

Итак, мы пришли к формуле

$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{-\alpha k^2 + i\beta k} dk = \sqrt{\frac{\pi}{\alpha}} e^{-\beta^2 / 4\alpha} \quad (\alpha > 0). \quad (6)$$

Применяя ее к правой части (5), получаем формулу (6.4) с  $t_0 = 0$  (проверьте!).

### § 8. Вероятностная трактовка решения

Вернемся к рассмотренной в § 1 задаче о блуждании частиц по узлам дискретной сетки, с которой мы начали исследование процесса диффузии. Мы приняли рекуррентное соотношение

$$N_{j, n+1} = \frac{1}{2} (N_{j-1, n} + N_{j+1, n}) \quad (1) = (1.2)$$

между числом частиц в узле в последующий и предыдущий моменты времени за совершенно точное; однако на самом деле это допущение требует некоторого внимания и не может быть всегда безоговорочно принято. Так, на краях расплывающегося облака частиц значения  $N_{jn}$  могут оказаться сравнительно небольшими и соотношение (1) там будет нарушаться в результате флуктуаций. Более того, это соотношение при малых  $N_{jn}$  вступает в очевидное противоречие с тем, что числа  $N_{jn}$  должны быть целыми, так как из него вытекает, например, что число частиц на самом краю облака за каждый временной шаг  $\tau$  должно делиться пополам.

Отметим, что вблизи края облака проведенный в § 1 переход от дискретной схемы к непрерывной, даже если принять соотношение (1) за совершенно точное, неприменим. Это ясно, например, из того, что в задаче об эволюции порции частиц, сосредоточенной при  $t=0$  в точке  $x=0$ , решение дискретной задачи при  $|x| > \frac{h}{\tau} t$  тождественно равно нулю, тогда как решение соответствующей непрерывной задачи, построенное в § 5, положительно для всех  $x$ . Условие, при котором можно перейти от дискретного решения к непрерывному, было указано в § 1; поведение же дискретного решения у краев облака описывается иным способом, на котором мы здесь не будем останавливаться. Таким образом, в одной и той же задаче нужно упрощения производить по-разному, в зависимости от характера исследуемого вопроса.

Нетрудно указать непосредственный вероятностный смысл коэффициента диффузии  $\kappa$ . Для этого напомним, что для любой случайной величины  $\xi$  вводится понятие ее дисперсии  $\Delta_{\xi}^2 = (\xi - \bar{\xi})^2$  (см., например, ЭПМ, § XIII.7), где чертой сверху обозначено среднее значение, которое для дискретной случайной величины вычис-

ляется по формуле  $\bar{\xi} = \sum_i p_i x_i$  (здесь  $x_i$  — возможные значения величины  $\xi$ , а  $p_i$  — их вероятности). При одиночном скачке частицы среднее значение приращения координаты равно нулю, а потому ее дисперсия равна  $\frac{1}{2} h^2 + \frac{1}{2} (-h)^2 = h^2$ . Но при сложении независимых величин их дисперсии также складываются\*), а за время  $t \gg \tau$  частица совершает  $\frac{t}{\tau}$  независимых скачков. Значит, дисперсия (средний квадрат) суммарного приращения координаты частицы за время  $t$  равна  $\frac{t}{\tau} \cdot h^2 = 2ht$  (см. (1.6)). В частности, средний квадрат этого приращения за единицу времени равен  $2h$ .

Теперь ясен характер предельного перехода при  $h, \tau \rightarrow 0$ , о котором говорилось в § 1. Мы считали, что при этом  $\tau \sim h^2$ , а это в силу предыдущего абзаца равносильно предположению, что средний квадрат суммарного приращения координаты за фиксированное время  $t$  при этом переходе остается конечным. Интересно, что при этом суммарный путь, пройденный каждой частицей за время  $t$ , при подсчете которого все перемещения частицы, независимо от их направлений, суммируются абсолютными величинами, равен  $\frac{t}{\tau} \cdot h = \frac{h^2}{\tau} \cdot \frac{t}{h}$  и поэтому стремится к бесконечности. Чем ближе к пределу, тем больше мгновенная скорость частиц (поэтому в пределе край расплывающегося облака частиц полностью расплывается, мгновенно уходя на бесконечность), но тем чаще они осциллируют, так что э ф ф е к т и в н ы й путь (абсолютное приращение координаты) остается конечным. Смысл величины  $2h$  после перехода от дискретной картины к непрерывной остается тем же, что был указан в предыдущем абзаце.

Мы рассматривали равенство (1) как рекуррентное соотношение между количеством частиц в узловых точках в последовательные моменты времени, причем это соотношение выполняется с тем большей относительной точностью, чем эти количества больше. Но есть еще одно истолкование этого соотношения, при котором оно выступает как совершенно точное. Именно, допустим, что начальное рас-

\*) Напомним доказательство этого простого, но важного утверждения (см., например, ЭПМ, § XIII.7). Как известно, при сложении случайных величин их средние значения складываются, а при умножении независимых случайных величин их средние значения перемножаются. Поэтому если величины  $\xi$  и  $\eta$  независимы, то

$$\begin{aligned} \Delta_{\xi+\eta}^2 &= [(\xi+\eta) - \overline{(\xi+\eta)}]^2 = [(\xi - \bar{\xi}) + (\eta - \bar{\eta})]^2 = (\xi - \bar{\xi})^2 + \\ &+ 2(\xi - \bar{\xi})(\eta - \bar{\eta}) + (\eta - \bar{\eta})^2 = \Delta_{\xi}^2 + 2 \cdot 0 \cdot 0 + \Delta_{\eta}^2, \end{aligned}$$

так как  $\overline{\xi - \bar{\xi}} = \bar{\xi} - \bar{\xi} = \bar{\xi} - \bar{\xi} = 0$ .

