

(109.24) по индексам q, i . Получим:

$$\delta^i_{[k} \nabla_m P_{l]i} + \delta^i_{\nabla[m} P_{l]k} = 0.$$

Первый член дает $\nabla_{[m} P_{l]k}$, второй $n \nabla_{[m} P_{l]k}$ (так как $\delta^i_i = n$), так что в результате

$$\nabla_{[m} P_{l]k} = 0.$$

Теперь (109.24) принимает упрощенный вид

$$\delta^q_{[k} \nabla_m P_{l]i} = 0.$$

Возьмем индексы k, m, l различными. Это возможно, так как $n > 2$. Положим $q = k$. Тогда $\delta^q_k = 1$, $\delta^q_m = \delta^q_l = 0$, и в результате альтернации получаем (опуская коэффициент $\frac{1}{6}$):

$$\nabla_m P_{li} - \nabla_l P_{mi} = 0.$$

Мы действительно вывели условие (109.21) из условия (109.20).

В произвольном L_n^0 можно составить тензор

$$P_{ik.i}{}^q = R_{ik.i}{}^q + \delta_k^q \frac{nR_{ii} + R_{ii}}{n^2 - 1} - \delta_l^q \frac{nR_{kl} + R_{lk}}{n^2 - 1} + \delta_l^q \frac{R_{lk} - R_{kl}}{n + 1}, \quad (109.25)$$

который называется *тензором проективной кривизны*. Его обращение в нуль, равносильное условию (109.20), необходимо и достаточно, следовательно, для того, чтобы L_n^0 (при $n > 2$) было проективно евклидовым.

Отметим, что при геодезическом преобразовании связности в любом L_n^0

$$\Gamma_{ij}^k \rightarrow \Gamma_{ij}^k + P_i \delta_j^k + P_j \delta_i^k$$

с любым тензорным полем P_i тензор проективной кривизны остается инвариантным.

§ 110. Тензор кривизны в римановом пространстве V_n

Начиная с этого параграфа и до конца книги, мы будем рассматривать только римановы пространства (исключение составляет лишь часть § 113). Как мы знаем, каждое риманово пространство снабжено определенной связностью без кручения (риманова связность). Под $\Gamma_{ij}^k = \Gamma_{ji}^k$ мы будем понимать коэффициенты этой связности. Все сказанное выше о тензоре кривизны в пространствах аффинной связности L_n и, в частности, в пространствах L_n^0 (§ 108) применимо, таким образом, и к римановой связности. Соответствующий тензор кривизны $R_{ik.i}{}^q$ мы будем называть *тензором кривизны риманова пространства*. При этом тензор кривизны риманова

пространства обладает рядом важных свойств, которые не имеют места в L_n^q (и тем более в L_n общего вида).

Чтобы обнаружить эти свойства, мы рассмотрим *ковариантный тензор кривизны*, опустив верхний индекс при помощи метрического тензора:

$$R_{lk, ij} = R_{lk, i}{}^q g_{qj}. \quad (110.1)$$

Этот тензор отличается высокой симметрией своего строения. Чтобы раскрыть ее, мы вычислим его координаты. Вставляя вместо $R_{lk, i}{}^q$ выражение (105.8), получаем:

$$R_{lk, ij} = \left(\frac{\partial \Gamma_{li}^q}{\partial x^k} + \Gamma_{kp}^q \Gamma_{li}^p \right) g_{qj} [k, l], \quad (110.2)$$

где символ $[k, l]$ означает требование произвести альтернацию по индексам k, l без деления на 2.

Выражение в скобках, если фиксировать индексы l, i и обозначить $\Gamma_{li}^q = \Gamma^q$, формально имеет вид абсолютной производной $\nabla_k \Gamma^q$; наружный множитель g_{qj} вызывает опускание верхнего индекса q , которое можно выполнить и под знаком абсолютного дифференцирования (см. (98.8)), так что получится

$$\nabla_k \Gamma_j = \frac{\partial \Gamma_j}{\partial x^k} - \Gamma_{ki}^p \Gamma_p.$$

После возвращения на место индексов l, i получаем:

$$R_{lk, ij} = \left(\frac{\partial \Gamma_{j, li}}{\partial x^k} - \Gamma_{ki}^p \Gamma_{p, li} \right) [k, l],$$

где, согласно (94.5), (94.8),

$$\Gamma_{j, li} = g_{qj} \Gamma_{li}^q = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial g_{jl}}{\partial x^i} + \frac{\partial g_{ji}}{\partial x^l} - \frac{\partial g_{li}}{\partial x^j} \right). \quad (110.3)$$

Конечно, фактически Γ^q не является тензором, однако проведенная выкладка законна, так как в каждой *данной* координатной системе можно рассмотреть и тензор с координатами Γ^q в этой системе.

