

При резонансе $\omega = \omega_0$ и, следовательно, $\omega C = 1/(\omega L)$. В этом случае

$$\mathcal{I} = \frac{R + iR \frac{R}{\omega L}}{R^2 + \omega^2 L^2} \mathcal{E}.$$

Пусть сопротивление R пренебрежимо мало по сравнению с индуктивным сопротивлением ωL . Тогда

$$\mathcal{I} \approx \frac{R}{\omega^2 L^2} \mathcal{E} = i \frac{2\gamma}{\omega} \mathcal{I}_1 = i \frac{\mathcal{I}_1}{Q}.$$

Следовательно,

$$\left| \frac{\mathcal{I}_1}{\mathcal{I}} \right| = Q.$$

Чем больше добротность колебательного контура, тем меньше ток \mathcal{I} в общей цепи. Таким образом, при $\omega = \omega_0$ малым током \mathcal{I} в колебательном контуре большой добротности можно возбудить и поддерживать большие токи. Это явление называется *резонансом токов*. Его можно наблюдать, если в схему рис. 313 ввести амперметры для измерения токов \mathcal{I} , \mathcal{I}_1 и \mathcal{I}_2 . Вдали от резонанса токи \mathcal{I} , \mathcal{I}_1 , \mathcal{I}_2 не очень сильно отличаются по величине. Изменением индуктивности катушки или емкости конденсатора настроим колебательный контур в резонанс. Токи \mathcal{I}_1 и \mathcal{I}_2 при этом сделаются почти одинаковыми, а ток \mathcal{I} — близким к нулю.

§ 131. Эффективные напряжение и ток

1. Сдвиг фаз между током и напряжением влияет на *работу и мощность переменного тока*. Работа δA , совершаемая электродвижущей силой \mathcal{E} за время dt , определяется выражением $\delta A = \mathcal{E} dq$, где dq — заряд, прошедший через поперечное сечение провода за это время. Мгновенная мощность будет

$$P = \mathcal{E} \frac{dq}{dt} = \mathcal{E} \mathcal{I}. \quad (131.1)$$

Поскольку операция умножения нелинейна, пользоваться комплексными выражениями так, как это делалось до сих пор, нельзя. Надо перейти к вещественной форме, т. е. в случае синусоидальных токов положить

$$\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 \cos \omega t, \quad \mathcal{I} = \mathcal{I}_0 \cos (\omega t - \delta). \quad (131.2)$$

Но обычно проще проводить вычисления в комплексной форме, применяя следующий прием. Обозначим через \mathcal{E}^* и \mathcal{I}^* величины, комплексно сопряженные с \mathcal{E} и \mathcal{I} . Тогда

$$\operatorname{Re} \mathcal{E} = 1/2 (\mathcal{E} + \mathcal{E}^*), \quad \operatorname{Re} \mathcal{I} = 1/2 (\mathcal{I} + \mathcal{I}^*).$$

Подставляя эти вещественные величины в формулу (131.1), получим

$$P = 1/4 (\mathcal{E}\mathcal{I}^* + \mathcal{E}^*\mathcal{I}) + 1/4 (\mathcal{E}\mathcal{I} + \mathcal{E}^*\mathcal{I}^*). \quad (131.3)$$

Здесь уже можно положить $\mathcal{E} = \mathcal{E}_0 e^{i\omega t}$, $\mathcal{I} = \mathcal{I}_0 e^{i(\omega t - \delta)}$ и воспользоваться формулой $\cos \alpha = 1/2 (e^{i\alpha} + e^{-i\alpha})$. В результате получится

$$P = 1/2 \mathcal{E}_0 \mathcal{I}_0 \cos \delta + 1/2 \mathcal{E}_0 \mathcal{I}_0 \cos (2\omega t - \delta).$$

Это выражение, конечно, легко получить и без использования комплексных выражений. Второе слагаемое в последней формуле быстро колеблется во времени с удвоенной частотой 2ω . Среднее значение его по времени равно нулю. Первое слагаемое от времени не зависит и дает *среднюю мощность переменного тока*:

$$\bar{P} = 1/2 \mathcal{E}_0 \mathcal{I}_0 \cos \delta. \quad (131.4)$$

Величины \mathcal{E}_0 и \mathcal{I}_0 называются *амплитудными значениями напряжения и тока*. Вместо них в электротехнике чаще употребляют *эффективные значения*, определяемые выражениями

$$\mathcal{E}_{\text{эфф}}^2 = \frac{1}{T} \int_0^T \mathcal{E}^2 dt, \quad \mathcal{I}_{\text{эфф}}^2 = \frac{1}{T} \int_0^T \mathcal{I}^2 dt. \quad (131.5)$$

