

что возмущение скорости во внешней области такое ($\delta \mathbf{u} \sim r^{-2}$), что его дивергенция тождественно равна нулю, т. е. оно не приводит к изменению плотности. Поэтому, если рассматривать только ρ и $\text{div } \mathbf{u}$, то внешняя область не возмущена. Когда по величине дивергенции мы находим, обратно, поле скорости (при условии $\text{rot } \mathbf{u} = 0$, т. е. потенциальную часть скорости), в расчет входят интегралы такие, что $\mathbf{u} \neq 0$ там, где $\text{div } \mathbf{u} = 0$:

$$\mathbf{u} = -\text{grad} \int \frac{\text{div } \mathbf{u}(r')}{|r-r'|} d^3r'.$$

Поскольку линейная теория развития возмущений в модели Фрийдмана с уравнением состояния $P=0$ проста и может быть построена непосредственно, то некоторые читатели, возможно, решат, что столь подробный разбор найденного выше автомодельного решения — стрельба из пушек по воробьям. Но это рассмотрение полезно для более широких целей — для понимания нелинейной ситуации и также для более сложных случаев, включая и теорию возмущений в рамках ОТО. Цель настоящего параграфа — дать рабочий инструмент и идеи общих методов, а не просто результаты и готовые формулы.

§ 5. Формулы, описывающие развитие возмущений

Выше были введены величины δ , D , \mathbf{v} , выписаны уравнения, которые определяют изменения этих величин, и даны соображения о ходе решений. В этом параграфе мы рассмотрим формулы, описывающие решения этих уравнений в зависимости от времени и от красного смещения z . Произвольные постоянные выбраны так, что $\delta=1$ при $t=t_0$ и $z=0$. Поэтому приведенные формулы позволяют узнать, какими должны были бы быть возмущения при произвольном z для того, чтобы дать $\delta=1$ сегодня.

Масштаб возмущений l_0 приведен как длина волны на сегодняшний день. Принято $k_0=2\pi/l_0$, в формулах использованы H_0 и Ω — постоянная Хаббла и безразмерная плотность сегодня. Поэтому ниже Ω рассматривается как постоянная.

В простейшем случае $\Omega = 1$, $t = \frac{2}{3} H_0^{-1} (1+z)^{-3/2}$, $t_0 = \frac{2}{3} H_0^{-1}$ имеем

$$\left. \begin{aligned} \delta_i &= \left(\frac{t}{t_0}\right)^{3/2}, & D_i &= -\frac{2}{3t_0} \left(\frac{t}{t_0}\right)^{-1/2}, & v_i &= -\frac{1}{3\pi} \frac{l_0}{t_0} \left(\frac{t}{t_0}\right)^{1/2}, \\ \delta_a &= \left(\frac{t}{t_0}\right)^{-1}, & D_a &= \frac{i}{t_0} \left(\frac{t}{t_0}\right)^{-2}, & v_a &= \frac{l_0}{2\pi t_0} \left(\frac{t}{t_0}\right)^{-3/2}, \\ v_r &= v_{r,0} \left(\frac{t}{t_0}\right)^{-3/2}. \end{aligned} \right\} \quad (9.5.1)$$

Если вместо t использовать красное смещение z , то

$$\left. \begin{aligned} \delta_i &= (1+z)^{-1}, \quad D_i = -H_0(1+z)^{1/2}, \quad v_i = -\frac{l_0 H_0}{2\pi}(1+z)^{-1/2}, \\ \delta_d &= (1+z)^{3/2}, \quad D_d = \frac{3}{2}H_0(1+z)^3, \quad v_d = \frac{3}{4\pi}H_0 l_0(1+z)^2. \end{aligned} \right\} \quad (9.5.2)$$

Наконец, для вихревых возмущений $\delta=0$, $D=0$, а соответствующая скорость

$$v_r = v_{r0}(1+z).$$

Обратимся теперь к случаю $\Omega \neq 1$. Выпишем некоторые формулы, относящиеся к невозмущенному движению:

$$\left. \begin{aligned} a(t) &= a(t_0)(1+z)^{-1}, \\ H(t) &= -(1+z)^{-1} \frac{dz}{dt} = H_0(1+z) \sqrt{1+\Omega z}, \\ H_0 dt &= -(1+z)^{-2} (1+\Omega z)^{-1/2} dz. \end{aligned} \right\} \quad (9.5.3)$$

Нормированная затухающая мода возмущений может быть записана в виде

$$\delta_d = (1+z) \sqrt{1+\Omega z}, \quad (9.5.4)$$

в соответствии с упомянутым выше результатом $\delta_d \sim H$, см. (9.4.2).

