламбера (41.10) в однородном бесграничном пространстве являются интегралы

$$\varphi(x, y, z, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r} \int_V \frac{\rho(x', y', z', t')}{r} dV, \quad (41.12)$$

$$\vec{A}(x, y, z, t) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{j}(x', y', z', t')}{r} dV, \quad (41.13)$$

где

$$r = \sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2} \text{ и } t' = t \pm \frac{r}{v}.$$

Если в выражении для  $t'$  выбрать знак «—», мы получим запаздывающие потенциалы, а если «+», то опережающие. Через  $r$  обозначено расстояние от точки источника  $(x', y', z')$  до точки наблюдения  $(x, y, z)$ ,  $v$  — скорость распространения электромагнитных возмущений. Стоящие под интегралом выражения  $\rho(t - \frac{r}{v})$  и  $\vec{j}(t - \frac{r}{v})$  следует понимать не как произведения, а как функции аргумента  $(t - \frac{r}{v})$ . Например, при часто встречающихся гармонических колебаниях они будут иметь вид

$$\rho_0 \sin \omega \left( t - \frac{r}{v} \right) \text{ и } \vec{j}_0 \cos \omega \left( t - \frac{r}{v} \right).$$

Введение этих функций вместо постоянных значений  $\rho$  и  $\vec{j}$  обусловлено запаздыванием потенциалов в точке наблюдения относительно мгновенных значений  $\rho$  и  $\vec{j}$  в источнике.

В выражениях для потенциалов стационарных полей (41.11) и переменных полей (41.12 и 41.13) существует, однако, некоторое сходство. При определении скалярного потенциала в данной точке наблюдения в момент времени  $t$  нужно разбить все пространство на элементарные объемы  $dV$  и определить заряды  $dQ$ , находившиеся в этих объемах в предшествующие моменты времени  $t - \frac{r}{v}$ :

$$dQ = \rho \left( t - \frac{r}{v} \right) dV.$$

Разделив затем  $dQ$  на  $4\pi\epsilon_0 r$  и сложив все полученные выражения, находим скалярный потенциал. Аналогично находят составляющие векторного потенциала.

Таким образом, потенциалы переменного поля определяются аналогично потенциалам стационарного поля с тем, однако, важным дополнением, что в каждый момент времени  $t$  потенциалы поля, возбуждаемого на расстоянии  $r$  от элемента  $dV$  зарядами и токами этого элемента, определяются не одновременными с  $t$ , а предшествующими значениями этих зарядов и токов. Можно условно считать, что потенциалы  $\varphi$  и  $\vec{A}$  распространяются из  $dV$

по всем направлениям со скоростью  $v = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}}$ , убывая при этом обратно пропорционально расстоянию  $r$ .

Из сказанного ясно, почему потенциалы  $\phi$  и  $\vec{A}$  переменного электромагнитного поля называются запаздывающими потенциалами. Изложенные здесь соображения уточняются в главе VII.

## Упражнения

34. Покажите, что джоулеева теплота, выделяемая током в участке проводника, равна количеству электромагнитной энергии, втекающей в этот участок проводника (рис. 69).

Указание. В целях упрощения берем проводник в виде прямого цилиндра с радиусом  $a$ . Напряженность магнитного поля на поверхности цилиндрического проводника (упр. 29) равна:

$$H = \frac{I}{2\pi a} = \frac{\pi j a^2}{2\pi a} = \frac{ja}{2}.$$

У поверхности проводника тангенциальная составляющая  $E_t$  равна напряженности поля внутри проводника, поэтому по закону Ома  $E_t = E = \frac{I}{r}$ .

Поскольку  $E_t$  и  $H$  взаимно перпендикулярны, можно в выражении для вектора Умова—Пойнтинга перейти к скалярным значениям.

35. Покажите, что при изменении во времени магнитного поля с осевой симметрией [ $H_x = H_y = 0$ ,  $H_z = H(r, t)$ ] возникает вихревое электрическое поле, силовые линии которого представляют собой концентрические окружности с центрами на оси магнитного поля. Как известно, на основе этого явления действует бетатрон. Примите, что  $\epsilon = \mu = 1$  (вакуум).

Указание. Исходите из II уравнения Максвелла

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\mu_0 \frac{\partial \vec{H}}{\partial t},$$

где  $\vec{H}$  направлено по оси  $z$ , и запишите это уравнение в цилиндрической системе координат.

При анализе решения ответьте на вопрос: каким образом в бетатроне добиваются стационарности вихревого электрического поля на протяжении небольшого промежутка времени?

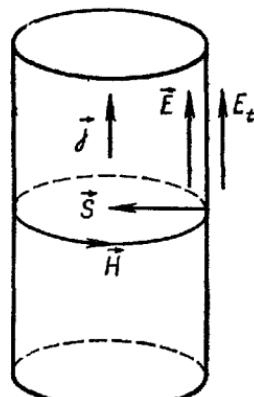


Рис. 69