

§ 76. Тензоры в криволинейных координатах

Мы будем рассматривать область Ω аффинного пространства, отнесенную к криволинейным координатам x^i (сейчас мы обозначаем их без штрихов). Радиус-вектор \mathbf{x} произвольной точки M области Ω , отсчитываемый от фиксированной точки O , будет выражаться согласно (75.11) функцией

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}(x^1, \dots, x^n), \quad (76.1)$$

достаточное число раз непрерывно дифференцируемой (для этого параграфа довольно одного раза). В дальнейшем мы предполагаем, что все рассматриваемые точки принадлежат области Ω .

Для ориентации в строении данной координатной системы весьма полезны *координатные линии*. Так мы будем называть кривые, вдоль которых меняется лишь одна из координат x^i , а остальные остаются постоянными. Рассмотрим, например, координатную линию x^1 . Это значит, что x^2, \dots, x^n закреплены на постоянных значениях, так что радиус-вектор \mathbf{x} (76.1) остается функцией одного лишь x^1 ; мы получаем кривую, отнесенную к параметру x^1 .

Через каждую точку M пройдет одна и только одна координатная линия x^1 , именно, если x^2, \dots, x^n закрепить на значениях, которые они имеют в точке M . Частная производная $\frac{\partial \mathbf{x}}{\partial x^1}$ дает касательный вектор к координатной линии x^1 (§ 65). Все сказанное справедливо и для любых координатных линий, так что через каждую точку M проходят n координатных линий с касательными векторами $\frac{\partial \mathbf{x}}{\partial x^i}$. Эти векторы мы будем обозначать кратко

$$\mathbf{x}_i = \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial x^i}. \quad (76.2)$$

Они, как мы знаем, всегда линейно независимы, и потому в *каждой* точке M могут быть приняты за векторы аффинного репера $\{M, \mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$. Таким образом, задание *криволинейных координат в области Ω* влечет появление в *каждой ее точке M* вполне определенного аффинного репера $\{M, \mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$. Этот аффинный репер мы будем называть *локальным репером в точке M* .

Когда в качестве частного случая криволинейных координат мы берем аффинные координаты, функция (76.1) принимает прежний вид (75.1):

$$\mathbf{x} = x^i \mathbf{e}_i, \quad \text{так что} \quad \mathbf{x}_i = \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial x^i} = \mathbf{e}_i, \quad (76.3)$$

и локальный репер в каждой точке M имеет те же векторы, что

и основной репер, на котором построена данная аффинная координатная система.

Для рассмотрения локальных реперов имеются глубокие основания. Именно вспомним те простые свойства, которыми обладали аффинные координаты точек: приращения этих координат при переходе из точки $M(x^i)$ в точку $L(y^i)$ выражали координаты вектора смещения \vec{ML} :

$$\vec{ML} = \vec{OL} - \vec{OM} = (y^i - x^i) \mathbf{e}_i,$$

поскольку

$$\vec{OM} = x^i \mathbf{e}_i,$$

$$\vec{OL} = y^i \mathbf{e}_i$$

(говоря о координатах вектора, мы всегда будем иметь в виду его *аффинные* координаты; криволинейные координаты для векторов не имеют смысла). В этом, можно сказать, и состояла сущность аффинных координат точек.

Для криволинейных координат x^i эти простые свойства теряются. Однако мы находим их снова, если рассматривать *криволинейные координаты в бесконечно малой окрестности данной точки* M .

Смещааясь из точки $M(x^i)$ в бесконечно близкую точку $L(x^i + \Delta x^i)$, мы находим вектор смещения \vec{ML} , как приращение радиуса вектора x из точки M :

$$\vec{ML} = \vec{OL} - \vec{OM} = \mathbf{x}(x^i + \Delta x^i) - \mathbf{x}(x^i).$$

Пренебрегая бесконечно малыми высшего порядка, заменяем приращение полным дифференциалом и получаем:

$$\vec{ML} \approx \mathbf{x}_1 \Delta x^1 + \dots + \mathbf{x}_n \Delta x^n. \quad (76.4)$$

Это значит, что вектор смещения \vec{ML} в локальном репере $\{M, \mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ имеет координаты, равные приблизительно приращениям Δx^i .

