

который описывает заряженные частицы и их электромагнитные взаимодействия:

$$I_M \equiv I_E + I'_M, \quad (12.2.3)$$

$$I_E \equiv -\frac{1}{4} \int d^4x g^{1/2}(x) F_{\mu\nu}(x) F^{\mu\nu}(x). \quad (12.2.4)$$

Рассмотрим изменения  $I'_M$  при бесконечно малой вариации вектора-потенциала

$$A_\nu \rightarrow A_\nu + \delta A_\nu. \quad (12.2.5)$$

Так как  $I'_M$  не является полным действием, изменение  $I_M$  в результате этой вариации  $A_\mu$  не равно нулю, но с необходимостью является линейным функционалом от  $\delta A_\mu$ :

$$\delta I'_M = \int d^4x \sqrt{g(x)} J^\mu(x) \delta A_\mu(x). \quad (12.2.6)$$

Сомножитель  $J^\mu(x)$  считается, по определению, электромагнитным током системы. Например, в случае бесстолкновительной плазмы, описываемой выражением (12.1.6), член  $I'_M$  является суммой первого и третьего членов в выражении (12.1.6), и мы немедленно находим, что

$$\delta I'_M = \sum_n e_n \int_{-\infty}^{\infty} dx_n^\mu \delta A_\mu(x_n).$$

Сравнивая это с формулой (12.2.6), получаем

$$J^\mu(x) = g^{-1/2}(x) \sum_n e_n \int \delta^4(x - x_n) dx_n^\mu$$

в соответствии с выражением (5.2.13). В следующем параграфе мы докажем, что (12.2.6) всегда приводит к сохраняющемуся току.

### § 3. Общая ковариантность и сохранение энергии-импульса

Если действие  $I_M$  материальной системы — скаляр, тогда равенство нулю  $\delta I_M$  является общековариантным и этим же свойством будут обладать уравнения, найденные с помощью этого действия. Рассматривая, например, действие (12.1.6) для бесстолкновительной плазмы, убеждаемся в том, что  $I_M$  — скаляр, и это обеспечивает общую ковариантность динамических уравнений (12.1.1) — (12.1.3), которые можно найти с помощью (12.1.6), если применить принцип наименьшего действия.

Итак, будем предполагать далее, что  $I_M$  есть скаляр. Это означает, что  $I_M$  не будет изменяться, если мы одновременно

делаем замены

$$d^4x \rightarrow d^4x', \quad \frac{\partial}{\partial x^\mu} \rightarrow \frac{\partial}{\partial x'^\mu}, \quad x_n^\mu(p) \rightarrow x_n'^\mu(p),$$

$$A^\mu(x) \rightarrow A'_\mu(x') \equiv A_\nu(x) \frac{\partial x^\nu}{\partial x'^\mu},$$

$$g_{\mu\nu}(x) \rightarrow g'_{\mu\nu}(x') \equiv g_{\rho\sigma}(x) \frac{\partial x^\rho}{\partial x'^\mu} \frac{\partial x^\sigma}{\partial x'^\nu}.$$

Однако  $x'^\mu$  — это просто переменная интегрирования (в противоположность  $x_n^\mu$ , которая является динамической переменной), а потому мы можем перейти от  $x'^\mu$  снова к  $x^\mu$  без изменения  $I_M$ . Тогда делаем вывод, что  $I_M$  не изменяется при заменах

$$x_n^\mu(p) \rightarrow x_n'^\mu(p),$$

$$A_\mu(x) \rightarrow A'_\mu(x) = A_\nu(x) \frac{\partial x^\nu}{\partial x'^\mu} - [A'_\mu(x') - A'_\mu(x)],$$

$$g_{\mu\nu}(x) \rightarrow g'_{\mu\nu}(x) = g_{\rho\sigma}(x) \frac{\partial x^\rho}{\partial x'^\mu} \frac{\partial x^\sigma}{\partial x'^\nu} - [g'_{\mu\nu}(x') - g'_{\mu\nu}(x)],$$