Вставляя (110.3) в предыдущую формулу и выполняя альтернацию, получаем окончательно:

$$R_{lk, ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 g_{lj}}{\partial x^k \partial x^i} - \frac{\partial^2 g_{li}}{\partial x^k \partial x^j} - \frac{\partial^2 g_{kj}}{\partial x^l \partial x^i} + \frac{\partial^2 g_{ki}}{\partial x^l \partial x^j} \right) + g_{pq} (\Gamma_{li}^p \Gamma_{ki}^q - \Gamma_{ki}^p \Gamma_{li}^q). \quad (110.4)$$

Обратим внимание на закон составления *первой скобки*. Дифференцируем координату метрического тензора g_{lj} , взятую с индексами, крайними у $R_{lk, ij}$ по x^k, x^i , где k, i — средние индексы $R_{lk, ij}$.

Получаем:

$$\frac{\delta^2 g_{ij}}{\partial x^k \partial x^l},$$

альтернируем по первой паре индексов у $R_{lk, ij}$, т. е. по l, k ; полученный результат альтернируем по второй паре индексов у $R_{lk, ij}$, т. е. по i, j , и получаем первую скобку в (110.4). Можно было бы альтернировать сначала по второй паре индексов, а потом по первой; результат от этого не меняется.

Вторая скобка в (110.4) получается после альтернирования по индексам первой пары l, k или по индексам второй пары i, j выражения

$$g_{pq} \Gamma_{ij}^p \Gamma_{ki}^q,$$

в котором на один множитель Γ перешли индексы, крайние у $R_{lk, ij}$, а на другой — средние.

Отсюда ясно, что первая и вторая пары индексов у $R_{lk, ij}$ играют совершенно симметричную роль, так что

$$R_{lk, ij} = R_{ij, lk}. \quad (110.5)$$

Ковариантный тензор кривизны не меняется при перестановке между собой первой и второй пар индексов (при сохранении порядка индексов внутри каждой пары).

Разумеется, это правило легко проверить и непосредственным подсчетом, пользуясь формулой (110.4).

Далее, отсюда следует, что тензор кривизны кососимметричен по индексам второй пары так же, как и по индексам первой пары. В самом деле, еще при первом своем появлении в произвольном L_n тензор кривизны обладал косо симметрией по индексам первой пары

$$R_{ik, i}^q = -R_{ki, i}^q.$$

При опускании индекса q это свойство, очевидно, сохраняется:

$$R_{lk, ij} = -R_{kl, ij}. \quad (110.6)$$

Переставляя теперь между собой индексы k и l в равенстве (110.5), мы замечаем, что левая часть равенства меняет знак, а следовательно, меняет знак и правая часть. Но для правой части равенства перестановка происходит во второй паре индексов, так что мы получаем:

$$R_{ij, lk} = -R_{ij, kl}. \quad (110.7)$$

Итак, ковариантный тензор кривизны кососимметричен как по индексам первой пары, так и по индексам второй пары.

В произвольном L_n^0 и, в частности, в V_n тензор кривизны удовлетворяет тождеству Риччи (§ 108)

$$R_{ik, i}^q + R_{ki, i}^q + R_{il, k}^q = 0.$$

Опустив индекс q , мы получаем тождество Риччи для ковариантного тензора кривизны

$$R_{ik, ij} + R_{ki, ij} + R_{il, kj} = 0. \quad (110.8)$$

Здесь циклирование происходит по первым трем индексам. Однако тождество остается верным, если производить циклирование по любым трем индексам ковариантного тензора кривизны.

В самом деле, какие бы три индекса в $R_{ik, ij}$ ни выбрать, всегда можно добиться, пользуясь (110.5)—(110.7) и производя соответствующую подстановку индексов, чтобы избранные индексы заняли три первых места и при этом численное значение координаты $R_{ik, ij}$ не изменилось. Применяя затем тождество Риччи с циклированием по первым трем индексам, мы убеждаемся, что тождество будет верным и для первоначального (произвольного) положения этих индексов.

Ряд тождественных (имеющих место в любом V_n) линейных зависимостей, связывающих между собой координаты тензора кривизны, естественно, наводит на мысль подсчитать, сколько существенных координат имеет тензор кривизны.

Тензор кривизны $R_{ij, kl}$ как тензор четвертой валентности имеет, собственно говоря, n^4 координат, так как каждый из четырех индексов может принимать n значений.

Мы ставим вопрос: сколько координат тензора R можно задавать произвольно *), с тем чтобы остальные координаты тождественно выражались через них.

Подсчитаем число этих существенных координат.

1. Рассмотрим те координаты, в которых только два различных индекса, например, 1 и 2. Независимая координата только одна, так как $R_{12, 12}$, $R_{12, 21}$, $R_{21, 12}$, $R_{21, 21}$ либо равны, либо отличаются знаками. Остальные же координаты равны нулю.

Таких пар индексов будет C_n^2 и каждая пара дает одну существенную координату (C_n^m —число сочетаний из n по m).

Следовательно, существенных координат, имеющих только два различных индекса, будет $C_n^2 \cdot 1$.