Итак, для бесконечно малых смещений из точки M приращения криволинейных координат Δx^i снова выражают координаты вектора смещения \vec{ML} , если эти последние вычислять в локальном репере в точке M , пренебрегая бесконечно малыми высшего порядка.

Таким образом, при помощи локального репера криволинейным координатам возвращаются свойства аффинных координат, правда, теперь уже лишь в бесконечно малой окрестности данной точки.

Можно сказать также, что приращения Δx^i криволинейных координат в бесконечно малой окрестности точки M совпадают

с точностью 1-го порядка с аффинными координатами относительно локального репера, построенного в точке M .

Естественно, что, занимаясь геометрией аффинного пространства в криволинейных координатах, мы постоянно будем сталкиваться с локальными реперами.

Выясним теперь, что происходит с локальными реперами, когда криволинейные координаты подвергаются преобразованию

$$x^{i'} = x^i(x^1, \dots, x^n), \quad (76.5)$$

которое предполагается однозначно обратимым и непрерывно дифференцируемым в обе стороны (§ 75). Выражая, обратно,

$$x^i = x^i(x^{1'}, \dots, x^{n'}), \quad (76.6)$$

мы можем считать в уравнении (76.1) радиус-вектор \mathbf{x} сложной функцией от $x^{i'}$. Частная производная по $x^{i'}$ выразится тогда по известной формуле:

$$\frac{\partial \mathbf{x}}{\partial x^{i'}} = \frac{\partial \mathbf{x}}{\partial x^i} \cdot \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}}.$$

В правой части по i , конечно, происходит суммирование. Заметим, что мы будем без стеснения прилагать обычные формулы дифференцирования к выражениям, содержащим векторы, так как справедливость этих формул устанавливается тривиальным образом: достаточно свести дифференцирование векторов к дифференцированию их координат (§ 65).

Окончательно получаем:

$$\mathbf{x}_{i'} = \frac{\partial \mathbf{x}^i}{\partial x^{i'}} \mathbf{x}_i. \quad (76.7)$$

Итак, преобразование криволинейных координат влечет за собой преобразование локального репера в каждой точке M , причем векторы нового локального репера разлагаются по векторам старого с коэффициентами $\frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}}$; $\text{Det} \left| \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}} \right| \neq 0$. Сравнивая с нашей прежней записью преобразования аффинного репера

$$\mathbf{e}_{i'} = A_{i'}^i \mathbf{e}_i,$$

мы видим, что (76.7) представляет собой ее частный случай, когда

$$A_{i'}^i = \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}}, \quad (76.8)$$

а роль векторов \mathbf{e}_i , $\mathbf{e}_{i'}$ играют \mathbf{x}_i , $\mathbf{x}_{i'}$.

Рассмотрим теперь произвольное тензорное поле, например, $V_{jk}^l(M)$ (§ 38). Точка M может при этом пробегать всю область Ω или только некоторую поверхность в ней, или даже линию в зависимости от того, где тензорное поле задано.

Координаты тензора V_{jk}^l можно вычислять относительно любого аффинного репера. Однако в дальнейшем мы всегда будем считать, что аффинное пространство (по крайней мере в пределах области Ω) отнесено к каким-либо криволинейным координатам x^i . Тогда в каждой точке M возникает локальный репер, и координаты тензора $V_{jk}^l(M)$ мы будем брать относительно именно этого репера. Эти координаты мы будем кратко называть координатами тензора $V_{jk}^l(M)$ в данной системе криволинейных координат x^i .

