

Предположим, что контур C_i^+ получается смещением из C_i^- (рис. 8.3). Тогда, поскольку геометрический момент замкнутой поверхности равен нулю, т. е.

$$\oint_S \mathbf{n} dS = 0,$$

находим

$$\oint_{C_i^+} [\mathbf{q}_i d\mathbf{l}] = \int_{S_i^+} \mathbf{n}_i^+ dS + \int_{S_i^-} \mathbf{n}_i^- dS \equiv \mathbf{S}_i^+ + \mathbf{S}_i^-.$$

Поэтому (8.6) с учетом равенства $I_i^+ = I_i^- \equiv I_i$ примет вид

$$\mathbf{M} = \frac{1}{c\Delta V} \sum_{i \in \Delta V} I_i^+ (\mathbf{S}_i^+ + \mathbf{S}_i^-) \equiv \frac{1}{c\Delta V} \sum_{i \in \Delta V} I_i \mathbf{S}_i,$$

что совпадает с (8.2).

Задача 8.2. Показать, что плотность тока намагничения (8.5) не дает вклада в полный ток через какое-либо сечение образца.

§ 9. УЧЕТ ТОКОВ НАМАГНИЧЕНИЯ И ПОЛЯРИЗАЦИИ

Если воспользоваться представлением (2.13) для плотности связанных токов $\mathbf{j}^{\text{связ}}$, то видно, что

$$\mathbf{j}^{\text{связ}} = \mathbf{j}_P + \mathbf{j}_M, \quad (9.1)$$

где $\mathbf{j}_M = c \operatorname{rot} \mathbf{M}$ — плотность тока намагничения, а \mathbf{j}_P — дополнительная плотность тока, названная *плотностью тока поляризации*:

$$\mathbf{j}_P = \partial \mathbf{P} / \partial t. \quad (9.2)$$

Физический смысл этого тока проясняется, если воспользоваться представлением (7.5) для вектора \mathbf{P} :

$$\mathbf{j}_P = \frac{1}{\Delta V} \sum_{i \in \Delta V} \frac{d\mathbf{p}_i}{dt} = \frac{1}{\Delta V} \sum_{i \in \Delta V} e_i^+ \frac{d\mathbf{q}_i}{dt}.$$

Очевидно, что плотность \mathbf{j}_P тока связана с изменением относительного расположения зарядов в молекулах, чем и обусловлено ее название.

Если имеется намагниченная и поляризованная среда, то в уравнении (6.3), содержащем плотность тока $\mathbf{j}_{\text{полн}}$, необходимо учесть токи намагничения и поляризации. Очевидно, это уравнение следует записать в виде

$$\operatorname{rot} \mathbf{B} - \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} = \frac{4\pi}{c} (\mathbf{j} + \mathbf{j}_P + \mathbf{j}_M).$$

Используя (8.5) и (9.2), получаем

$$\operatorname{rot}(\mathbf{B} - 4\pi\mathbf{M}) - \frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} (\mathbf{E} + 4\pi\mathbf{P}) = \frac{4\pi}{c} \mathbf{j}. \quad (9.3)$$

Вводя обозначение

$$\mathbf{H} \equiv \mathbf{B} - 4\pi\mathbf{M} \quad (9.4)$$

и замечая, что [см. (7.6)] $\mathbf{E} + 4\pi\mathbf{P} \equiv \mathbf{D}$, приводим уравнение (9.3) к виду

$$\operatorname{rot} \mathbf{H} - \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} = \frac{4\pi}{c} \mathbf{j}, \quad (9.5)$$

где \mathbf{H} — вектор напряженности магнитного поля.

Отметим, что в общем случае намагниченность \mathbf{M} весьма сложно зависит от магнитной индукции \mathbf{B} . Это хорошо видно на примере ферромагнетиков. Однако существуют и такие магнетики, у которых для не очень сильных полей намагниченность пропорциональна магнитной индукции \mathbf{B} . К ним относится большинство диамагнетиков и парамагнетиков. Для них можно положить $\mathbf{M} = \alpha\mathbf{B}$, т. е. [см. (9.4)]

$$\mathbf{H} = (1 - 4\pi\alpha)\mathbf{B} = \mathbf{B}/\mu,$$

где $1/\mu = 1 - 4\pi\alpha$. Эти линейные зависимости можно записать в виде

$$\mathbf{M} = \chi\mathbf{H}, \quad (9.6)$$

$$\mathbf{B} = (1 + 4\pi\chi)\mathbf{H} \equiv \mu\mathbf{H}, \quad (9.7)$$

где $\chi = \alpha\mu = (\mu - 1)/(4\pi)$; $-\alpha = (\mu^{-1} - 1)/(4\pi)$.

Исторически первоначально магнитное поле вводилось посредством закона Кулона для фиктивных магнитных зарядов, поэтому χ названа магнитной восприимчивостью, а μ — магнитной проницаемостью*.

Как мы уже отмечали, существует два вида простейших магнетиков: диамагнетики и парамагнетики. Для диамагнетиков $0 < \mu < 1$, т. е. $-1/(4\pi) < \chi < 0$ ($\alpha < 0$), а для парамагнетиков $\mu > 1$, т. е. $\chi > 0$ ($\alpha > 0$).

§ 10. УРАВНЕНИЯ МАКСВЕЛЛА ДЛЯ ЭЛЕКТРОМАГНИТНОГО ПОЛЯ В СРЕДЕ

Запишем уравнения Максвелла для электромагнитного поля в среде в виде

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} \mathbf{H} - \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} &= \frac{4\pi}{c} \mathbf{j}, & \operatorname{rot} \mathbf{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} &= 0, \\ \operatorname{div} \mathbf{D} &= 4\pi\rho, & \operatorname{div} \mathbf{B} &= 0, \end{aligned} \quad (I) \quad (II) \quad (10.1)$$

* Однако ясно, что логичнее было бы, по аналогии с κ и ϵ для диэлектриков, назвать так соответственно $-\alpha$ и $1/\mu$, так как вектор \mathbf{B} , а не \mathbf{H} , служит для непосредственного описания магнитного поля.