

Однако это искажение во всяком случае настолько мало (вследствие малости γ_{ij}), что непосредственными пространственно-временными измерениями установлено быть не может. Забегая вперед, скажем, что оно физически проявится в виде поля тяготения, наблюдаемого в данной системе отсчета x^i . В этом и будет заключаться объяснение явлений тяготения, даваемое общей теорией относительности.

§ 124. Локально галилеевы координаты

Хотя мы и не можем теперь подобрать координат x^i , которые были бы галилеевыми во всем пространстве событий, но можем сделать это для бесконечно малой окрестности любой точки M этого пространства. Для этого мы перейдем в систему координат x^i , геодезическую в данной точке M , т. е. такую, что

$$|\Gamma_{ij}^k|_M = 0. \quad (124.1)$$

В § 91 было показано, что это можно сделать в любом пространстве аффинной связности без кручения L_n^0 , а значит, в частности, и в любом римановом пространстве V_n . Кроме того, будем считать для простоты, что точка M служит началом координат, $x_M^i = 0$. Чтобы этого добиться, достаточно сделать тривиальное преобразование координат x^i , вычитая из них начальные значения x_M^i . Далее, мы будем предполагать, что метрический тензор g_{ij} имеет в точке M «галилеев» вид (123.5):

$$[g_{ij}]_M = \overset{\circ}{g}_{ij}. \quad (124.2)$$

Этого нетрудно добиться линейным преобразованием геодезических координат

$$x^i = A_i^l x^l,$$

где константы A_i^l подобраны так, чтобы квадратичная форма $[g_{ij}]_M dx^i dx^j$ была приведена к виду $\overset{\circ}{g}_{ij} dx^i dx^j$, т. е. к каноническому виду $-dx^{0^2} + dx^{1^2} + dx^{2^2} + dx^{3^2}$. Линейное преобразование не меняет геодезического характера координат (§ 91).

Координаты x^i со свойствами (124.1), (124.2) мы будем называть *локально галилеевыми* в точке M . Значение этих координат заключается в том, что в бесконечно малой окрестности точки M эти координаты приближаются по своим свойствам к галилеевым. В самом деле, в силу (124.1) Γ_{ij}^k остаются в пределах этой окрестности если и не равными нулю, то во всяком случае величинами бесконечно малыми.

Далее, согласно (94.5)

$$[\Gamma_{\iota,ij}]_M = [g_{kl}\Gamma_{ij}^k]_M = 0,$$

а согласно (94.7)

$$\left[\frac{\partial g_{ij}}{\partial x^p} \right]_M = [\Gamma_{j,p,i}]_M + [\Gamma_{i,p,j}]_M = 0. \quad (124.3)$$

Это показывает, что значения $[g_{ij}]_M = \dot{g}_{ij}$ являются стационарными в точке M , т. е. при смещении в бесконечно близкую точку M' приращения $g_{ij} - \dot{g}_{ij}$ будут разлагаться в ряд Тейлора по степеням x^i , начиная со второй степени (члены же первой степени пропадут в силу (124.3)).

Пренебрегая бесконечно малыми 2-го порядка, можно, следовательно, считать, что g_{ij} в бесконечно малой окрестности точки M сохраняют постоянные значения \dot{g}_{ij} , т. е. именно те, которые они должны были бы иметь в галилеевых координатах.

Таким образом, в бесконечно малой окрестности точки мы в известном смысле получаем возможность вернуться к галилеевым координатам — их роль будут играть локально галилеевы координаты. При этом мы позволим себе рассматривать локально галилеевы координаты не только в бесконечно малой, но и в конечной окрестности точки M . Нужно только брать эту окрестность достаточно малой, чтобы практически — с точки зрения физических приложений — наши локально галилеевы координаты оставались неотличимыми от галилеевых, в частности, чтобы Γ_{ij}^k оставались в них практически равными нулю.

В пределах этой окрестности мы возвращаемся (практически) к тому положению, которое существовало в специальной теории относительности. В связи с этим мы придаём локально галилеевым координатам x^0, x^1, x^2, x^3 и прежнее их физическое истолкование как величин ct, x, y, z в некоторой инерциальной системе отсчета. Существенная разница с прежним будет, однако, в том, что это истолкование применимо лишь в некоторой ограниченной пространственно-временной области (и не является совершенно точным, а лишь практически удовлетворительным). Поскольку инерциальные системы отсчета строятся теперь лишь для отдельных малых кусков пространства событий, мы будем называть эти системы локально инерциальными.