Когда в дальнейшем мы будем говорить о тензорном поле

$$V_{jk}^l(M) = V_{jk}^l(x^1, \dots, x^n), \quad (76.9)$$

то всегда будем подразумевать сказанное выше.

Если тензорное поле задано не во всей области Ω , а лишь на некоторой поверхности (линии), то в уравнениях (76.9) V_{jk}^l нужно задавать, конечно, как функции параметров этой поверхности (линии). Тензорное поле может выродиться и в задание тензора V_{jk}^l в одной только точке M .

Вслед за преобразованием криволинейных координат происходит преобразование локального репера в каждой точке M , а значит, и преобразование координат тензора $V_{jk}^l(M)$ по обычному тензорному закону:

$$V_{j'k'}^{i'}(M) = A_i^{i'} A_j^j A_k^k V_{jk}^l(M). \quad (76.10)$$

При этом, как мы видели, матрица $A_i^{i'}$ совпадает с матрицей $\frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i}$,

а следовательно, обратная матрица $A_i^{i''}$ — с матрицей $\frac{\partial x^i}{\partial x^{i''}}$:

$$A_i^{i'} = \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i}. \quad (76.11)$$

Следовательно, закон преобразования (76.10) принимает вид

$$V_{j'k'}^{i'}(M) = \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i}(M) \frac{\partial x^j}{\partial x^{i'}}(M) \frac{\partial x^k}{\partial x^{i'}}(M) V_{jk}^l(M). \quad (76.12)$$

Таким образом, переход от одних криволинейных координат к другим, влечет за собой преобразование координат тензорного поля

$V_{ik}^l(M)$ по закону (76.12). При этом частные производные $x^{i'}$ по x^i и обратно берутся в той же точке M , как и координаты тензора, что и отмечено в записи.

Все тензорные операции алгебраического характера автоматически переносятся и на тензорные поля, как это было показано в § 38. Правда, там мы относили все тензорное поле к одному реперу $\{O, e_1, \dots, e_n\}$, теперь же у нас в каждой точке имеется свой локальный репер $\{M, x_1, \dots, x_n\}$. Но это не меняет наших рассуждений, так как алгебраические операции над тензорами совершаются по отдельности в каждой точке M .

Зато с абсолютным дифференцированием тензорных полей в криволинейных координатах дело будет обстоять совсем не так просто. В этой главе мы не будем им заниматься, так как в главе VII мы получим соответствующие результаты в более общем виде.

Отметим, в частности, что любой вектор ξ , заданный в точке M , мы будем всегда относить к локальному реперу в точке M и под его координатами ξ^i понимать координаты относительно локального репера. Таким образом, ξ^i определяются из разложения

$$\xi = \xi^i x_i. \quad (76.13)$$

Координаты инвариантного вектора образуют, как мы знаем, контравариантный тензор относительно любого аффинного репера, в частности, и относительно локального репера, так что закон преобразования ξ^i будет иметь вид

$$\xi^{i'} = \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^i} \xi^i. \quad (76.14)$$

Обратно, если нам задан в точке M один раз контравариантный тензор с координатами ξ^i , то разложение (76.13) определяет инвариантный вектор ξ , как тоже известно из общей теории (§ 24). Задание векторного поля $\xi(M)$ равносильно вследствие этого заданию тензорного поля $\xi^i(M)$.

§ 77. Параллельное перенесение

Одним из важнейших свойств аффинного пространства является возможность откладывать данный вектор из любой точки. Возникает вопрос, как это реализовать, когда рассматриваемая область Ω отнесена к криволинейным координатам x^i . Вектор ξ_0 мы будем предполагать заданным его координатами ξ_0^i в некоторой точке M_0 ; отложить его мы хотим из другой точки M_1 . Разумеется, если отложить в M_1 вектор с теми же координатами ξ_0^i , то это не достигнет цели, так как локальные реперы в M_0 и M_1 различны. Нам нужно