2. Пусть координата имеет три различных индекса, например, 1, 2, 3. Существенные координаты суть $R_{12, 13}$, $R_{21, 23}$, $R_{31, 32}$, остальные либо нули, либо равны этим, либо отличаются только знаками, что нетрудно проверить. Так как выбрать три индекса

*) Рассматривая, разумеется, тензор R для произвольной римановой метрики данного числа измерений n .

из n можно C_n^3 способами, то число существенных координат с тремя различными индексами будет:

$$C_n^3 \cdot 3.$$

3. Пусть все четыре индекса различны, например, 1, 2, 3, 4. Возьмем компоненты: $R_{12, 34}$, $R_{23, 14}$, $R_{31, 24}$. На основании алгебраических свойств тензора $R_{ij, kl}$ все остальные координаты с индексами 1, 2, 3, 4 можно выразить через эти. Но и эти координаты не все существенны, ибо их сумма равна нулю на основании тождества Риччи. Среди этих трех координат независимых, следовательно, только две.

Число существенных координат с четырьмя различными индексами будет:

$$C_n^4 \cdot 2.$$

Всего существенных координат

$$N = C_n^2 \cdot 1 + C_n^3 \cdot 3 + C_n^4 \cdot 2 = \frac{n(n-1)}{1 \cdot 2} \cdot 1 + \frac{n(n-1)(n-2)}{1 \cdot 2 \cdot 3} \cdot 3 + \frac{n(n-1)(n-2)(n-3)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} \cdot 2.$$

Итак:

$$N = \frac{n^2(n^2-1)}{12}. \quad (110.9)$$

Отметим, что отношение числа существенных координат N к их общему числу n^4 при неограниченном возрастании n стремится к $\frac{1}{12}$:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{N}{n^4} = \frac{1}{12}. \quad (110.10)$$

До сих пор мы выяснили только то, что все n^4 координат тензора R могут быть тождественно выражены через N из них. Собственно, нужно еще показать, что эти N координат уже все существенны, т. е. что между ними нет никаких тождественных зависимостей. Другими словами, пусть заданы эти N координат совершенно произвольно, а остальные выражены через них. Тогда всегда можно построить риманову метрику так, что в данной точке этот наперед заданный тензор R будет служить тензором кривизны. На доказательстве этого останавливаться не будем.

Применим формулу (110.9) для частных случаев:

1) $n=2$, $N=1$; 2) $n=3$, $N=6$.

Заметим, что для трехмерного пространства тензор кривизны имеет столько же существенных координат, сколько и основной метрический тензор g_{ij} .

Рассмотрим, наконец, тензор Риччи

$$R_{ki} = R_{qk, i}{}^q. \quad (110.11)$$

в случае риманова пространства. Как видно из (110.1), поднимая последний индекс у $R_{ik, ij}$, мы получим $R_{ik, ij}^q$:

$$R_{ik, ij}^q = g^{qj} R_{ik, ij}$$

Подставляя это значение в (110.11), получим:

$$R_{ki} = g^{qj} R_{qk, ij} \quad (110.12)$$

Легко заметить, что тензор Риччи в римановом пространстве будет симметричным:

$$R_{ki} = R_{ik} \quad (110.13)$$

В самом деле, по свойствам ковариантного тензора кривизны

$$R_{qk, ij} = R_{ji, kq}$$

(мы сделали перестановку индексов внутри каждой пары и, кроме того, перестановку пар между собой). Теперь (110.12) можно переписать в виде

$$R_{ki} = g^{qj} R_{ji, kq} = R_{ik}$$

В римановом пространстве с тензором кривизны связан еще скалярный инвариант — *скалярная кривизна* R , которая получается в результате свертывания тензора Риччи с метрическим тензором

$$R = g^{ij} R_{ij} \quad (110.14)$$

§ 111. Кривизна риманова пространства в данной точке и данном двумерном направлении

Мы вернемся к построению § 107, выполненному в произвольном L_n . Полученный результат, а именно формула (107.30), верен, в частности, и в римановом пространстве:

$$\Delta_{\xi}^{\xi} \approx R_{mk, l\xi}^{\xi} x^{mk} \sigma. \quad (111.1)$$

Однако теперь эта формула может быть уточнена: в то время как «площадь» σ в L_n не имела инвариантного смысла и вводилась условно, в V_n можно будет понимать под σ настоящую площадь, охваченную рассматриваемым контуром на поверхности \mathbb{M}_2 . Одновременно уточнится и выбор направляющего бивектора x^{mk} : он станет *единичным бивектором*.

Чтобы избежать оговорок о неизотропном характере поверхности \mathbb{M}_2 , мы предположим, сначала, что V_n — собственно риманово пространство. Тогда поверхность \mathbb{M}_2 — всегда неизотропная и несет на себе тоже собственно риманову геометрию.

В § 107 мы согласовали нумерацию координат u^1, u^2 на \mathbb{M}_2 с направлением обхода контура. Специализируем эти координаты еще