Таким образом, хотя построение инерциальной системы отсчета (т. е. галилеевых координат) и невозможно для всего пространства событий в целом, но практически возможно для любого отдельного его куска, не слишком большого по размерам. Локально инерциальным системам мы будем приписывать (в пределах области их действия) все те свойства, которыми обладали инерциальные системы

в специальной теории относительности. В частности, при условии, что пространственные координаты x , y , z и время t измеряются во всех локально инерциальных системах при помощи одних и тех же единиц измерения, скорость света c будет одинакова во всех этих системах. При переходе от одной локальной инерциальной системы к другой (с общей областью действия) формулы Лоренца применимы так же, как и в специальной теории относительности, и имеют то же физическое истолкование. Позже мы выясним полностью смысл локально инерциальных систем с физической точки зрения. Пока для ориентации в этом вопросе укажем только, что можно представлять себе локально инерциальную систему как свободно летящую в поле тяготения, существующем в данном месте и в данное время. Свободный полет мы понимаем в том смысле, что на систему и на ее отдельные части не действует никаких сил, кроме сил тяготения. При этом в начальный момент системе может быть сообщена какая угодно скорость поступательного движения (заметим, что при наших условиях система не может вращаться: иначе на ее части действовали бы центростремительные силы, препятствующие им «разлететься»). Тогда с точки зрения этой системы, *если она достаточно мала по размерам*, поле тяготения исчезает. Этим обстоятельством и характеризуется локально инерциальная система.

Так, например, с точки зрения свободно летящего космического корабля поле тяготения отсутствует (явление невесомости). Действительно, любой предмет, помещенный в воздухе внутри корабля, будет лететь вместе с ним с одинаковым ускорением, а потому относительно корабля будет оставаться неподвижным. Если сообщить этому предмету толчок, то его движение относительно корабля будет равномерным и прямолинейным. Мы имеем здесь характерный пример локально инерциальной системы. На этом же примере хорошо виден ее именно локальный характер. Действительно, если в летящем космическом корабле удается устраниТЬ поле тяготения, то существенную роль играют здесь малые размеры корабля сравнительно, например, с земным шаром. Если бы мы захотели подобрать локально инерциальную систему, охватывающую весь земной шар, то это нам не удалось бы: поле земного тяготения, силы которого направлены в основном радиально к центру земли, нельзя было бы устраниТЬ никаким выбором системы отсчета.

Заметим, что хотя в § 123 мы тоже рассматривали координаты x^i , близкие к галилеевым, тем не менее между ними и локально галилеевыми координатами есть принципиальная разница. Эта разница заключается в том, что в случае локально галилеевых координат их отличием от галилеевых практически можно полностью пренебречь; в случае же § 123 этим отличием пренебречь нельзя: хотя оно и мало (в смысле непосредственных пространственно-временных изменений), но не настолько, чтобы не выражаться косвенно в виде весьма

заметных физических явлений — явлений тяготения. Разумеется, этот «более удачный» выбор локально галилеевых координат достигается за счет малой области их применения; между тем в § 123 мы рассматривали координаты x^i , пригодные в больших областях пространства событий.

§ 125. Тензор энергии-импульса в общей теории относительности

Распределение и движение энергии и импульса в пространстве описываются в общей теории относительности так же, как и в специальной, симметрическим тензором энергии-импульса:

$$T^{ij} = T^{ij}(x^0, x^1, x^2, x^3). \quad (125.1)$$

Разница лишь в том, что пространство событий, в котором задается это тензорное поле, уже не псевдоевклидово, а псевдориманово. Мы имели ранее (§ 71) физическое истолкование тензора энергии-импульса в галилеевых координатах: T^{00} — плотность энергии в соответствующей инерциальной системе и т. д.

Такое же истолкование мы приписываем тензору энергии-импульса теперь в локально галилеевых координатах: T^{00} — плотность энергии в соответствующей локально инерциальной системе и т. д. Конечно, и в координатах x^i , близких к галилеевым (§ 123), тензор T^{ij} имеет с известным приближением, практически удовлетворительным, то же физическое истолкование. При этом мы считаем, что тензор энергии-импульса T^{ij} учитывает суммарное распределение и движение всех видов энергии и импульса *за исключением энергии и импульса гравитационного происхождения*. Мы выделяем, таким образом, явления тяготения в особый разряд; это связано с тем, что физическое содержание общей теории относительности как раз и сводится к объяснению этих явлений.

Как и в специальной теории относительности, мы требуем, чтобы тензор T^{ij} был подчинен закону сохранения энергии-импульса. Этот закон в *специальной теории относительности* в галилеевых координатах имел вид (72.13):

$$\frac{\partial T^{ij}}{\partial x^i} = 0 \quad (j = 0, 1, 2, 3). \quad (125.2)$$

Если бы мы захотели записать его в виде, пригодном для любой координатной системы, то нам пришлось бы заменить частные производные абсолютными:

$$\nabla_i T^{ij} = 0. \quad (125.3)$$

Действительно, в такой записи мы получаем инвариантное соотношение, так как оно выражает обращение в нуль некоторого тензора.

В общей теории относительности мы не имеем в своем распоряжении галилеевых координат и *накладываем поэтому на тензор T^{ij}*