Для соответствующих возмущений скорости и ее дивергенции имеем

$$\left. \begin{aligned} D_d &= \frac{H_0}{2}(1+z)^2(2+\Omega+3\Omega z), \\ v_d &= \frac{H_0 l_0}{4\pi}(1+z)(2+\Omega+3\Omega z). \end{aligned} \right\} \quad (9.5.5)$$

Напомним, что функции, растущие с увеличением z , описывают величины, убывающие с течением времени, поскольку убывает само z .

Нарастающую моду $\delta_i(t)$ или $\delta_i(z)$ нетрудно получить из уравнения (9.2.6); из этого уравнения легко найти, что для любых двух решений $\delta_i \delta_d - \delta_i \dot{\delta}_d = \frac{\text{const}}{a^2}$. Таким образом, если известно одно решение (δ_d), то для другого имеем

$$\begin{aligned} \delta_i &= \delta_d \int \frac{dt}{a^2 \delta_d^2} = \delta_d \int a^{-2} \delta_d^{-2} \frac{dt}{dz} dz = \\ &= (1+z) \sqrt{1+\Omega z} \int_z^\infty (1+z)^{-2} (1+\Omega z)^{-3/2} dz. \end{aligned} \quad (9.5.6)$$

Интеграл берется в элементарных функциях:

$$\delta'_i = \frac{1+2\Omega+3\Omega z}{(1-\Omega)^2} - \frac{3}{2} \frac{\Omega}{(1-\Omega)^{3/2}} (1+z) \sqrt{1+\Omega z} \ln \frac{\sqrt{1+\Omega z} + \sqrt{1-\Omega}}{\sqrt{1+\Omega z} - \sqrt{1-\Omega}}. \quad (9.5.7)$$

Это выражение не нормировано условием $\delta=1$ при $z=0$; для нормировки его надо умножить на величину

$$\frac{1}{\delta_i(\Omega, z=0)} \approx 1 - \frac{3}{2} \Omega \ln \Omega + \frac{3}{7} \Omega + \frac{15}{14} \Omega^2 + \dots \quad (9.5.8)$$

Это приближенная формула дает правильную асимптотику при $\Omega=1$ и при $\Omega=0$. Таким образом, произведение (9.5.7) [или (9.5.6)] и (9.5.8) дает нормированное $\delta_i(z)$.

Асимптотику при $\Omega \ll 1$ лучше получить непосредственно из интеграла (9.5.6). Для нормированного значения $\delta_i(\Omega, z)$ получаем две асимптотики: при $z \gg \frac{1}{\Omega}$ $\delta_i \approx \frac{2}{5} \frac{1}{\Omega z}$, при $z \ll \frac{1}{\Omega}$ $\delta_i \approx 1$. Приближенно можно считать, что δ_i возрастает от $z \gg 1$ до $z_1 = \frac{2}{5\Omega}$ по первой асимптотике, а в дальнейшем при $z_1 \gg z \geq 0$ δ_i постоянно и равно 1. Соответственно скорость, связанная с возмущениями, сперва растет пропорционально $(1+z)^{-1/2}$, а потом падает пропорционально $(1+z)$. Напоминаем, что выражения «растет» и «падает» относятся к возрастанию времени, т. е. уменьшению z .

Для того чтобы понять такое поведение возмущений, напомним свойства невозмущенной модели. При $\Omega \ll 1$ сегодня (точнее, при $z < z_1$) расширение происходит с почти постоянной скоростью удаления каждых двух заданных частиц, гравитация почти не влияет на невозмущенное движение (см. модель Милна, раздел I). Естественно, что в этот период гравитация не влияет и на развитие возмущений. Поэтому нет и нарастания возмущений, $\delta_i = \text{const}$; естественно, и падение скорости обратно пропорционально радиусу мира.