а  $d^4x$  и  $\partial/\partial x^\mu$  мы теперь не касаемся. Если первоначальное преобразование  $x^\mu \rightarrow x'^\mu$  было инфинитезимальным:

$$x'^\mu = x^\mu + \varepsilon^\mu(x),$$

то изменение динамических переменных будет следующим:

$$\delta x_n^\mu(p) = \varepsilon^\mu(x_n(p)),$$

$$\delta A_\mu(x) = -A_\nu(x) \frac{\partial \varepsilon^\nu(x)}{\partial x^\mu} - \frac{\partial A_\mu(x)}{\partial x^\nu} \varepsilon^\nu(x),$$

$$\delta g_{\mu\nu}(x) = -g_{\mu\lambda}(x) \frac{\partial \varepsilon^\lambda(x)}{\partial x^\nu} - g_{\lambda\nu}(x) \frac{\partial \varepsilon^\lambda(x)}{\partial x^\mu} - \frac{\partial g_{\mu\nu}(x)}{\partial x^\lambda} \varepsilon^\lambda(x). \quad (12.3.1)$$

Изменения  $A$  и  $g$  суть просто производные Ли (§ 9 гл. 10). Важно здесь то, что инфинитезимальному преобразованию теперь подвергаются только динамические переменные, а не координаты, по которым производится интегрирование. Таким образом, принцип наименьшего действия утверждает, что в том случае, когда динамические уравнения для  $x_n^\mu$ ,  $A_\mu$  и т. д. удовлетворяются, изменения этих величин не приводят ни к каким изменениям действия для вещества  $I_M$ . Единственное изменение в  $I_M$  происходит здесь за счет вариации внешнего поля  $g_{\mu\nu}$ , и (12.2.2) описывает это изменение следующим образом:

$$\delta I_M = -\frac{1}{2} \int d^4x \sqrt{g} T^{\mu\nu} \left[ g_{\mu\lambda} \frac{\partial \varepsilon^\lambda}{\partial x^\nu} + g_{\lambda\nu} \frac{\partial \varepsilon^\lambda}{\partial x^\mu} + \frac{\partial g_{\mu\nu}}{\partial x^\lambda} \varepsilon^\lambda \right].$$

Если  $I_M$  является скаляром, то  $\delta I_M$  должно равняться нулю; интегрирование по частям приводит к результатам:

$$0 = \delta I_M = \int d^4x \varepsilon^\lambda \left[ \frac{\partial}{\partial x^\nu} (V \bar{g} T^\nu{}_\lambda) - \frac{1}{2} \left( \frac{\partial g_{\mu\nu}}{\partial x^\lambda} \right) V \bar{g} T^{\mu\nu} \right],$$

а так как  $\varepsilon^\lambda(x)$  произвольно, получаем

$$0 = \frac{\partial}{\partial x^\nu} (V \bar{g} T^\nu{}_\lambda) - \frac{1}{2} \left( \frac{\partial g_{\mu\nu}}{\partial x^\lambda} \right) V \bar{g} T^{\mu\nu},$$

или, учитывая (4.7.6), имеем

$$0 = (T^\nu{}_\lambda)_{;\nu}. \quad (12.3.2)$$

Итак, тензор энергии-импульса, введенный с помощью выражения (12.2.2), сохраняется (в ковариантном смысле) тогда и только тогда, когда действие для вещества является скаляром. Если же  $I_M$  — скаляр, из (12.2.2) немедленно вытекает, что  $T^{\mu\nu}$  — симметричный тензор, и, следовательно, наше определение тензора энергии-импульса обладает всеми свойствами, которые нам хотелось бы иметь.

Доказательство того, что общая ковариантность предполагает сохранение энергии-импульса, в точности аналогично доказательству того, что калибровочная инвариантность предполагает сохранение заряда. Изменение действия  $I_M$ , определяемое (12.2.3) для произвольного калибровочного преобразования, может возникать только благодаря изменению  $A_\mu$ , поскольку  $I'_M$  стационарно относительно всех других динамических переменных. Общеинфинитезимальное калибровочное преобразование  $\varepsilon$  будет приводить к следующему изменению  $A_\mu$  (§ 11 гл. 4 и § 2 гл. 10):

$$\delta A_\mu = \frac{\partial \varepsilon}{\partial x^\mu}.$$

Подставляя это в (12.2.6), видим, что  $I'_M$  калибровочно-инвариантно тогда и только тогда, когда

$$0 = \delta I'_M = \int d^4x V \bar{g} J^\mu \frac{\partial \varepsilon}{\partial x^\mu}.$$

Интегрируя по частям, получаем

$$0 = \int d^4x \varepsilon \frac{\partial}{\partial x^\mu} (V \bar{g} J^\mu),$$

или, поскольку  $\varepsilon$  произвольно, имеем

$$0 = \frac{1}{V \bar{g}} \frac{\partial}{\partial x^\mu} V \bar{g} J^\mu = J^\mu{}_{;\mu}.$$

Снова видим, сколь близки калибровочная инвариантность и общая ковариантность.