Для синусоидальных токов

$$\mathcal{E}_{\text{эфф}} = \mathcal{E}_0 / \sqrt{2}, \quad \mathcal{I}_{\text{эфф}} = \mathcal{I}_0 / \sqrt{2}. \quad (131.6)$$

С введением этих величин формула для средней мощности переменного тока принимает вид

$$\bar{P} = \mathcal{E}_{\text{эфф}} \mathcal{I}_{\text{эфф}} \cos \delta. \quad (131.7)$$

2. Аналогичным образом разность фаз δ сказывается на *взаимодействии переменных токов*. Рассмотрим, например, переменные токи \mathcal{I}_1 и \mathcal{I}_2 , текущие вдоль бесконечно длинных прямолинейных проводов, находящихся на расстоянии r друг от друга. Мгновенная сила, действующая на единицу длины каждого провода, определяется выражением

$$F = \frac{2\mathcal{I}_1 \mathcal{I}_2}{cr} \mu.$$

(Здесь применяется гауссова система единиц.) Если токи \mathcal{I}_1 и \mathcal{I}_2 синусоидальны, а сдвиг фаз между ними равен δ , то для средней силы отсюда находим

$$\bar{F} = \frac{2\mu}{cr} \mathcal{I}_{1\text{эфф}} \mathcal{I}_{2\text{эфф}} \cos \delta. \quad (131.8)$$

В зависимости от разности фаз δ средняя сила \bar{F} может быть либо силой притяжения, либо силой отталкивания. Если $\delta = \pi/2$, то $\bar{F} = 0$.

Примером может служить опыт Элиу Томсона, описанный в § 65. Если \mathcal{I} — ток в обмотке электромагнита, то магнитный поток, пронизывающий алюминиевое кольцо, будет $\Phi = L_{12}\mathcal{I}$. Допустим, что $\mathcal{I} = \mathcal{I}_0 e^{i\omega t}$. Тогда электродвижущая сила индукции в кольце $\mathcal{E}^{\text{инд}} = -d\Phi/dt = -i\omega L_{12}\mathcal{I}$, а ток

$$\mathcal{I}' = -\frac{i\omega L_{12}\mathcal{I}}{R + i\omega L}.$$

Здесь L — индуктивность, а R — омическое сопротивление кольца. Если R пренебрежимо мало по сравнению с индуктивным сопротивлением ωL , то

$$\mathcal{I}' = -\frac{L_{12}}{L}\mathcal{I}.$$

Так как коэффициенты L_{12} и L положительны, то фазы токов \mathcal{I} и \mathcal{I}' противоположны: $\delta = \pi$. Средняя сила взаимодействия кольца и электромагнита будет *отталкивательной*.

§ 132. Процессы установления колебаний

В общем случае колебания под действием внешней силы слагаются из вынужденных и свободных (см. § 127). Собственные колебания затухают, если время t , прошедшее с момента начала действия силы, велико по сравнению с временем затухания $\tau = 1/\gamma$. Исследуем теперь этот вопрос более подробно. Для простоты проведем вычисления в предположении, что коэффициент затухания γ равен нулю. Понятно, что в этом случае процесс установления колебаний никогда не закончится, так как $\tau = 1/\gamma = \infty$. Однако, получив решение для $\gamma = 0$, легко понять качественно, что будет при $\gamma \neq 0$.

Предположим, что на гармонический осциллятор в момент времени $t = 0$ начинает действовать периодическая «сила» $f = f_0 \cos \omega t$. Тогда при $t > 0$ колебания будут описываться уравнением

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = f_0 \cos \omega t.$$

Если $\omega \neq \omega_0$, то общее решение этого уравнения имеет вид

$$x = \frac{f_0}{\omega_0^2 - \omega^2} \cos \omega t + a \cos \omega_0 t + b \sin \omega_0 t.$$

Постоянные a и b определяются начальными условиями. Допустим, что в начальный момент $t = 0$ координата x и скорость \dot{x} равны нулю. Чтобы удовлетворить первому условию, необходимо положить $a = -f_0/(\omega_0^2 - \omega^2)$. После этого второе условие будет удовлетворено, если $b = 0$. Решение, удовлетворяющее обоим