Идя в прошлое, мы можем записать (u_{12} — относительная хаббловская скорость частиц на расстоянии r_{12}):

$$\rho = \rho_0 (1+z)^3, \quad H(t) = \frac{u_{12}(t)}{r_{12}(t)},$$

где $u_{12}(t) = u_{12}(t_0)$, $r_{12}(t) = \frac{r_{12}(t_0)}{1+z}$; следовательно, $H(t) = H_0(1+z)$ до тех пор в прошлом, пока $\Omega \ll 1$.

Дадим количественное выражение этих общих соображений. Напомним прежде всего закономерности, относящиеся к однородной Вселенной с малой безразмерной плотностью в настоящее время. До конца данного параграфа будем обозначать Ω_0 , H_0 , a_0 значения, относящиеся к настоящему моменту $z=0$, в отличие от $\Omega(z)$, $H(z)$,

$a(z)$, относящихся к прошлому, характеризуемому красным смещением z .

Итак, выпишем еще раз

$$\left. \begin{aligned} a(z) &= \frac{a_0}{1+z}, & H(z) &= H_0(1+z)\sqrt{1+\Omega_0 z}, \\ \Omega(z) &= \frac{\Omega_0(1+z)}{1+\Omega_0 z}. \end{aligned} \right\} \quad (9.5.9)$$

Почти пустая, почти милновская в настоящее время космологическая модель ($\Omega_0 \ll 1$) была почти плоской, почти критической в прошлом ($\Omega \approx 1$). Например, $\Omega_0 = 0,2$, но в прошлом $\Omega(z=10) = 0,73$, $\Omega(z=30) = 0,87$. Соответственно и закон роста возмущений (9.5.6) или (9.5.7) отклоняется от простых законов плоского мира $\delta \sim t^{2/3} \sim (1+z)^{-1}$, $u \sim t^{1/3} \sim (1+z)^{-1/2}$ только при приближении к настоящему времени.

Формулы (9.5.6) и (9.5.7) и соответствующие им формулы для пекулярной скорости неудобны. Можно предложить простую интерполяционную формулу, имеющую удовлетворительную точность во всем интервале z и асимптотически точную при больших z и при $z \rightarrow 0$, $\Omega \rightarrow 0$, а именно:

$$\delta_i = \left(1 + \frac{3}{2}\Omega_0\right) \left(1 + \frac{3}{2}\Omega_0 + \frac{5}{2}\Omega_0 z\right)^{-1} = \frac{\left(1 + \frac{3}{2}\Omega_0\right)}{1 - \Omega_0} \frac{1 - \Omega}{1 + \frac{3}{2}\Omega_0 z}. \quad (9.5.10)$$

Формула для пекулярной скорости (также в растущем со временем типе возмущений) имеет вид

$$v = u_i = (1+z)\sqrt{1+\Omega_0 z} \frac{d\delta_i}{dz} = \frac{5}{2} \frac{\Omega_0 \left(1 + \frac{3}{2}\Omega_0\right) (1+z)\sqrt{1+\Omega_0 z}}{\left(1 + \frac{3}{2}\Omega_0 + \frac{5}{2}\Omega_0 z\right)^2}. \quad (9.5.11)$$

Пекулярная скорость возмущения достигает максимума [в точном расчете по (9.5.7), а не по (9.5.11)] при $z_{\max 1} = \frac{0,38 - \Omega_0}{0,62\Omega_0}$.

Можно также поставить вопрос о моменте, когда максимально отношение пекулярной скорости к хаббловской разности скоростей двух частиц, находящихся на расстоянии, равном половине длины волны, $z_{\max 2} = \frac{0,26 - \Omega_0}{0,74\Omega_0}$.

Соответствующие $z_{\max 1}$ и $z_{\max 2}$ зависят от величины Ω_0 , что видно уже из того факта, что при $\Omega_0 = 1$ пекулярная скорость и отношение ее к хаббловской непрерывно нарастают, максимумов нет. Из общих соображений ясно, что $z_{\max 1}$ и $z_{\max 2}$ всегда, при любом Ω_0 , соответствуют [по формуле (9.5.9) для $\Omega(z)$] определенным, не зависящим от Ω_0 значениям:

$$\Omega_{\max 1} = \Omega(z_{\max 1}) = 0,38, \quad \Omega_{\max 2} = \Omega(z_{\max 2}) = 0,26.$$