пределение частиц нам неизвестно, а величина  $N_{j_0}$  равна лишь среднему значению по многим экспериментам — говорят также, *математическому ожиданию* — числа частиц в положении  $jh$  в начальный момент  $t=0$ . Тогда среднее значение  $N_{j_1}$  числа частиц в момент  $t=\tau$  в положении  $jh$  выражается через эти начальные значения по формуле (1), в которой положено  $n=0$ ; через найденные средние значения выражаются средние значения  $N_{j_2}$  и т. д. Конечно, эти средние значения уже не обязаны быть целыми.

Итак, равенство (1) можно рассматривать как (точное) рекуррентное соотношение между математическими ожиданиями числа частиц в заданный момент в выбранном месте. В частности, может идти речь о блуждании одной частицы по оси  $x$ ; тогда  $N_{jn}$  будет просто равно вероятности обнаружить эту частицу в момент  $nt$  в положении  $jh$ .

Функцию  $\rho(x, t)$  можно истолковать также как плотность математического ожидания массы частиц, а если блуждает всего одна частица единичной массы — то как плотность вероятности, т. е. функцию распределения вероятности этой частицы. В последнем случае эта функция должна удовлетворять очевидному условию нормировки

$$\int \rho(x, t) dx \equiv 1.$$

В частности, функция влияния (см. (6.3))

$$G(x, t; 0, 0) = \frac{1}{2\sqrt{\pi kt}} e^{-x^2/4kt}$$

равна плотности вероятности частицы в момент  $t > 0$ , если эта частица в момент  $t=0$  была расположена в точке  $x=0$ .

Нетрудно подсчитать среднее абсолютное приращение координаты этой частицы за время  $t$ : оно равно

$$\int_{-\infty}^{\infty} |x| \frac{1}{2\sqrt{\pi kt}} e^{-x^2/4kt} dx = \frac{1}{\sqrt{\pi kt}} \int_0^{\infty} x e^{-x^2/4kt} dx = 2\sqrt{\frac{k}{\pi}} t.$$

Как видим, результат пропорционален  $\sqrt{t}$  и  $\sqrt{k}$ , что согласуется с подсчитанным выше средним квадратом приращения координаты. Казалось бы, средним абсолютным приращением координаты частицы за единицу времени, как достаточно наглядным понятием, можно было бы пользоваться в качестве характеристики скорости диффузии. Однако в теории вероятностей обнаруживается, что характеристика  $|\bar{\xi} - \xi|$  разброса случайной величины  $\xi$  вокруг ее среднего значения  $\bar{\xi}$  оказывается гораздо менее удобной, чем дисперсия  $D_{\xi} = (\xi - \bar{\xi})^2$  и связанное с ней среднее квадратичное отклонение  $\Delta_{\xi} = \sqrt{D_{\xi}}$ ; величину  $|\bar{\xi} - \xi|$  часто бывает трудно вычислять и она

не обладает такими хорошими общими свойствами, как дисперсия. Поэтому и при исследовании процесса диффузии основной характеристикой скорости процесса служит средний квадрат приращения координаты за единицу времени.

### § 9. Вероятностный вывод особого решения

Вероятностный подход дает возможность по-новому взглянуть на особое решение, построенное в § 5. Именно, найдем плотность вероятности частицы, непрерывно блуждающей по оси  $x$  и расположенной в момент  $t=0$  в точке  $x=0$ , если процесс блуждания однороден и изотропен в пространстве и однороден во времени. Для этого представим случайную величину  $\xi$  — координату частицы в некоторый фиксированный момент времени  $t$  в виде суммы

$$\xi = \xi_1 + \xi_2 + \dots + \xi_n, \quad (1)$$

где  $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$  — приращения координаты частицы в последовательные промежутки времени протяженности  $\frac{t}{n}$ , а  $n$  — произвольно выбранное большое целое число. Тогда в силу сделанного выше предположения однородности все случайные величины  $\xi_i$  — независимые и обладают одинаковой функцией распределения и средним значением  $\bar{\xi}_i = 0$ . Но из теории вероятностей (см., например, ЭПМ, § XIII.8) известно, что в таком случае при большом  $n$  сумма (1) должна быть распределена по закону Гаусса, т. е. имеет плотность распределения

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\Delta\xi} e^{-x^2/2\Delta\xi^2}, \quad (2)$$

независимо от того, по какому закону была распределена каждая из величин  $\xi_i$  \*). Однако в силу указанного в § 8 вероятностного смысла коэффициента диффузии будет  $\Delta\xi^2 = 2\kappa t$ , т. е.  $\Delta\xi = \sqrt{2\kappa t}$ . Подставляя эти значения в (2), приходим к закону (5.8). Заодно мы видим глубокий смысл этого закона, т. е. функции Грина для уравнения диффузии: это нормальное распределение Гаусса.

Приведем здесь доказательство того, что сумма вида (1) большого числа независимых одинаково распределенных случайных величин распределена именно по закону Гаусса. Для этого обозначим буквами  $\varphi(x)$  и  $f(x)$  законы распределения величин  $\xi_i$  и  $\xi$  соответ-

\*) В ЭПМ это утверждение не было полностью доказано, было показано только, что функция распределения суммы (1) при больших  $n$  удовлетворяет по  $n$  и  $x$  уравнению диффузии, остальное же было сообщено без доказательства. Теперь, когда в § 5 мы убедились, что положительные решения уравнения диффузии асимптотически переходят в автомодельное решение, данное утверждение получает обоснование. Впрочем, вскоре мы дадим независимое доказательство этого факта.